

# MANYETOTELÜRK TERS ÇÖZÜMDE VERİ TÜRLERİNİN KATMAN PARAMETRELERİNİN ÇÖZÜMÜNE ETKİLERİ

## Effect of the Type of Data on the Solution of Layer Parameters in Magnetotelluric Inversion

Emin U. ULUGERGERLİ\* ve Ahmet T. BAŞOKUR\*

### ÖZET

Manyetotelürk sondaj verilerinin yorumu geneliksel olarak Levenberg-Marquardt ters çözüm teknigi kullanılarak yapılır. Çözüm ve çözümün yakınsama hızı seçilen modele, model parametreleri için seçilen başlangıç değerlerine ve veride bulunan gürültüye bağlı olarak değişiklik gösterir. Bu çalışmada, katman parametrelerinin çözümünü etkileyen bu faktörlerin yanısıra ters çözümde kullanılan veri türünün etkisi de incelenmiştir.

İlk olarak, farklı görünür özdirenç tanımlamalarının etkilerini ortaya çıkarmak için Cagniard (1953) ve Başokur (1994) görünür özdirenç tanımları denenmiştir. Faz, birleşik ters çözüm teknigi kullanılarak ters çözüm işlemeye katılmıştır. Son olarak, aynı ölçüm noktasından elde edilen verinin ters çözüm sonuçlarının karşılaştırılması için elektrik alan ve kendisine dik yöndeği yataş manyetik alandan türetilen Frekans Düzgünlenmiş Empedans verisi kullanılmıştır. Frekans düzgünlenmiş empedans verisinin gerçek ve sanal bileşenleri ile yapılan birleşik ters çözüm işlemi, görünür özdirenç tanımları ile yapılan ters çözüm işleminden daha uygun sonuç vermektedir.

### ABSTRACT

The interpretation of Magnetotelluric sounding data is traditionally carried out using the Levenberg-Marquardt type inversion techniques. The solution and speed of convergence depend on the selected model, the initial-guess for the model parameters and the noise contamination of the data. In this study, besides the effect of these factors on the solved layer parameters, the influence of the type of data on the computer inversion schemes is also examined.

Firstly, Cagniard (1953) and Başokur (1994) definitions of apparent resistivity are tested to reveal the effect of the alternative way of defining apparent resistivity. Phase data are included to the inversion scheme using the joint-inversion technique. Finally, the frequency normalized impedance data derived from the electric and orthogonal horizontal magnetic field are used for the comparison of the outputs of previous schemes which performed on the same measurement station. The joint-inversion scheme based on the real and imaginary parts of the frequency normalized impedance produce more consistent results than those of the apparent resistivity definitions.

### GİRİŞ

Yerin elektromanyetik alanındaki değişimleri kullanılarak yeryuvarının özdirence bağlı yapısını inceleyen manyetotellürk (MT) yöntemde, verinin yorumu genellikle Levenberg -Marquardt sönümlü en küçük kareler ters çözüm

yöntemi ile gerçekleştirilir (Wu 1968, Nabatini and Rankin 1969, Jupp ve Vozoff 1975, Meju ve Hutton 1982, Pedersen ve Rasmussen 1989).

Bugüne kadar yapılan çalışmalarla, empedans bağıntısı veya empedanstan elde edilen yardımcı bağıntılar kul-

\* Ankara Üniversitesi, Fen Fakültesi, Jeofizik Müh. Bölümü, Beşevler, 06100, Ankara.

lanılmış (Pedersen ve Rasmussen 1989) ve uygulanan yöntemler sonuca ulaşma açısından değerlendirilmiştir. Birkaç araştırmacı dışında elde edilen parametre değerlerinin nelerden etkilendiği pek gözönüne alınmamıştır.

Bu çalışmada, birleşik ters çözüm kuramından (joint inversion) yararlanılarak hem görünür özdirenç (GÖ) ve faz hem de FNI bağıntısının gerçek ve sanal bileşenlerine ters çözüm uygulanmıştır. Önceki uygulamalarda görünür özdirenç değerleri (İlkışık 1989) veya empedans bağıntısı ya da empedansla ilişkili karmaşık bir fonksiyon kullanılmıştır (Pedersen ve Rasmussen 1989). Bu fonksiyonun logaritması alındığında elde edilen karmaşık değerin gerçek bileşeni genlik değerine sanal kısmı ise fazaya karşılık gelmektedir ve işlemeye doğrudan katılmaktaydı. Bu çalışmada faz, kısmı türevler dizeyine yapılan ek işlem alınılmıştır. FNI fonksiyonu kullanılarak yapılan ters çözüm işlemi, gerçek ve sanal bileşenlere birleşik ters çözüm yönteminin uygulanması ile gerçekleştirilmiştir.

## GENEL KURAM

### Frekans Düzgünlenmiş Empedans

Manyetik alanın zamana göre değişimi, düzlem dalganın manyetik bileşeninin değişimi olarak alınırsa, manyetik alandaki değişimlerle yerkürenin özdirençine ile yerkürede induklenen gerilimin değişimi arasındaki ilişki hesaplanabilir. Matematiksel ifade ile, elektrik alan bileşeninin kendisine dik yöndeki manyetik alan bileşenine oranı, elektromanyetik dalga empedansı olarak tanımlanır.

$$Z_{xy}(f) = \frac{E_x(f)}{H_y(f)} \quad (1)$$

Burada,  $f$ ; frekans,  $E_x(f)$  ve  $H_y(f)$  ise sırasıyla elektrik ve manyetik alanların Fourier dönüşümleridir. Empedansın birimi ohm dur. Dalga denkleminin çözümünden homojen bir ortamda empedans

$$Z = (w\mu\rho)^{1/2} e^{i\pi/4} \quad (2)$$

bağıntısı ile verilir. Burada,  $w$  açısal frekans,  $\mu$  manyetik geçirgenliği ( $4\pi 10^{-7}$  H/m) ve  $\rho$  ortamın özdirençini belirtmektedir. Empedansın fazı ise,

$$\phi_z = \arctan \left( -\frac{\text{Im}(E_x/H_y)}{\text{Re}(E_x/H_y)} \right) \quad (3)$$

bağıntısı ile hesaplanır. Homojen ortamlarda empedansın fazı ( $\phi_z = \pi/4$ ) sabittir.

MT sondaj eğrilerinin doğrudan yorumunda kullanılmak üzere tanımlanan Frekans Düzgünlenmiş Empedans (FNI, Frequency Normalized Impedance) fonksiyonu

$$Y(f) = \frac{Z(f)}{\sqrt{w\mu}} = (iw\mu)^{1/2} E_x / H_y \quad (4)$$

şeklinde verilir (Başokur 1994). FNI fonksiyonu ve empedansın fazları arasında

$$\phi_y = \phi_z - \pi/4 \quad (5)$$

ilişkisi vardır. Homojen ortamlarda  $\phi_y = 0$  dır. K tabakalı ortam için FNI fonksiyonu, yarı sonsuz ortam üzerine bir katman eklenmesi ve bu işlemin birinci katmanın eklenmesine kadar yinelenmesi ile elde edilir. Bu şekilde K katmanlı ortam için FNI fonksiyonu

$$Y_k = R_k \tanh [(u t_k / R_k) + \tanh^{-1} (Y_{k+1} / R_k)] \quad k=K, K-1, \dots, 1 \quad (6)$$

yineleme bağıntısı ile hesaplanabilir. Burada  $u = (iw\mu)^{1/2}$ ,  $R = \rho^{1/2}$  ile verilmektedir.  $t_k$ , k. katmanın kalınlığıdır. Son katman için  $Y_K = R_K$  alınır. Yineleme bağıntısı ile çeşitli  $u$  değerleri için hesaplanacak  $Y_1(u)$  değerleri, ortama ait kumsal FNI fonksiyonunu verecektir. FNI fonksiyonunun sistematik davranışları, MT verilerinden yeraltı yapısı hakkında daha kolay bilgi edinilmesini sağlar. Büyük ve küçük frekans değerleri için, FNI fonksiyonunun gerçek bileşeni sırasıyla ilk ve son katmanların özdirençlerinin kareköküne ve sanal bileşen işe sıfır yaklaşırlar. Sanal bileşen, gerçek bileşenin azalan kanatları için artı ve artan değerlerden oluşan kanatları ise eksi değerler alır. Ortamda bulunan herbir katman için sanal bileşen, artı veya eksi değerlerden oluşan bir yarı elips çizer (Başokur 1994).

