



# BİLGİSAYAR AĞLARINDA KULLANILAN KİSICI PAKET TIKANIKLIK KONTROL ALGORİTMASI İÇİN SIMULATOR GERÇEKLEŞTİRİMİ

B. BALCI\*

## Özet

Bilgisayar ağlarındaki tikanıklık problemine çözüm olarak çeşitli tikanıklık kontrol algoritmaları geliştirilmiştir. Bu çalışmada, kısıcı paket tikanıklık kontrol algoritmasının eğitim amaçlı simülatörü tasarlanmıştır. Bilgisayar ağları dersinde ağ tikanıklığı ile ilgili temel prensipler verilmekte, ancak laboratuarlarda ağ tasarımları yapılamamakta ve öğrencilere uygulamalarla tikanıklık kontrol algoritmaları anlatılamamaktadır. Bu simülatör sayesinde, algoritmanın işleyiş mantığının adım adım gözlenmesi mümkün olacaktır. Yönlendiricilerin kendilerine gelen paketleri alması ve göndermesi ile ilgili kurallar gerçektekine uygun olarak belirlenmiştir.

## 1. Giriş

Bilgisayar ağlarındaki kalabalık, ağ tikanıklığı ya da kaynak paylaşım problemi olarak bilinmektedir. Bir başka ifadeyle, tikanıklık, alt ağda (subnet) fazla paket bulunmasından dolayı oluşan performans düşmesidir. Alt ağda bir yönlendiriciye gelen ve yönlendiriciden gönderilen paket sayısı orantılı olmalıdır [1]. Kalabalığın nedenleri, gelen paket oranının çıkan paket oranından fazla olması [2], yavaş işlemler, paketlerin yeniden gönderimi [3] olarak özetlenebilir.

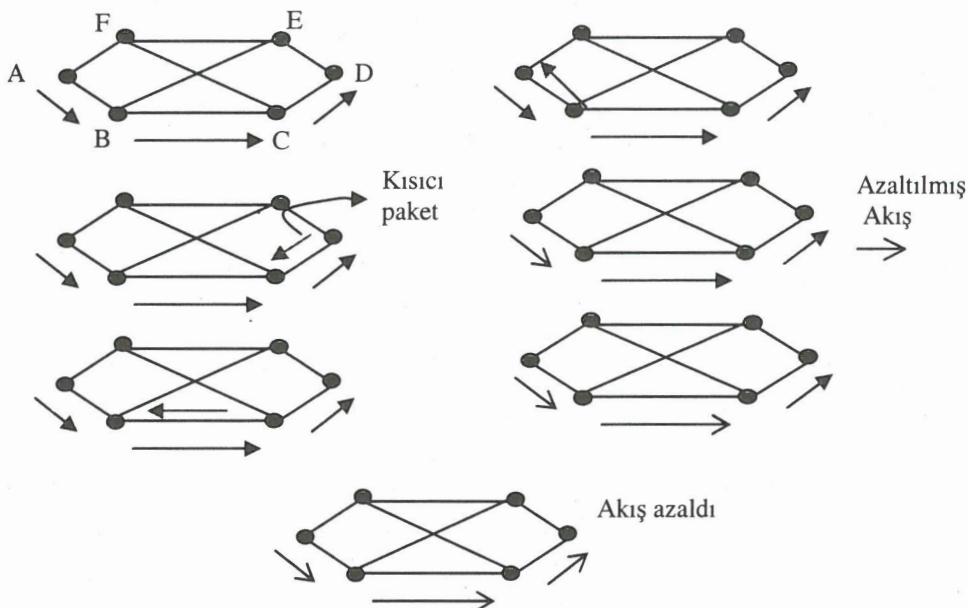
Bilgisayar ağları üzerinden bilginin iletişim sırasında, tikanıklık oluşması veri kaybı ya da geç iletimi, sistem kaynaklarının boş kullanımı, verimde düşme, doğru sonuç alamama ve kilitlenme (deadlock-lockup) gibi durumlar gözlenebilir[4]. Paket anahtarlamalı ağlarda gözlenen tikanıklık problemleri, düğüm noktalarındaki paketlerin erişebileceği tampon alanını artırmakla çözümlenebilir[1]. Ancak çok fazla bellek alanı olması durumu, çok az bellek alanı olmasından daha zararlidır[5]. Tikanıklık sırasında oluşan problemler çözümlenmiş değil, sadece ertelenmiş olur[3]. Çok hızlı bağlantılara sahip olmak tikanıklığı gidermede bir çözüm gibi görünse de yerel ağlar yavaş bağlantılarla birbirine bağlılığında, bağlantı noktalarında genellikle tikanıklık problemi oluşacaktır [5]. Tüm bağlantılar ve işlemciler aynı hızda sahip olsa bile tikanıklık oluşabilir[4].

## 2- KİSICI (CHOKE) PAKET TIKANIKLIK KONTROL ALGORİTMASI

Tikanıklık kontrolünde kullanılan Kısıci Paket algoritması, global, karşılık veren, açık geribildirimli kapali devre kontrolü grubuna dahil olarak gösterilmiştir. Hem

bağlantısı yönlendirilmiş (connection oriented- virtual circuits), hem de bağlantısız (connectionless- datagram subnet) ağlarda kullanılırlar.

Şekil 1'de, sadece kaynağı etkileyen kısıci paket (uyarı paketi de denilebilir) algoritmasında A düğümünden D düğümüne paket gönderimi ve D noktasında tikanıklık oluştuğunda, A düşümüne kısıci paket (uyarı paketi) yollanması, kaynağın bunu aldıktan sonra hızını azaltması olayı basamaklar halinde gösterilmektedir. Tikali D düşümünün yolladığı uyarı paketini A kaynağının alıp, hızını azaltarak gönderdiği paketlerin tekrar D düşümüne ulaşması toplam yedi basamakta gerçekleşir.

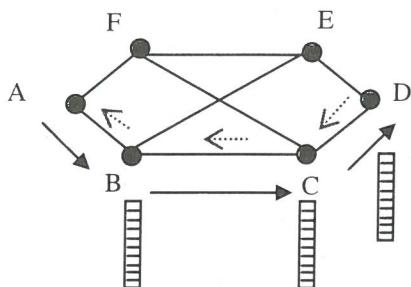


Şekil 1. Sadece kaynağı etkileyen uyarı paketi [1]

Kısıci Paket algoritmasında, bir düğüm, kendi olası eşik değerine erişirse, kaynağın yükünü belli bir oranda azaltmasını bildiren bir azaltma mesajı yollar. Orjinal paket etiketlenir (başlık biti alır) ve yol boyunca başka kısıci paket üretmez. Kaynak, kısıci paket adı verilen bu uyarı mesajı içeren paketi aldığından, gönderdiği trafiği belli bir oranda azaltır ve belli bir süre, tekrarlanan uyarı paketlerini ihmal eder. Bu süre sonunda başka kısıci paket gelmiyorsa trafiğini artırır. Kısıci paket gönderimi belli bir eşik değerine bağlıdır, mesela %75 [6]. Genelde ilk kısıci paket, veri akışının %50 azaltılmasına, bir sonraki ise %25 azaltılmasına neden olur. Akış hızındaki artırmalar ise tikanıklığın çabuk oluşmasına izin vermemek için, daha küçük oranlarda olmaktadır [1].

### 3- SİMULATORÜN YAPISI

Bu çalışmada tasarlanan Kısıci Paket Tıkanıklık Kontrol Algoritması simülatörü [7], Nesneye Dayalı Programlama Dillerinden DELPHİ 4.0 ile tasarlanmıştır. Tasarım için Şekil 2’de görülen altı tane yönlendiriciden oluşan sabit bir ağ modeli kullanılmıştır. Yönlendiricilerin altındaki kutular o yönlendiriciye ait bellek alanlarını göstermektedir.