### Görünür Özdirenç Bağıntıları

Elektrik ve elektromanyetik yöntemlerde elde edilen verilerin sunumu; GÖ eğrileri, yapay kesitler ve eşözdirenç haritaları ile yapılmaktadır. MT verilerinin sunumunda geneliksel olarak Cagniard (1953) tarafından tanımlanan GÖ tanımı kullanılmaktadır. Spies and Egger (1986) ve Başokur (1994) yaptıkları çalışmalarında yeraltı daha iyi temsil edebilecek yeni GÖ tanımlarının yapılabileceğini göstermişlerdir. GÖ tanımı, empedans bağıntısında, fiziksel anlam kaybedilmeden yapılan normalleştirme işlemidir (Spies ve Egger 1986). Yapılan tanım yarı sonsuz homojen ortamlarda ortamın özdirençine, verinin elde edildiği enyükse ve enaltak frekanslarda yüzeydeki ve enalttaki katman özdirençine eşit olmalıdır. Ara katmanlarda ise katman özdirençine yakın değer vermelii ve bu değeri geçmemelidir (Başokur 1994). FNI fonksiyonu, yeraltı özelliklerini açıklamadaki sistematik davranışını nedeniyle GÖ tanımlarının eldesinde kullanılabilir. (2) bağıntısı ile verilen homojen ortam için empedans bağıntısı (4) bağıntısında yerine konup düzenleme yapılırsa

$$Y(f) = \sqrt{\rho} \quad (7)$$

elde edilir. Homojen ortamlar için FNI bağıntısının değeri ortamın özdirençinin kareköküdür. (4) bağıntısından görüleceği gibi FNI bağıntısı karmaşık bir sayıdır. (4) bağıntısının genliği yazılırsa

$$|Y(f)| = \left| \frac{1}{\sqrt{iw\mu}} \frac{E_x}{H_y} \right| = \frac{1}{\sqrt{w\mu}} \left| \frac{E_x}{H_y} \right| \quad (8)$$

halini alır. Homojen ortam için Cagniard GÖ bağıntısı

$$\rho_a = \frac{1}{w\mu} \left| \frac{E_x}{H_y} \right|^2 \quad (9)$$

olduğu bilinmektedir. (8) bağıntısında her iki tarafın karesi alınırsa

$$|Y(f)|^2 = \frac{1}{w\mu} \left| \frac{E_x}{H_y} \right|^2 \quad (10)$$

(9) ve (10) bağıntılarının sağ taraflarının benzer olmasından yararlanarak

$$\rho_a = |Y(f)|^2 \quad (11)$$

yazılabilir.  $Y(f)$  karmaşık ifadesini gerçek ve sanal bileşenlerine ayırarak yazarsak

$$\rho_a = [(Y_G^2(f) + Y_S^2(f))^{1/2}]^2 = Y_G^2(f) + Y_S^2(f) \quad (12)$$

Cagniard GÖ bağıntısının FNI cinsinden veren ifade elde edilir. FNI bağıntısının gerçek bileşeni katman özdirençlerine, sanal bileşeni ise katman sınırlarına daha duyarlıdır. Bu özelliklerden yararlanarak FNI bağıntısının bileşenlerinden değişik özdirenç tanımları üretmek olasıdır. Başokur (1994) tarafından MT verilerin yorumunda kullanılmak üzere yeni bir görünürlük özdirenç bağıntısı tanımlanmıştır.

$$\rho_{ab} = [(Y_G^2 - \text{sgn}(Y_S)Y_S^2)/(Y_G + Y_S)]^2 \quad (13)$$

## TERS ÇÖZÜM KURAMI

Jeofizik gözlem değerlerinden parametrelerin kestirilmesi ve yorumlanabilmesi için üç farklı bilgiye gereksinim duyulur. Birinci olarak yerin fiziksel özelliklerinin gözlem belirtileri üzerine etkisi tanımlanılmalıdır. Bir başka deyişle jeolojik yapıların fiziksel modeli matematiksel bir ifade ile tanımlanabilirse, oluşturacağı belirtiler de sayısal olarak elde edilebilir. Örnek olarak yerelektrik alanındaki değişimler matematiksel bağıntılar ile gösterilebilirse, yeryuvarının özdirençe bağlı değişimini modellenebilir. İkinci olarak kayaçların jeolojik parametrelerince denetlenen fiziksel olgularının neler olduğu bilinmelidir. Örneğin, kayaç yapısına bağlı olan gözeneklilik, mineral dağılımı gibi özdirençi doğrudan etkileyen özellikler bilinmeli ve yorum aşamasında gözönüne alınmalıdır. Üçüncü olarak ağıtlanan verileri sağlayan bütün modeller içinde kısıtlamaya gidilerek, olabildiğince az sayıdaki parametre ile işlem yapılmalıdır.

Parametrelerin saptanması için yeryüzeyinde alınan ölçüleri tanımlayabilecek bir matematiksel bağıntıya gerek bulunmaktadır. Ölçü değerleri ile parametreleri ilişkilendiren matematiksel bağıntı "düz çözüm" olarak adlandırılmalıdır. Düz çözüm yeraltının belirli bir fiziksel modeli

sağladığı varsayımlı ile geliştirilir. Örneğin bir boyutlu, iki boyutlu ve üç boyutlu yeraltı modelleri için geliştirilecek düz çözümler farklı olacaktır. Parametre çözümünün başarısı, düşünülen model ve yeraltı fiziksel koşullarının sağladığı uyum derecesi ile ilgilidir. Bütünyle uyumsuz bir modelin seçimi ile fiziksel anlamı olmayan parametre değerleri elde edilecektir. Ele alınan modelin parametrelerine sayısal değerler vererek, bu yapı üzerinde ölçelecek değerlerin hesaplanması ile "kuramsal veri" elde edilebilir. Ters çözüm işleminin amacı, belirli bir model için kuramsal veri ile ölçülen veri arasındaki farkı enkükük yapan parametre kümesini hesaplayabilmektir. Kuramsal veri, model parametrelerinin doğrusal ya da doğrusal olmayan bir fonksiyonudur. Doğrusal ilişki durumunda, model parametreleri ölçülen veriden dolaysız çözülebilir. Doğrusal olmayan ters çözüm işleminde, parametreler için önkestirim değerleri atanır ve gerçek çözümün önkestirim değerlerine oldukça yakın olduğu varsayılar. Amaç; önkestirim değerlerine uygulanması gereken düzeltme değerlerinin saptanmasıdır. Bu işlem dizey olarak

$$P_j = P_j^o + \Delta P_j \quad j = 1, 2, \dots, M \quad (14)$$

şeklinde yazılabılır. Burada, M parametre sayısı,  $P_j^o$  önkestirim değerleri ve  $P_j$  parametrelerin gerçek değerleridir.  $\Delta P_j$ : önkestirim ve gerçek parametre değerleri arasındaki farklardan oluşan, önkestirim değerlerine uygulanacak düzeltme dizeyidir. Gerçek ve önkestirim değerlerin yakın olduğu varsayımlı ile düz çözüm fonksiyonu, önkestirim değerleri civarında Taylor serisine açılabilir. İkinci ve daha yüksek dereceli terimler ihmal edilirse

$$f(x_i, P) = f(x_i, P^o) + \sum_{j=1}^M \frac{\partial f(x_i, P^o)}{\partial P_j^o} (P_j - P_j^o) + \dots \quad i = 1, 2, \dots, N \quad (15)$$

yazılabilir. Burada  $i$ , önkestirim parametreleri için hesaplanmış N adet kuramsal verinin sıra numarası ve  $x_i$ , yatay eksen değerleridir. T devrik dizeyi göstermek üzere; kuramsal verinin sayısal değerleri,  $(N^*1)$  boyutunda bir sütun dizey;

$$f^o = (f_1, f_2, \dots, f_N)^T \quad (16)$$

önkestirim ve gerçek parametreler arasındaki farklar,  $(M^*1)$  boyutunda sütun dizey;

$$\Delta P = [(P_1 - P_1^o), (P_2 - P_2^o), \dots, (P_M - P_M^o)]^T \quad (17)$$

kuramsal fonksiyonun önkestirim parametrelerine göre kısmi türevlerini kapsayan  $(N^*M)$  boyutundaki dizey ise

$$A_{ij} = \frac{\partial f_i^o}{\partial P_j^o} \quad (18)$$

ile gösterilirse, (15) dizey denklemi olarak

$$f = f^o + A \Delta P \quad (19)$$

şeklinde yazılabılır. A dizeyi Jacobian dizeyi, duyarlılık

(sensitivity) ve sistem dizeyi gibi adlarla anılmaktadır. N adet ölçü değeri,

$$\mathbf{d} = [d_1, d_2, \dots, d_N]^T \quad (20)$$

(N\*1) boyutunda sütun dizey ile gösterilirse, ölçü değerleri ve gerçek parametreler için hesaplanan sayısal değerler arasındaki fark, dizey gösterimi ile

$$\mathbf{e} = \mathbf{d} - \mathbf{f} \quad (21)$$

olarak yazılabilir. (19) denklemi (21) de yerine konarak

$$\mathbf{e} = \mathbf{d} - \mathbf{f}^0 - \Delta \mathbf{P} \quad (22)$$

elde edilir.  $\Delta \mathbf{d}$  dizeyi; ölçülen veri ile önkestirim parametreleri kullanılarak hesaplanan kuramsal veri arasındaki farklıları tanımlarsa;

$$\mathbf{e} = \Delta \mathbf{d} - \Delta \mathbf{A} \mathbf{P} \quad (23)$$

yazılabilir.

Enküçük kareler yönteminde (Gauss-Newton Yöntemi), hata enerjisi farklarının kareleri toplamı olarak tanımlanır.

$$E = e^T e = (\Delta \mathbf{d} - \Delta \mathbf{A} \mathbf{P})^T (\Delta \mathbf{d} - \Delta \mathbf{A} \mathbf{P}) \quad (24)$$

Hata enerjisini enküçüklemek amacıyla, parametre düzeltme dizeyine göre kısmi türevleri alınır ve sıfır eşitlenirse, veri sayısının parametre sayısından büyük olduğu ( $N > M$ ) aşırı tanımlı (overdetermined) problemler için çözüm

$$\Delta \mathbf{P} = (\mathbf{A}^T \mathbf{A})^{-1} \mathbf{A}^T \Delta \mathbf{d} \quad (25)$$

denklemi ile verilir. Bu denklemde Jacobian dizeyi  $\mathbf{A}$  ve ölçülen ve kuramsal verilerin fark dizeyi  $\Delta \mathbf{d}$  bilinen dizeler olduğundan,  $\Delta \mathbf{P}$ ; dizey işlemleri ile hesaplanabilir.  $(\mathbf{A}^T \mathbf{A})^{-1} \mathbf{A}^T \Delta \mathbf{d}$  dizeyi genelleştirilmiş ters (generalized inverse) veya Lanczos (1961) tersi olarak adlandırılır ve Penrose (1955) koşullarını sağlar. İstenen parametreler, hesaplanan parametre düzeltme dizeyinin önkestirim dizeyine eklenmesi ile elde edilir. Başlangıçta yapılan önkestirim değerlerinin, gerçek parametre değerlerine yakın olduğu varsayımlı ve Taylor açılımında yüksek dereceli terimlerin ihmali nedeniyle, bulunan sonuçlar gerçek parametre değerlerini vermeyecektir. Ancak, yeni parametre değerlerinin ölçülen ve kuramsal değerler arasındaki farkları küçültmesi beklenir. Farkları daha da küçültmen bir yöntem, bir adımın sonuç parametre değerlerinin bir sonraki adımın önkestirim değerleri olarak kullanılması ile elde edilebilir. Bu yineleme işlemi ile hata enerjisi gittikçe küçütlülerken sonuca gidilmeye çalışılır.

Yineleme işlemi; 1) ölçülen ve kuramsal veri arasındaki farkın, önceden belirlenen bir değerden daha küçük olması, 2) iki ardışık yineleme arasındaki hata enerjilerinin oranının belirli bir değerin altına inmemesi (yneleme ile hata enerjisinin küçültülememesi), 3) yineleme ile parametrelerde yöntemin ayrımlılığından daha küçük değişimlerin elde edilmesi ve 4) belirli bir yineleme sayısına erişilmesi koşularından herhangibirinin oluşması ile sona erdirilir.

### Tekil Değer Ayırımı

Kare olmayan tekil dizelerin terslerinin alınmasında kullanılan diğer bir yöntemde tekil değer ayırmıdır (Singular Value Decomposition, SVD). Kısıtlı türevler dizeyinde bağımsız eşitlik sayısı r olmak üzere dizey, üç ayrı dizeyin çarpımı şeklinde verilebilir.

$$\mathbf{A} = \mathbf{U} \Lambda \mathbf{V}^T \quad (26)$$

Burada,  $\mathbf{U}$ ; NxR boyutunda gözlem uzayına ait r adet öz dizey içeren, diklik koşulunu sağlayan dizey,  $\mathbf{V}$ ; RxM boyutunda parametre uzayına ait r adet öz dizey içeren, diklik koşullarını sağlayan dizey,  $\Lambda$ ; r adet sıfırdan farklı  $\lambda_j$  değeri içeren, köşegen dizeydir.  $\lambda_j$  ler A dizeyinin tekil değerleridir,  $\lambda_j > \lambda_{j+1}$  olarak sıralanmıştır. V ve U dizeyleri diklik koşulundan dolayı

$$\mathbf{V}^T \mathbf{V} = \mathbf{U} \mathbf{U}^T = \mathbf{I} \quad (27)$$

özellikini taşırlar. Bu bağıntılardan yararlanarak A dizeyinin dönüğü

$$\mathbf{A}^T = \mathbf{V} \Lambda \mathbf{U}^T \quad (28)$$

bağıntısı ile verilebilir. (25) bağıntısında (26) ve (28) de verilen işlemler uygulanırsa,

$$\Delta \mathbf{P} = (\mathbf{V} \Lambda^2 \mathbf{V}^T)^{-1} \mathbf{V} \Lambda \mathbf{U}^T \Delta \mathbf{d} \quad (29)$$

$\mathbf{V}$  ve  $\mathbf{U}$  nun diklik koşulundan yararlanarak

$$\Delta \mathbf{P} = \mathbf{V} \text{ diag}(1/\lambda_i) \mathbf{U}^T \Delta \mathbf{d} \quad (30)$$

bağıntısı yazılabilir. Dizeyin rankı ise,

$$r = \sum_{i=1}^M \lambda_i^2 / (\lambda_i^2 + \sigma_o^2) \quad (31)$$

ile verilir. Burada  $\sigma_o$  model ile gözlem verileri arasındaki uyumsuzluğun ölçüsüdür:

$$\sigma_o^2 = \frac{(\Delta \mathbf{d})^T (\mathbf{I} - \mathbf{U} \mathbf{U}^T) \Delta \mathbf{d}}{N - M} \quad (32)$$

ile verilir.

### Sönüm Faktörü

(18) bağıntısında  $P_j$  etkisiz olması durumunda kısmi türevler dizeyinin j. kolonu sıfır yakın olur. Bu parametreye ait özdeğerde sıfır olarak bulunur. Eğer veri, parametrede duyarlı ise özdeğer göreceli olarak çok küçük çıkar. Yineleme sırasında sıfır özdeğerlerin dizeyden çıkarılması ve küçük özdeğerlerin neden olduğu salınımların sönmelenmesi gereklidir. (25) bağıntısında  $\mathbf{A}^T \mathbf{A}$  dizeyinin köşegenlerine dizeyin özelliğine göre seçilen bir sayısal değer eklenerek

$$\Delta \mathbf{P} = (\mathbf{A}^T \mathbf{A} + \epsilon \mathbf{I})^{-1} \mathbf{A}^T \Delta \mathbf{d} \quad (33)$$

denklemi elde edilir. Bu çözüm Levenberg-Marquardt ters çözümü veya sönmülü en küçük kareler adını alır. Bağıntıda  $\mathbf{I}$  birim dizey  $\epsilon$  ise pozitif bir değerdir (Levenberg 1944, Marquardt 1963).  $\epsilon$  nin alabileceği değerler sıfır ile bir arasıdır.  $\epsilon = 1$  alınırsa en dik iniş yöntemine benzer bir şe-

kilde sonuca gidilir ve yöntemin özelliği olarak çözüm ya-vaştır.  $\epsilon = 0$  alınırsa (25 bağıntısı) Gauss-Newton yöntemi adını alır ve çözüm çok hızlı gelir. Ancak önceki bölgelerde anlatılan nedenlerden dolayı sonuca ulaşmayı garanti etmez. Çözümün durağanlığını sağlamak için yineleme aşamasında  $\epsilon$  için sıfır ile bir arasında değişik değerler verilir. Bu uygulama Levenberg-Marquardt yöntemi olarak adlandırılır.  $\epsilon$  değerinin seçiminde çeşitli uygulamalar vardır. En yaygını  $A^T A$ nın sıfırdan farklı en küçük özdeğerini sönüm faktörü olarak kullanmaktadır. Yineleme sonucu yakınsama sağlanamaz ise daha büyük özdeğer ile işlem tekrarlanır.