Şekil 2. Ağ modeli

#### 3.1 Simulatör Arayüzü

Simulatörün arayüz tasarıminda, Şekil 3’te görüldüğü üzere farklı renkteki dairelerle gösterilen yönlendiricilere ve A...F adları verilmiştir. Tampon alanları kutucuklar halinde bu düğümlerinin altına sıralanmıştır.

Form üzerinde *Başla*, *Dur* ve *Kapat* olmak üzere üç buton yerleştirilmiştir. Bunlardan *Başla* butonuna basılması, simulasyonun çalışmaya başlamasını; çalışırken basılması ise tüm değişken değerlerinin sıfırlanarak simulasyonun yeniden başlatılmasını sağlar. *Dur* butonuna basılması, simulasyonun çalışmasını aynı butona tekrar basılıana kadar durdurmayı ve buton başlığının *Devam* haline dönüşmesini sağlar. *Kapat* butonu ise simulasyondan çıkmak için kullanılır.

Formun altına hız ayarlarının yapıldığı, A ve D düğüm noktaları ile ilgili bilgilerin yazıldığı tablolar eklenmiştir. Formun sağ üst köşesinde *çalışma prensipleri*, kullanılan değişkenlerin *değer analizleri* ve program hakkında *yardım* alabilecek bir *Yardım* menüsü eklenmiştir. Kaynaktan düğüme gönderilen paketlerin dışında, tikanma olan düğümlerden de kaynağa geribildirim olarak gönderilen kısıci paketler kaynak düğümleriyle aynı renklerle belirtilmiştir.

#### 3.2 Çalışma Kuralları

- 1- Veri paketlerinin iletiminde A-B-C-D yolu izlenmektedir. A yönlendiricisi kaynak düğümü olarak, D yönlendiricisi hedef düğümü olarak, B ve C ise paketlerin iletiminde görevli yönlendiriciler olarak çalışmaktadır.
- 2- Algoritmanın çalışma mantığının daha kolay anlaşılabilmesi için, kullanılan ağ modelinde paketlerin hareketi tek hat üzerinden sağlanmış, E ve F yönlendiricileri üzerinden veri iletimi yapılmamıştır.

- 3- Tikanmanın olduğu yönlendirici, A kaynağına hızını azaltmasını bildiren uyarı paketini kesikli çizgilerle gösterilen D-C-B-A hattı üzerinden yollar.
- 4- Paket akışının kolay takip edilebilmesi için, kaynaktan yollanan paketler kaynak renginde, tıkalı düğümlerden yollanan kısıci paketler ise o düğüm renginde belirtilmiştir.
- 5- B, C ve D yönlendiricilerde RAM bellek için 10 paketlik tampon alanı ayrılmıştır.
- 6- Bir yönlendiriciye paket gelişti, yönlendiricinin paket yollamasından daha yavaşça, yönlendirici paketlerin gelmesini bekler. Eğer bu süreler eşitse, gelen paket direk bir sonraki düğüme ilettilir. Paket gelişti, gönderiminden daha hızlısa, gelen paketler yönlendiricinin tampon alanına yığılır ve kalabalık oluşur.
- 7- Bir düğümde kalabalık olması, düğümün tampon alanının en az %60'ının dolu olması olarak kabul edilmiştir. Yani tampon alanında 5'ten fazla paket içeren yönlendirici, kaynağa geri bildirim olarak, hız azaltmasını bildiren uyarı paketi yollar.
- 8- Bir paketin, bir düğümden çıktıktan sonra diğer düğümün tampon alanına yerleşmesi, toplam 6 adımda gerçekleşir.
- 9- Geribildirim paketinin düğümler arasındaki hareketi tek adımda gerçekleşir.
- 10- Simülasyon toplam 50 paket için tasarlanmıştır.
- 11- A kaynağının hızı, başlangıçta 1sn olarak belirlenmiştir. A yönlendiricisi, ağdaki B yönlendiricisine her 1 sn'de bir 1 paket gönderir . Ancak, kısıci paket durumuna göre hızını azaltma ya da artırması söz konusudur.
- 12- B ve C yönlendiricilerinin hızları sabittir. B yönlendiricisi kendisine gelen paketleri 1,5sn'lık aralıklarla C'ye iletirken, C'de 2 sn'de bir D'ye paket gönderir.
- 13- D düğümü ise aldığı paketleri 1-4 sn arasında rasgele değişen hızlarda, sanki sanal bir düğüme paket yolladığı kabul edilerek, tampon alanını boşaltır.
- 14- A düğümü uyarı mesajı içeren ilk kısıci paketi aldığında normal hızını (*Durum0-1 sn*), *Durum1* konumuna geçerek azaltır ve her 2 sn'de 1 paket göndermeye başlar. Ağa 4 paket çıkartana kadar bu hızda kalır ve gelebilecek diğer kısıci paketleri ihmal eder. Bu süre sonunda gelen kısıci paket yoksa, *Durum3* konumuna geçerek hızını artırır ve 1,5 sn'de 1 paket yollamaya başlar ve ağa 4 paket çıkartana kadar bu hızda kalır. Eğer geri bildirim geliyorsa, hızını 1 kademe daha azaltarak *Durum4* konumuna geçer ve her 3 sn'de 1 paket yollar. Ağa 2 paket çıkartana kadar, *Durum4* konumunda kalır. Bundan sonra hız azaltma yapılmaz. Hızını 2 paket için 3 sn olarak ayarlar, yani *Durum3* konumuna geçer.

Bu değerler Şekil 4 (b)'deki tablolarda görülmektedir.

### 3.3 Simülör Uygulama Adımları

Kısıci paket tikanıklık kontrol algoritması simülörü çalıştığından itibaren adım adım, gelen kısıci paket sayısına göre A düğümünün hız değişiklikleri Şekil 3'te gösterilmektedir.

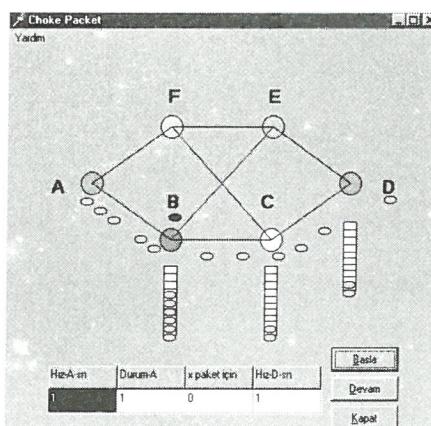
Şekil 3.(a)'da, tablodan da anlaşılacağı gibi, DurumA değişkeninin değeri önceden 0 iken yani, her 1 sn'de 1 paket yollarken, B düğümünün, tampon alanında 6 paket

olduğundan tikanmış, ve B düğümü kısıci paketini oluşturmuştur. Tabloda DurumA değişkeni 1 konumuna geçmiştir. B düğümü sabit 1,5 sn'de, C düğümünü sabit 2 sn'de bir paket göndermektedir. Tablodan da görüldüğü gibi D düğümü paket gönderme hızını rasgele 1 sn olarak seçmiştir. Şekil 3.(b)'de ise artık A düğümü B'nin yolladığı kısıci paketi alarak hızını azaltmış, DurumA değişkeni 1 değerini aldığından, 2 sn'de 1 paket göndermeye başlamıştır. Bu hızda, 3 paket daha gönderecektir. Ancak B düğümünde tikanma devam ettiğinden, B kısıci paket yollamaya devam etmektedir. D ise tampon alanını boşaltma süresini 2 sn'de 1 paket olarak belirlemiştir.