Küçük olan özdeğerler sıfıra çok yakın çıkabilir. Bu durumda özdeğerler için de seçim yapılması gereklidir. Kabul edilecek özdeğerler için çeşitli görüşler vardır. Örnek olarak, enbüyük özdeğerin belli bir yüzde değerini kesme değeri olarak kabul edilmesi veya kullanılan bilgisayarın duyarlılık sınırlına göre kesme değerini belirlenmesi verilebilir. Kesme değerinin seçimi uygulanan yönteme göre kullanıcı tarafından belirlenir.

#### Sönüm Faktörünün Tekil Değer Ayrışımı Yöntemine Uygulanması

(33) bağıntısında (26) ve (28) da verilen işlemler uygulanır.

$$\Delta P = V(\Lambda^2 + \epsilon I)^{-1} V^T \Delta d \quad (34)$$

elde edilir ve (27) de verilen  $V$  ve  $U$  nun diklik koşulundan yararlanarak

$$\Delta P = V \text{ diag} (\lambda_j / (\lambda_j^2 + \epsilon)) U^T \Delta d \quad (35)$$

bağıntısı bulunmuş olur.  $\lambda$  değerlerinden herhangi birinin çok küçük olması durumunda da hesaplanan  $\Delta P$  değerleri belli sınırlar arasında olacaktır (Inman 1975).

#### Birleşik Ters Çözüm

İki ayrı veri türünün aynı parametre kümelerinin değerlendirilmesinde kullanmak için geliştirilen yöntemde çeşitli yollar uygulanabilir. Örnek olarak, iki ayrı fark ve kısmi türevler dizeylerinden birinin diğerinin altına eklenmesi veya verilerin ters çözümlerinin aynı parametreler üzerinden ardışık olarak yinelenmesi verilebilir. Ters çözüm işleminin gerçek olmayan çözümlere yöneliknesi nedeni ile ardışık kullanım yaygın değildir. Diğer yönteme örnek olarak FNI bağıntısının gerçel ve sanal bileşenleri üzerinden yapılacak ters çözüm işleminde, Jacobian ve fark dizeyleri için

$$A_{G,S} = \begin{bmatrix} \frac{\partial Y_G}{\partial P_j} \\ \frac{\partial Y_S}{\partial P_j} \end{bmatrix} \quad (36)$$

ve

$$\Delta d_{G,S} = \begin{bmatrix} \Delta d_G \\ \Delta d_S \end{bmatrix} \quad (37)$$

kullanılabilir.  $A_{G,S}$  ile verilen dizeye uygulanacak işlemler daha önce anlatılan işlemlerle aynıdır. Buradaki tek fark matematiksel olarak dizeyin boyutlarının değişmemesidir. Bu tür ters çözüm işlemlerinde türevlerin sayısal değerlerinin birbirlerinden fazla farklı olmamasına dikkat edilmelidir. Aksi halde çözüm sayısal değeri yüksek olan bileşenden daha fazla etkilenecektir. Böyle durumlarda türev değerlerinin ağırlık katsayıları kullanılarak dengelenmesi gereklidir.

#### Çözünürlük

Kısmi türevler dizeyinin sütunları, veri noktalarının parametrelerden etkileniş biçimini gösterir.  $j$ . sütunun elemanları göreceli olarak yeterli sayıda yüksek değerler kapsiyorsa  $j$ . parametre duyarlı bir şekilde çözülebilir. Eğer değerler düşük ve eleman sayısı yetersiz ise, veri grubu  $j$ . parametreyi çözmek için kullanılamaz ve çözüm için ek bilgiye gerek vardır.

Çözüm işlemi genel olarak  $P$  parametre yoneni ile  $d$  gözlem yoneni arasındaki ilişkiyi veren  $A^{-1}$  dizeyinin eldesi olarak özetlenebilir. Sönüm faktörünün sıfır olması halinde

$$A_L A_L^{-1} = I \quad (38)$$

işleminden elde edilecek birim dizeyin elemanları veriden elde edilen ayrımlılığın ölçüsü olarak kabul edilebilir. Burada  $L$  Lanczos tersini belirtmektedir. Kösegen elemanları birim değere yakınsa, ayrımlılık iyi, birim değerden uzaksa veriden yeterli ayrımlılık sağlanamamış demektir. SVD bileşenlerinden yararlanarak (38) bağıntısı yeniden yazılsırsa

$$I_U = U U^T \quad (39)$$

elde edilir. Önceki bölümde  $U$  dizeyinin gözlem uzayına ait olduğu belirtilmiştir.  $I_U$  dizeyi bilgi yoğunluk dizeyi olarak da adlandırılır.

Benzer şekilde elde edilen parametrelerin ortamı tam temsil ettiği düşünülürse

$$A_L^{-1} A_L = I \quad (40)$$

olmalıdır. (40) bağıntısında SVD bileşenleri yazılsısa

$$I_V = V V^T \quad (41)$$

elde edilir.  $I_V$  dizeyi parametre ayrımlılık dizeyi olarak da adlandırılır. (41) bağıntısında birim dizey elde edilebilirse ters çözüm işleminden elde edilen parametrelerin ortamı temsil ettiği kabul edilebilir. Birim dizeydeki elemanlar parametrelerin gerçek değerlerine yakınlığının ölçüsüdür. Sönüm faktörü kullanılması halinde  $I_U$  ve  $I_V$  birim dizey olmayacağından emin olmak gereklidir. En büyük değeri kösegende olan çan eğrisi görünümu elde edilecektir (Dimri 1992).

### Tekil Değer Ayırımı ile Çözünürlüğün İncelenmesi

Tekil değer ayırmayı yönteminden elde edilen V dizeyi yardımcı ile gerçek ve hesaplanan parametreler arası ilişkiler ortaya konabilir. Doğrusal ters çözüm gözönüne alınlığında

$$P = IvP^* \quad (42)$$

yazılabilir.

Çözülen parametre dizeyi ( $P$ ), gerçek parametre dizeyine ( $P^*$ ) bağlı bir şekilde verilir.

$$P_j^* = \dots + v_{j,j-1} P_{j-1} + v_{j,j} P_j + v_{j,j+1} P_{j+1} \dots \quad (43)$$

bağıntısından bulunabilir. Burada,  $v$  ayrımlık dizeyinin elemanlarını göstermektedir. (43) denklemi hesaplanan parametrelerin diğer parametrelerden etkilenme oranını verir. Oranın büyük olması parametrenin bağımsız çözülmesini de engeller (Jupp and Vozoff 1975, İlkişik and Jones 1984).

Yorum aşamasında özdeğerler büyükten küçüğe doğru sıralanır. En büyük özdeğere ait parametre özyöneyinden en iyi çözümlenen parametre veya eşdeğerlilik elde edilir. Elde edilen değerler ters işaretli ise parametrelerin toplamları ( $P_i + P_j$ ), aynı işaretli ise parametrelerin farkları ( $P_i - P_j$ ), sabit kalacak şekilde çözüm bulunur. Gözlem verisinin hata içermesi durumunda etkilenenek parametreler göreceli olarak küçük özdeğere ait parametre özyöneyinden, parametreyi etkileyerek gözlem noktaları ise veri özyöneyinden görülebilir. En küçük özdeğere ait parametre özyöneyindeki parametreler arası eşdeğerlilik en büyüktekii eşdeğerliliğe terstir. En küçük özdeğeren, gürültünün parametreler arasındaki hangi tür eşdeğerliliği daha fazla etkileyeceği elde edilir.

Parametreler arası ilişki, ilişki dizeyi yardımıyla da incelenebilir. Parametreler arasındaki doğrusal ilişkinin bir ölçüsü olan ilişki dizeyi  $C$ , kısmi türevler dizeyinden elde edilebilir.

$$C_{ij} = \frac{(A^T A)_{ij}^{-1}}{[(A^T A)_{ii}^{-1} (A^T A)_{jj}^{-1}]^{1/2}} \quad (44)$$

İlişki dizeyinde birim değere yakın ilişki veren parametreler birbirlerinden bağımsız olarak çözülemezler. İlişki değeri (+) birime yakın olduğunda parametrelerin farkları, (-) birime yaklaşlığında ise parametrelerin toplamları sabit olacak şekilde çözüm bulunabilir.

### MT VERİLERİNİN TERS ÇÖZÜMÜ

Bu bölümde, önceki bölgelerde genel kuramı verilen ters çözüm işleminin MT verilerine uygulanması tartışılacaktır. Önceki bölümde verilen Başokur (1994) ve Cagniard (1953) GÖ bağıntılarına kuram ayrı ayrı uygulanmış ve sonuçlar karşılaştırılmıştır. Gürültünün etkisini azaltmak için  $GÖ +$  faz ve  $Y_G + Y_S$  birleşik ters çözüm denemeleri yapılmıştır.

### Logaritmik Gösterim

MT olayında, veri ve parametreler arasında hiperbolik bir bağıntı vardır ve ilişki doğrusal değildir. Bu nedenle ölçüler doğrusal olmayan sırayla gerçekleştirtilir. Logaritmik gösterim ile doğrusal olmayan ölçüm işlemi kısmen doğrusallaştırılmış olur. Geniş bir aralıktaki yapılan MT ölçülerinin tek bir grafikte gösterilmesi ve yüksek frekanslarda yapılan ölçümlerin daha ayrıntılı yorumlanabilmesine olanak sağlar. Logaritmik işlemlerin ters çözüme uygulanması ile eksi değerli kalınlık ve özdirenç bulma olasılığı ortadan kalkar.

Logaritmik değişken kullanmanın diğer bir yararı ise birbirine bağlı olan parametrelerin duyarlı olarak çözülebilmesidir. Örneğin, veri iki parametrenin birbirine oranına ( $P_1/P_2$ ) duyarlı ise logaritmik gösterimle bağımlılık doğrusallaştırılmış olur ( $\ln(P_1) - \ln(P_2)$ ). Benzer şekilde veri parametrelerin birbiri ile çarpımlarına ( $P_1 * P_2$ ) duyarlı ise doğrusallaştırma sonucu parametrelerin logaritmaları toplamı ( $\ln(P_1) + \ln(P_2)$ ) duyarlı bir şekilde belirlenebilir.

Ters çözüm işleminde, parametreler arası farkın büyük olması çözüme ulaşmayı engelleyecektir. Buna örnek olarak 1 ve 1000 ohm-metre özdirençli iki katmanın ortamda yapılan çözüm işleminde, elde edilecek  $\Delta P$  düzeltme değerleri ikinci katmandan daha çok etkilenenek sonuçta birinci katman için gerçek değerinden uzak bir sonuç elde edilecektir. Logaritmik değişken kullanımı ile değerler göreceli olarak aynı seviyeye indirilir ve çözümün bütün parametrelerden hemen hemen aynı oranda etkilenmesi sağlanır. Bu nedenle

$$d = \ln(\rho_{ao}) \quad (45)$$

ve

$$f^0 = \ln(\rho_{ak}) \quad (46)$$

olarak kullanılır. Burada  $\rho_{ao}$  ölçülen GÖ ve  $\rho_{ak}$  önkestirim değerleri kullanılarak hesaplanan kuramsal değerleri göstermektedir. Parametre uzayında ise

$$P_j = \ln(R_j) \quad j = 1, \dots, K \quad (47)$$

ve

$$P_j^* = \ln(t_{j,k}) \quad j = K+1, \dots, 2K-1 \quad (48)$$

dönüşümleri kullanılır. Burada,  $K$  katman sayısıdır.  $R_j = \rho_j^{1/2}$ , katman özdirençinin karekökü olduğu daha önce belirtildi. Parametre özyöneyinde parametreler ait genliklerden yararlanarak özyöneyin ait olduğu parametrenin kesitilebileceği (44) bağıntısı ile verilmiştir. İşlem kolaylığı için bağıntıda yalnızca iki genlik değerinin sıfırdan farklı ve yaklaşık birim olduğunu kabul edelim. Genliklerin işaretlerinin farklı olması durumunda bağıntı,

$$P_j^* = -P_j + P_k \quad (49)$$

şeklinde yazılabilir. Bağıntıda logaritmik parametreden genelkese parametreye geçiş yaparsak

$$\exp(P_j^*) = \exp(-P_j + P_k) \quad (50)$$

işlem düzenlenirse,  $\exp(P_k) = t_k$  ve  $\exp(P_j) = p_j$  kabulu ile

$$p_j^* = t_k / p_j \quad (51)$$

yazılabilir.  $t$  ve  $p$  nun aynı katmana ait olması durumunda son bağıntıda bulunan  $p^*$  değişkeni S tipi eşdeğerliliğe karşılık gelir.

Buraya kadar anlatılan bölümde tanımlanan eşdeğerlikleri, üç tabakalı özdirenç yapı modeli ile açıklarsak; T tipi eşdeğerlilik, iki iletken tabaka arasındaki ince yalıtkan katmanda ( $p_1 < p_2 > p_3$ ) oluşan eşdeğerlilik ve S tipi eşdeğerlilik ise iki yalıtkan tabaka arasındaki ince iletken katmanda ( $p_1 > p_2 < p_3$ ) oluşan eşdeğerlilik olarak tanımlanabilir. Bu tip yapılarda orta tabaka belirli şartları taşıımıyorsa, GÖ eğrilerinde belirlenemez. Bu olayın ters çözümü etkisi önceden de anlatıldığı gibi parametrelerin oranları (S tipi) veya çarpımları (T tipi) sabit olacak şekilde herhangi bir çözümün elde edilmesi şeklindedir. Yorum aşamasında ters çözümden elde edilen sonuçlar değerlendirilirken, eşdeğerliklere dikkat edilmelidir. Aksi halde jeolojik yapıya uymayan ve fiziksel anlamı olmayan yapılar elde edilebilir.

#### Kısmı Türevler Dizeyinin Elde Edilişi

Kısmı türevler dizeyinin seçilen bir model bağıntısının parametrelerle göre türevlerinden oluşan bilinmekte- dir. Bu çalışmada model bağıntısı olarak önceki bölümlerde verilen Başokur ( $p_{ab}$ ) ve Cagniard ( $p_{ac}$ ) GÖ bağıntıları alınmıştır. Logaritmik türev özelliğinden yararlanarak

$$\frac{\partial \ln(p_{ac})}{\partial P_j} = \frac{P_j}{p_{ac}} \cdot \frac{\partial p_{ac}}{\partial P_j} \quad (52)$$

$$\frac{\partial \ln(p_{ab})}{\partial P_j} = \frac{P_j}{p_{ab}} \cdot \frac{\partial p_{ab}}{\partial P_j} \quad (53)$$

bağıntıları yazılabılır. GÖ'lerin parametrelerle göre türevlerini almak için FNI bağıntısından yararlanılabilir.

$$p_{ac} = Y_G^2 + Y_S^2 \quad (54)$$

İçin türev bağıntısı,

$$\frac{\partial p_{ac}}{\partial P_j} = 2 Y_G (\partial Y_G / \partial P_j) + 2 Y_S (\partial Y_S / \partial P_j) \quad (55)$$

ve

$$p_{ab} = (Y_G^2 - \text{sign}(Y_S) Y_S^2)^2 / (Y_G + Y_S)^2 \quad (56)$$

İçin türev bağıntısı,

$$\frac{\partial p_{ab}}{\partial P_j} = \frac{2(Y_G^2 - \text{sign}(Y_S) Y_S^2)(2Y_G \frac{\partial Y_G}{\partial P_j} - \text{sign}(Y_S) 2Y_S \frac{\partial Y_S}{\partial P_j})}{(Y_G + Y_S)^2} - \frac{2(Y_G^2 - \text{sign}(Y_S) Y_S^2)^2 \left( \frac{\partial Y_G}{\partial P_j} + \frac{\partial Y_S}{\partial P_j} \right)}{(Y_G + Y_S)^3} \quad (57)$$

şeklinde verilebilir. Fazın parametrelerle göre türevleri ise

$$\frac{\frac{\partial Y_S}{\partial P_j} - Y_S \frac{\partial Y_G}{\partial P_j}}{\frac{Y_G^2 + Y_S^2}{\partial P_j}} = \frac{\frac{\partial Y_S}{\partial P_j} - Y_S \frac{\partial Y_G}{\partial P_j}}{Y_G^2 + Y_S^2} \quad (58)$$

bağıntısı ile verilir. K tabakalı ortamda FNI bağıntısının k. tabakadaki türev değeri, k nin altında bulunan (k+1, k+2, ..., K) katmanlardan etkilenmez. k. katmanın türevinin yüzyedeki değeri zincir kuralı ile bulunabilir (Ulungergerli, 1993)

$$\frac{\partial Y}{\partial P_j} = \frac{\partial Y_1}{\partial Y_2} \cdot \frac{\partial Y_2}{\partial Y_3} \cdots \frac{\partial Y_{k-1}}{\partial Y_k} \cdot \frac{\partial Y_k}{\partial P_j} \quad (59)$$