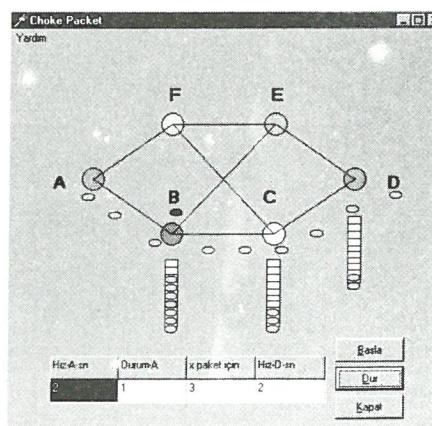
Şekil 3.(c)'de, henüz C ve D düğümlerinde tikanma olmamıştır. A düğümü kısıci paket almaya devam ettiğinden DurumA değişkeni 2 değerini almıştır. Bu da, A düğümünün hızını 4 sn'de 1 paket göndermeye ayarlayacağını belirtmektedir. Şekil 3.(d), artık B düğümünde tikanıklık kalmadığını göstermektedir. Çünkü A düğümü 4 sn'de bir paket gönderirken, B düğümü sabit 1,5 sn hızında tampon alanını boşaltmaktadır. B'ye paket geliş hızı, gönderim hızından daha yavaştır ve tikanıklık ortadan kalkmaktadır.

Şekil 3.(e), A düğümü hala 4 sn'de bir paket yollamaktadır. Bir sonraki harekette DurumA değişkeni 4 değerini alarak, hızı 3 sn'de 1 paket göndermek üzere ayarlayacaktır. Şekil, önce tikanan D düğümü ve sonra tikanan C düğümünün yolladığı kısıci paketleri B düğümünün aldığı durumu göstermektedir. C düğümüne B'den 1.5 sn'de bir paket gelmekte, C ise 2 sn'de bir paket göndermeye olduğundan C düğümü tikanmıştır. Şekil 3.(f)'de A düğümü B'ye 3 sn'de bir paket göndermektedir. B ve C düğümlerinde tikanıklık yoktur. D düğümünün yolladığı kısıci paketin D-C arasındaki hareketi görülmektedir.