Bu işlemin yapılabilmesi için gerekli türev bağıntıları sırası ile k. katmanın FNI fonksiyonu  $Y_k$  nin, k+1 katmanın FNI fonksiyonu  $Y_{k+1}$  e göre türevi

$$\frac{\partial Y_k}{\partial Y_{k+1}} = \frac{\{(1+Y_{k+1} \operatorname{tgh}(ut_k/R_k)/R_k))-\operatorname{tgh}(ut_k/R_k)+[1+Y_{k+1} \operatorname{tgh}(ut_k/R_k)/R_k]\}/[1+Y_{k+1} \operatorname{tgh}(ut_k/R_k)/R_k]^2}{[1+Y_{k+1} \operatorname{tgh}(ut_k/R_k)/R_k]^2} \quad (60)$$

k. katmanın katman özdirencinin karekökü  $R_k$  ya göre türevi

$$\frac{\partial Y}{\partial R_k} = \frac{[\operatorname{tgh}(ut_k/R_k)-(ut_k/R_k)/\cosh^2(ut_k/R_k)][1+Y_{k+1} \operatorname{tgh}(ut_k/R_k)/R_k]+[Y_{k+1} \operatorname{tgh}(ut_k/R_k)+Y_{k+1} ut_k/(R_k \cosh^2(ut_k/R_k))][Y_{k+1}+R_k \operatorname{tgh}(ut_k/R_k)]/R_k^2/[1+Y_{k+1} \operatorname{tgh}(ut_k/R_k)/R_k]^2}{[1+Y_{k+1} \operatorname{tgh}(ut_k/R_k)/R_k]^2} \quad (61)$$

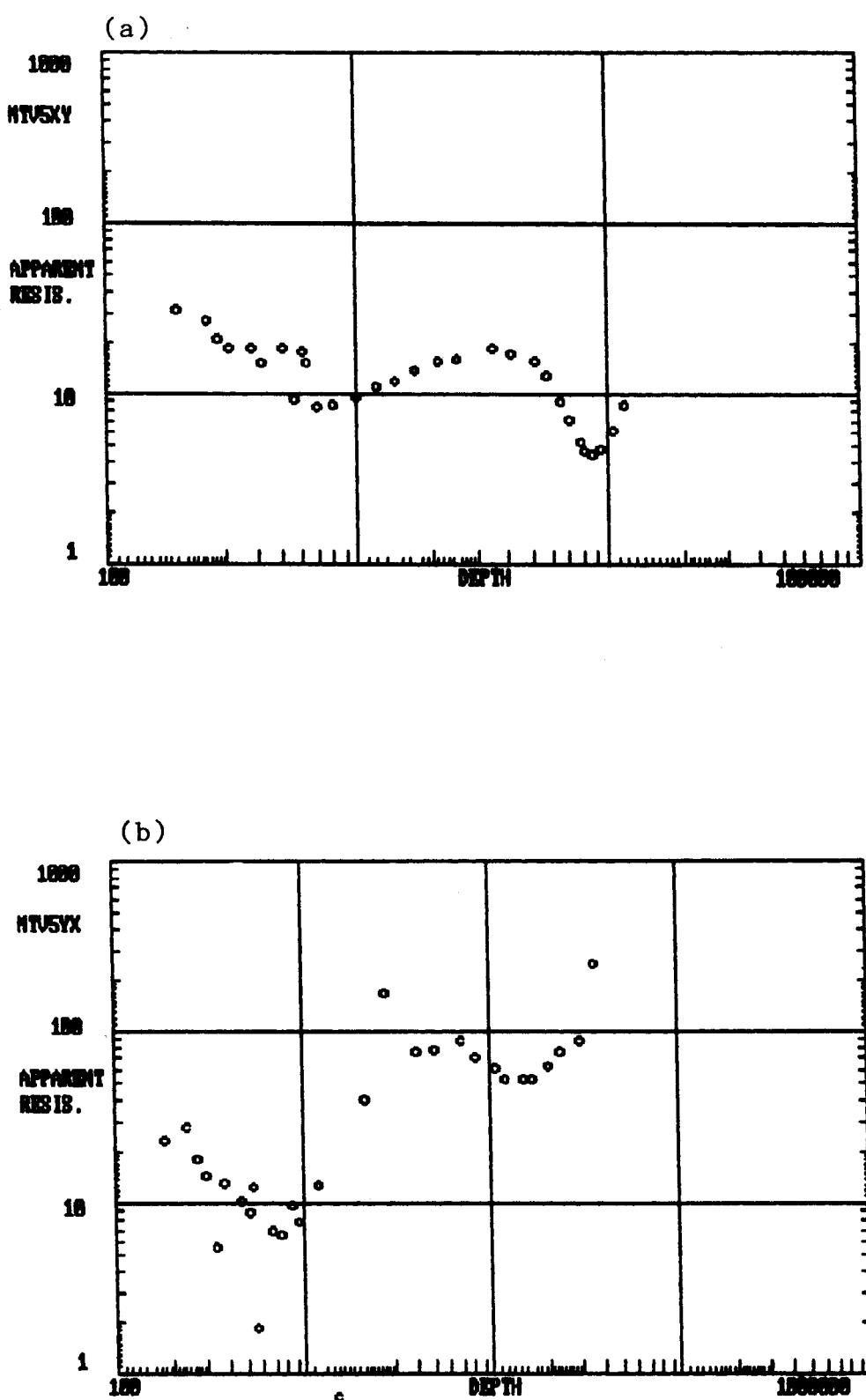
k. katmanın katman kalınlığı  $t_k$  ye göre türevi

$$\frac{\partial Y}{\partial t_k} = \frac{[1+Y_{k+1} \operatorname{tgh}(ut_k/R_k)(u/\cosh^2(ut_k/R_k))-[Y_{k+1}+R_k \operatorname{tgh}(ut_k/R_k)]/R_k]}{[Y_{k+1} u/(R_k^2 \cosh^2(ut_k/R_k))]/[1+Y_{k+1} \operatorname{tgh}(ut_k/R_k)/P_k]^2} \quad (62)$$

bağıntıları ile verilebilir. Burada  $\operatorname{tgh}()$  simgesi tanjanhiperbolik fonksiyonu göstermektedir.

#### UYGULAMALAR

MT verilerinin ters çözümü için önceki bölümlerde verilen bağıntılardan yararlanarak, FORTRAN dilinde bilgisayar programı hazırlanmıştır. Özdirenç verilerinin yorumu için Arnason ve Hershin'in (1988) doğrusal olmayan en küçük kareler ters çözüm programından yararlanılmıştır. Program Johansen'den (1977) alınan Levenberg-Marquardt ters çözüm algoritması ile işlem yapmaktadır. Programın düz çözüm ve kısmı türevleri hesaplayan alt programları yeniden yazılarak MT verisine uygun hale getirilmiştir. Çözüm ve veri hazırlama bölümleri için Başokur (1993) tarafından yazılan BASIC programı kullanılmıştır. Yineleme



Şekil 1. XY (a) ve YX (b) verilerinin Bostick dönüşümleri.

Fig. 1. Bostick transforms of XY (a) and YX (b) data.

aşamasında parametrelerden elde edilen GÖ eğrisinin ( $\rho_{ak}$ ) gerçek GO eğrisine ( $\rho_{ao}$ ) benzerliği, değerlerin farklarının karelerinin toplamının karekökünü (chi-square sum) veren

$$CHIR = (\sum(1n(\rho_{ao})^2 - 1n(\rho_{ak})^2)^{1/2})^{1/2} \quad (63)$$

$$CHIF = (\sum(1n(\emptyset_o)^2 - 1n(\emptyset_k)^2)^{1/2})^{1/2} \quad (64)$$

$$CHI = (CHIR^2 + CHIF^2)^{1/2}/N \quad (65)$$

bağıntılarından yararlanarak denetlenmiştir. Burada N veri adedini göstermektedir. Fazın çözüme eklenmesi durumunda CHIF işleme girmektedir.

Ters çözüm işlemi, Başokur (1994) GÖ, Cagniard (1953) GÖ değerleri, GÖ ve faz ölçülerinin birlikte kullanımı, FNI fonksiyonu ve iki değişik tanımdan elde edilen GÖ değerlerinin birlikte kullanımı olmak üzere çeşitli veri kümeleri üzerinde yürütülmüştür. Elde edilen sonuçlardan  $\rho_{ab}$  ve  $\rho_{ac}$  dışındaki verilmiştir.

Uygulama için birbirine dik olarak alınan iki MT verisi seçilmiştir. Elektrik alanın X (kuzey-güney) doğrultusunda olduğu ölçüm XY, Y (doğu-batı) doğrultusundaki ölçüm ise YX olarak adlandırılmıştır. Veride Bostik (1977) dönüşümünden 6 katman ayırtlanmaktadır (Şekil 1). Yonemlerin karşılaşmasını yapabilmek için sonuçlar sıra ile incelenmiştir.

### Cagniard Görünür Özdirenç Değerleri ve Faz ile Ters Çözüm

Katmanların özdirençlerinin büyülüklükleri gözönüne alındığında her iki yöndeki açılımda uyumludur (Şekil 2 ve 3). Temeli oluşturan yapıya ait bilgi XY doğrultusunda yalnızca fazda bulunmakta YX doğrultusunda ise GÖ eğrisinde de belirgin olarak görülmektedir. Bütün birimlerin kalınlıkları yöne bağlı olarak yaklaşık iki kat artmaktadır. Bu durum ortamda yön bağımlılığının olduğuna işaret etmektedir. Ters çözüm sonuçları incelendiğinde XY verisinde iki, YX verisinde üç özdeğer sıfır veya sıfır çok yakın çıkmıştır (Çizelge 1 ve 2). Sıfır veya sıfır yakın çıkan özdeğerlerin sayısı, iyi çözümlenemeyen parametre sayısını vermektedir. Parametre özdizayindeki son sütunlarda yüksek değerler iyi çözümlenemeyen parametrelerle karşılık gelmektedir. XY verisinde  $\rho_6$  ve  $t_3$  parametreleri, YX verisinde ise  $\rho_3$ ,  $\rho_5$  ve  $t_3$  parametrelerinin diğer parametrelerden bağımsız olarak çözülemeyeceği söylenebilir. YX ilişkili dizeyinde ise üçüncü katmana ait parametreler arasındaki ilişki tam değer vermiştir. Bu durum katman parametreleri yerine, S veya T tipi eşdeğerliliklerin çözülebilmesine işaret eder. Önceki bölümlerde de genildiği gibi, ilişki dizeyindeki artı değer üçüncü katmanda S tipi eşdeğerlilik olduğunu göstermektedir. YX verisinde ise aynı katmanda T tipi eşdeğerlilik olduğu görülmektedir. Her iki ilişkili dizeyinde de kalınlıklar arası ilişki yüksek düzeydedir. Yüksek ilişki düzeyinden kaynaklanan bağımlılıklar, eşdeğerliliklerle birlikte düşünüldüğünde elde edilen sonuçların, gerçek değerlere yakın olması beklenemez.

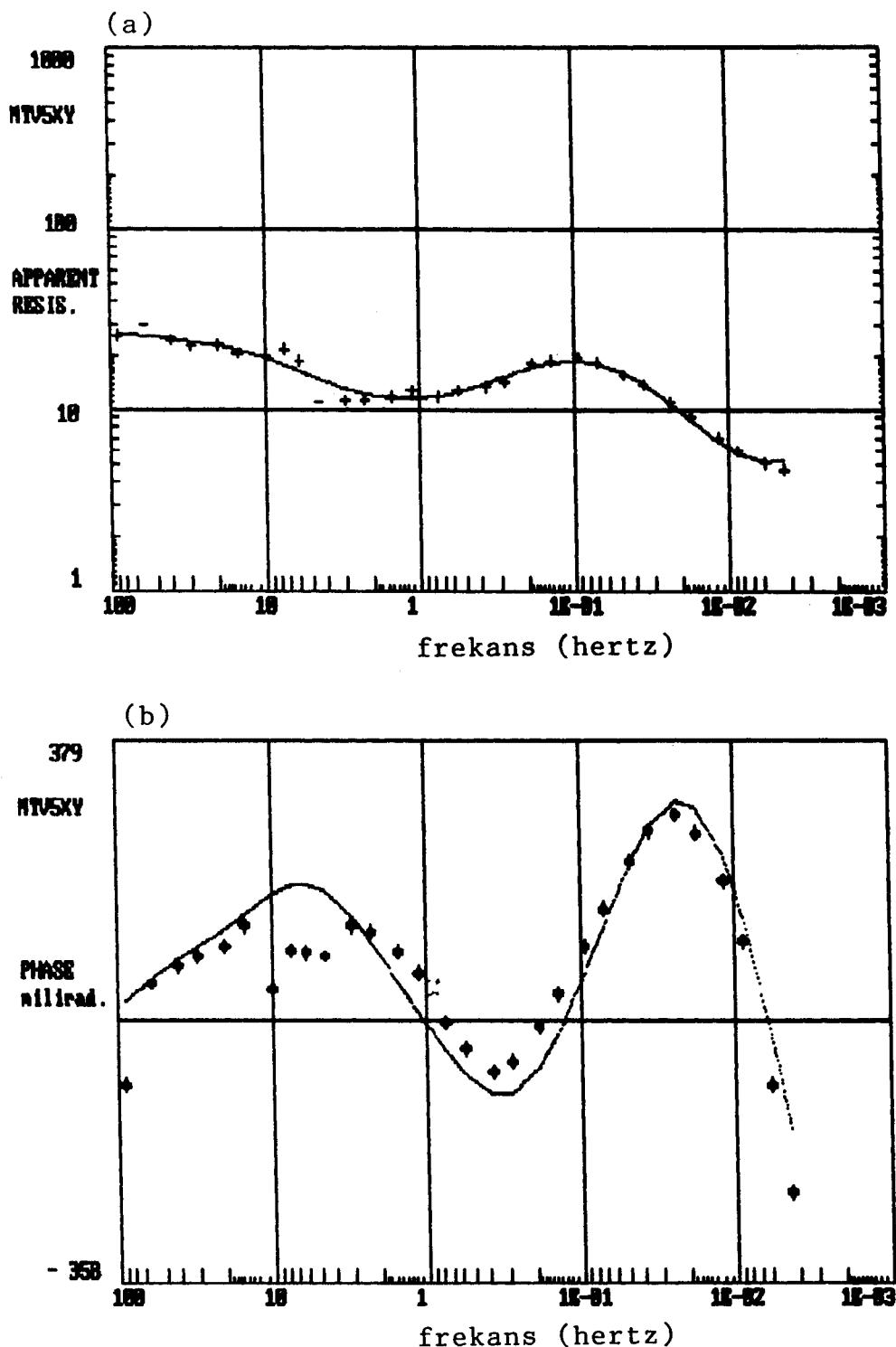
### Başokur Görünür Özdirenç Değerleri ve Faz ile Ters Çözüm

Her iki yöne ait veride de son katmandan etkilenen veri sayısı Cagniard GÖ tanımına göre fazladır (Şekil 4 ve 5). Bu nedenle iki ayrı yön için gerçekleştirilen ters çözüm işleminin sonucunda, son katmanın yüzeyine ait derinlik değerleri diğer veri kümelerinin çözümünden elde edilen değerler kadar değişimmemektedir. Özdirence bağlı dizilim her iki yönde de aynıdır. Üçüncü katman ince tabaka problemi olarak bu çözümde de vardır. FNI eğrisindeki gürültülerden Başokur GÖ eğrisi oldukça fazla etkilenmektedir. Küçük frekans değerlerindeki yüksek gürültü, değerlerdeki sapmanın nedeni olarak gösterilebilir. XY ve YX verilerindeki iyi çözülemeyen parametre sayısı Cagniard GÖ ile aynıdır (Çizelge 3 ve 4). İlişkili dizeyinde üçüncü katman tam bir eşdeğerlilik göstermektedir. Diğer parametreler arası ilişki düzeyini düşük olması, bu parametrelerin gerçeğe yakın çözümünün elde edilebileceğini göstermektedir. YX verisinde parametre özyöneyi incelendiğinde;  $t_3$ ,  $t_5$  ve  $\rho_6$  için son sütunlarda yüksek değer elde edildiği görülmektedir. Üçüncü katmanda S tipi eşdeğerlilik her iki veride de kendini göstermektedir.