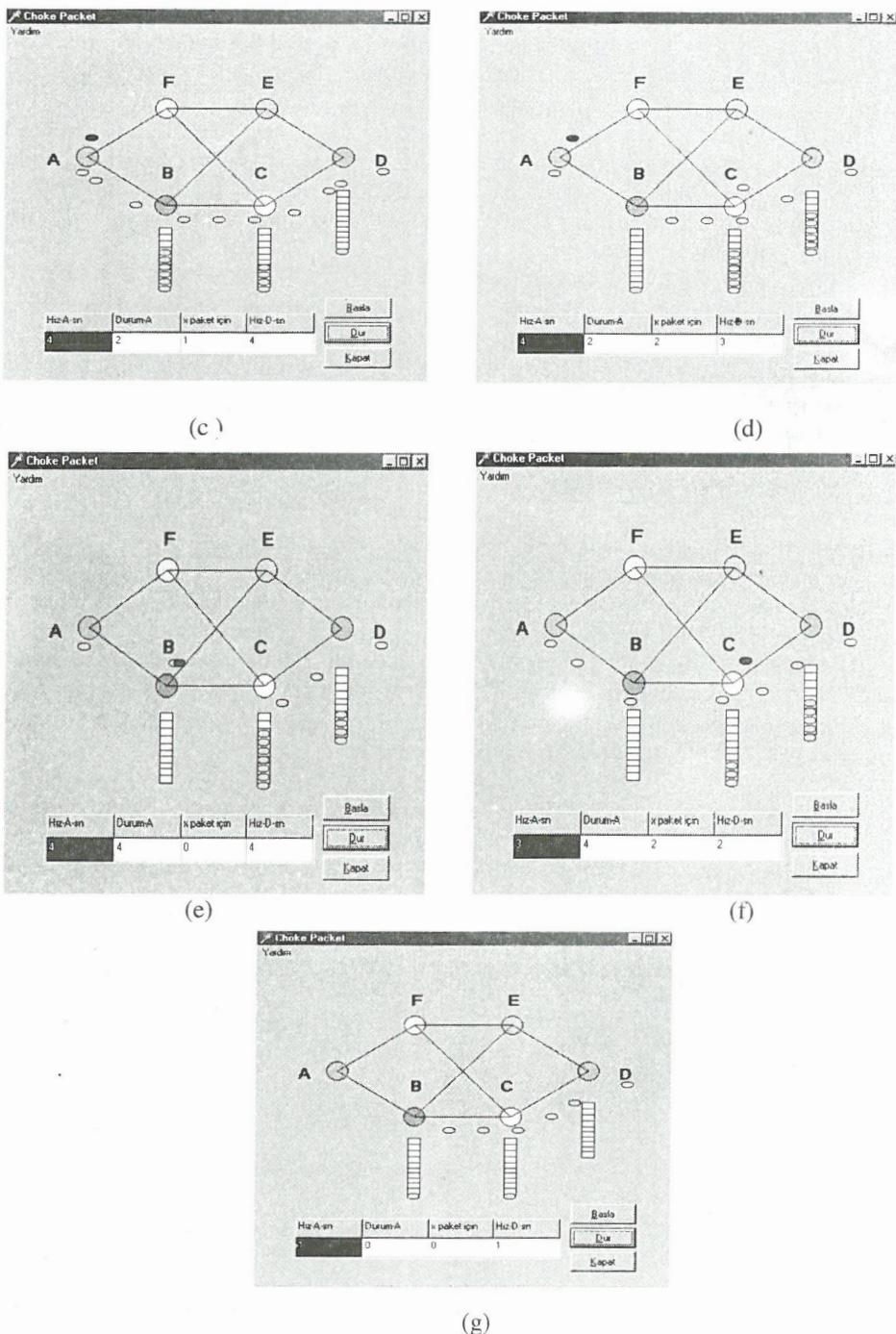
Bir sonraki adım ise Şekil 3.(g)'de görülmektedir. A düğümünde toplam 50 paket üretilmiş ve 50. paket B tampon alanı içine yerleşmiştir. B,C ve D düğümlerinde tikanıklık yoktur. Paketler normal akışına devam ederek, D düğümünün dışına konulanırlar ve program sonlanır.



(a)



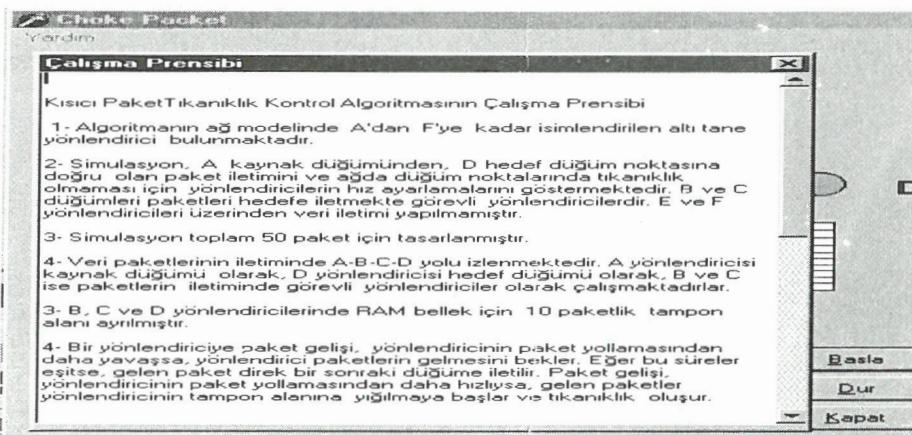
(b)



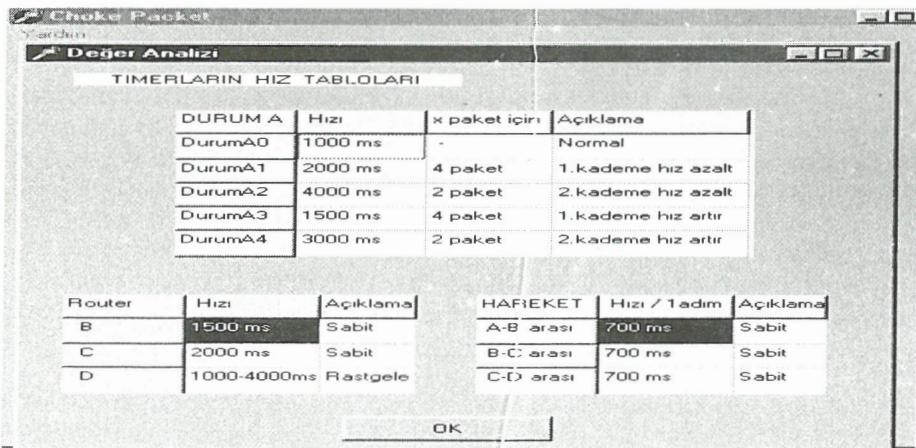
Şekil 3. a,b,c,d,e,f,g Simulatör çalışma adımları

### 3.4 Yardım Menüsü Ekranı

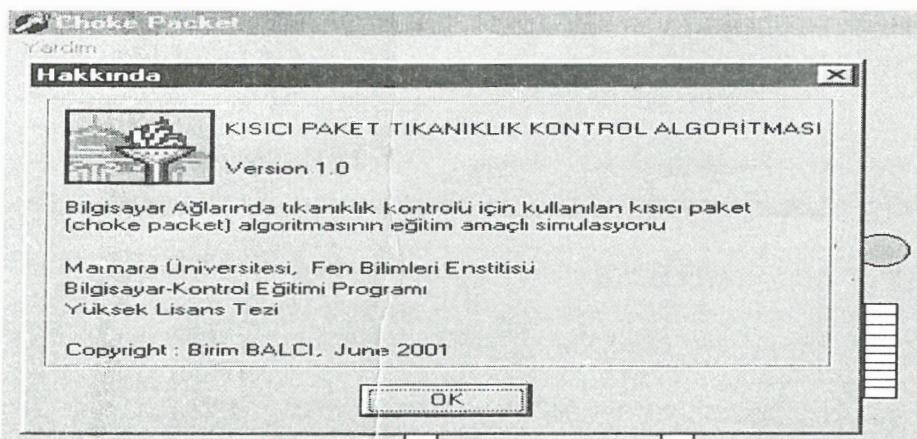
Simulatore çalıştırıldığında sol üst köşede bulunan *Yardım* menüsünde Çalışma prensipleri, Değer Analizi, ve Hakkında olmak üzere üç başlık bulunmaktadır. Şekil 4'te Kısıci Paket arayüzü üzerine yerleştirilen yardım menüsü formları görülmektedir.



(a)



(b)



(c)

Şekil 4. Yardım menüsü formları .

(a) Çalışma Prensibi (b) Değer Analizi (c) Hakkında

#### 4- SONUÇ

Kısıci paket algoritması, ağa kontrol mesajlarından dolayı ekstra yük getirirse de iyi işleyen bir algoritmadır[2]. Bu algoritmanın avantajı, kaynağın istediği kadar paket yollayabilmesidir. Gönderilen paket sayısı fazlalaştığında, alıcı durumu bildirir. Dezavantajları ise şunlardır [8,9] : Düğümün ne kadar yavaşlayacağını bilmesi zordur. Bu yavaşlama oranı, düğümün ne kadar trafik yolladığına, tikanıklığın ne kadarına sebep olduğuna, ve tıkalı bölgenin toplam kapasitesinin ne olduğuna bağlıdır. Bu bilgi pratikte gerçekten uygun değildir. Kısıci paketi alan düğümün, mevcut paketler hedefe varana kadar kısıci paket gönderimi devam edeceğini, bir süre gelecek kısıci paketleri ihmali etmesi gereklidir ki bu süre için belirlenmiş kesin bir değer yoktur . Ayrıca kısıci paketin kaynağı gitmesi çok zaman alır. Eğer kaynak hızlı bir makine ise, bu sürede ağa çok fazla miktarda paket göndermiş olacaktır .

Bu çalışmada tasarlanan simulatör, laboratuar ortamı olmadığından daha çok teorik olarak işlenen Bilgisayar Ağları dersinde öğrencilerin, tikanıklık kontrolünde kullanılan Kısıci Paket algoritmasının çalışma mantığını daha iyi anlaşılmasını sağlayacak eğitim amaçlı bir simulatördür. Elde edilen sonuçlar, bu tikanıklık kontrol algoritmalarının gerçek uygulama sonuçlarıyla aynı paralelliktir. Açıklanan kurallar, bu çalışmada tasarlanan ağ modeli için kabul edilmiş kurallardır. Simulatör her çalıştırıldığında farklı değerlerin elde edileceği ve değişik işlemlerin elde edileceği unutulmamalıdır. Ağ modelindeki paket iletiminde izlenen yol, yönlendiricilerin tampon alanı kapasiteleri, paket iletim hızı, düğümlerin hız ayarlamasında belirlenen kurallar ta mamen birbirleriyle ilişkili olduğundan, bunlardan herhangi birinin farklı şekilde değerlendirilmesi sonucunda simülasyonlar beklenen sonuçları vermeyebilir.

## KAYNAKÇA

- [1] Tanenbaum, A.S., *Computer Networks*, Prentice-Hall, 3th Ed.; United States of America, (1996) 374-391
- [2] Fortier, P.J., *Handbook of LAN Technolog*, McGrawHill, 2<sup>nd</sup> Ed.; New York, USA, (1992) 249-258
- [3] Filipiak, J.: *Real Time Network Management* ,Amsterdam, North-Holland, (1991) 27-37, 61-71
- [4] Balcı, B., *Bilgisayar Ağlarında Kullanılan Delik Kova Tikanıklık Algoritması için Simulatör*, Pamukkale Üniversitesi Mühendislik Bilimleri Dergisi, II.Bilgi Teknolojileri Kongresi Özel Sayısı, 2004
- [5] Jain R.: *Congestion Control in Computer Networks : Issues and Trends*, IEEE Network Magazine, (May 1990) 24-30
- [6] Yang, C., Reddy, A.V.S., *A Taxonomy for Congestion Control Algorithms in Packet Switching Networks*, IEEE Network Magazine, Vol.9 no.5 (July 1995 )  
<http://www.comsoc.org/pubs/surveys/yang/yang-orig.html>  
Erişim Tarihi : 23.09.2000
- [7] Balcı, B., *Bilgisayar Ağlarında Tikanıklık Kontrol Algoritmaları*

## A SIMULATOR FOR CHOKE PACKET ALGORITHM TO CONGESTION CONTROL IN COMPUTER NETWORKS

B. BALCI

*Abstract :* As a solution to the congestion control problem in computer networks, various control algorithms are developed. In this study, a Simulator for education has been designed for the Choke Packet Congestion Control Algorithm. The basic principal of the network congestion are given in the computer network lessons, but a network design can not be done in the laboratories for practices. By the simulator designed in this study, it will be possible to see how the algorithm Works step by step. The rules about receiving and sending the packets of the routers are taken from real world.

**Key Words :** Congestion Control, Choke Packet Algorithm, Computer Networks, Simulator

\* Maltepe Üniversitesi, Mühendislik-Mimarlık Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği  
Bölümü, İstanbul, Türkiye  
[birimb@maltepe.edu.tr](mailto:birimb@maltepe.edu.tr)  
[birim\\_b@yahoo.com](mailto:birim_b@yahoo.com)