### FNI Değerlerinden Ters Çözüm

Bu çözümlemede üçüncü katman dışında özdirence bağlı yapılanma benzerdir (Şekil 6 ve 7). Ayrıca diğer sonuçlar karşılaştırılabilme amacıyla görünürlük ve faz değerleride verilmiştir (Şekil 8 ve 9). YX verisindeki ölçümlerde, eğrilerin son bölümlerinde sanal bileşenin mutlak değer olarak büyülüğu bu bölgede gürültünün çok olduğunu göstermektedir. Gürültüsüz veride sanal değerin mutlak değeri gerçel bileşenin mutlak değerinden küçük olmalıdır. XY verisinde iki özdeğer sıfır kabul edilebilir (Çizelge 5).  $t_3$  ve  $\rho_6$  için yüksek ilişkili değerlerinin bulunması bu parametrelerin doğru çözülemeyeceğini göstermektedir. İlişkili dizeyinde üçüncü ve beşinci katmanlardaki yüksek ilişki düzeyi bu katmanlarda eşdeğerlilik bulduğunu göstermektedir. Diğer çözümlerde olduğu gibi, üçüncü katmanda yine ince katman sorunu gözlenmektedir. YX verisinde iyi çözülemeyen parametre sayısı üç olarak alınabilir (Çizelge 6). Parametre özyöneyindeki son iki sütundan  $\rho_6$ ının tam olarak ve  $\rho_4 - t_5$  çiftinin de birbirinden bağımsız olarak çözülemeyeceği söylenebilir. İlişkili dizeyinde beşinci katmanda yüksek eşdeğerlilik görülmektedir. Üçüncü ve dördüncü katmanlardaki eşdeğerliliklerde çözümü etkileyecik düzeydedir. Düşük özdirençli beşinci katmanda S tipi eşdeğerlilik belirgindir.

Genel olarak sonuçlar incelendiğinde YX verisinin düşük frekanslardaki değerleri oldukça gürültülüdür. Bu bölümün son katmanın özdirenci için çözümlenmesi istenildiğinde, kullanılan tanımların özelliklerine göre, bu katmanın özdirenci için algoritmanın rastgele değerler atadığı görülmektedir.



- Şekil 2. XY doğrultusu için Cagniard (1953) görünür özdirenç (a) ile fazın (b), ölçülen değerleri (arti işaretleri) ve birleşik ters çözüm sonucunda bulunan model eğrisi (sürekli eğri). Hesaplanan katman parametreleri (özdirenç ve kalınlık)  $\rho_1 = 24.8 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_2 = 10.3 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_3 = 1.6 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_4 = 23.7 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_5 = 2.1 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_6 = 4714466 \text{ ohm-m}$  ve  $t_1 = 321.5 \text{ m}$ ,  $t_2 = 495.1 \text{ m}$ ,  $t_3 = 61.1 \text{ m}$ ,  $t_4 = 5861.6 \text{ m}$ ,  $t_5 = 5672.1 \text{ m}$  dir.
- Fig. 2. The measured data (plus signs) and model curves (solid curves) of Cagniard's (1953) apparent resistivity (a) and phase (b) for XY direction after proceeding with joint inversion. The computed layer parameters (resistivity and thickness) are  $\rho_1 = 24.8 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_2 = 10.3 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_3 = 1.6 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_4 = 23.7 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_5 = 2.1 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_6 = 4714466 \text{ ohm-m}$  and  $t_1 = 321.5 \text{ m}$ ,  $t_2 = 495.1 \text{ m}$ ,  $t_3 = 61.1 \text{ m}$ ,  $t_4 = 5861.6 \text{ m}$ ,  $t_5 = 5672.1 \text{ m}$ .

**Çizelge** 1. Şekil 2 de gösterilen ters çözüm işlemi sonucunda bulunan yineleme sayısı, CHI değeri, katman parametrelerinin değerleri , parametre özyöneyleri, parametre özdeğerleri ve ilişki dizeyi.

**Table** 1. Iteration number, CHI values, the solved layer parameters, parameter eigenvectors, parameter eigenvalues and correlation matrix obtained from the inversion shown in Figure 2.

YAPILAN YİNELEME SAYISI= 12

SONUÇ CHI DEĞERİ = 0.03225

SONUÇ PARAMETRELERİ =

rho:	24.77	10.26	1.63	23.70	2.11	4714466.00
t:	321.58	495.05	61.13	5861.56	5672.09	

PARAMETRE ÖZYÖNEYLERİ

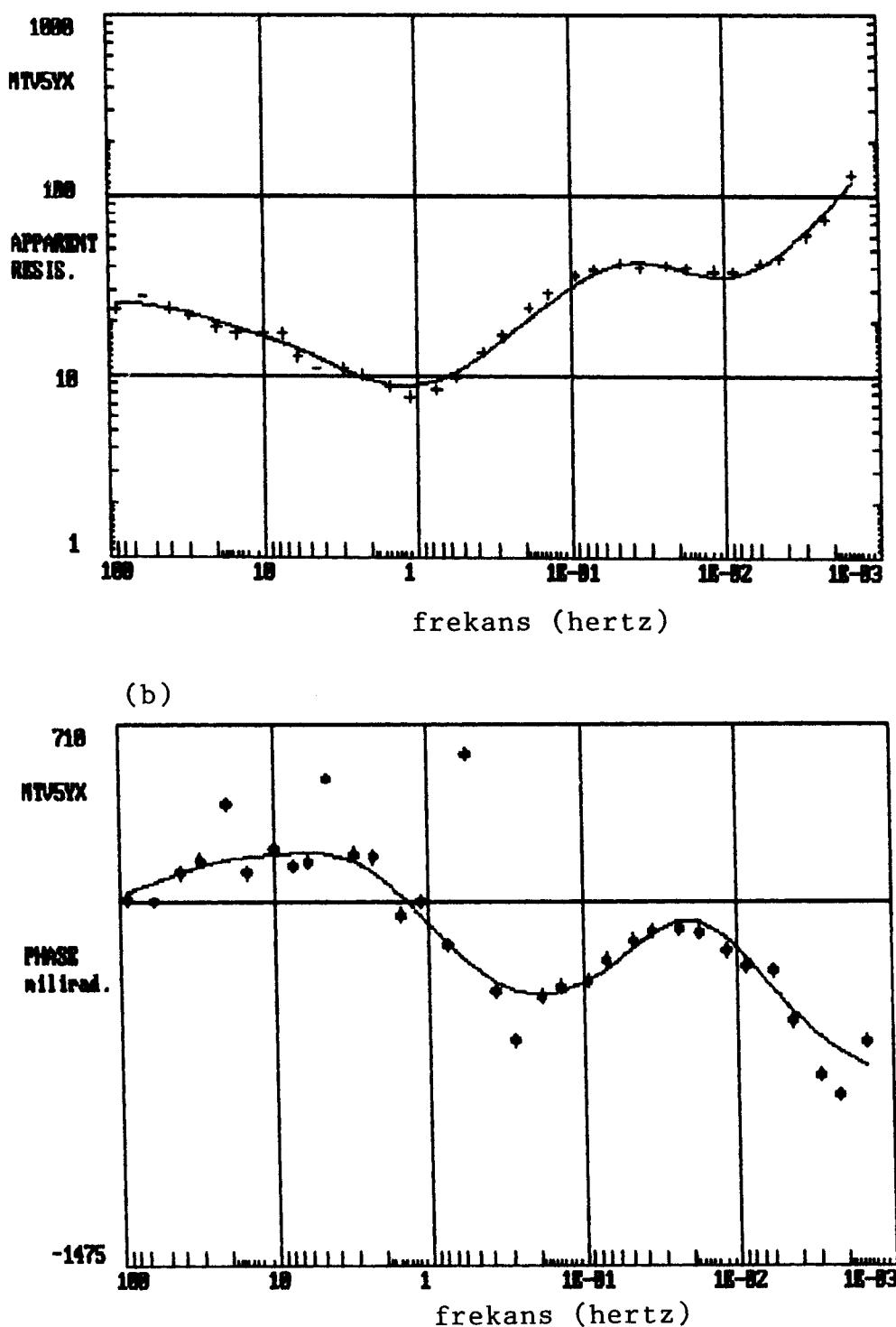
1	-.802	.525	-.092	.155	-.193	.080	-.050	.030	-.045	.000	.000
2	-.465	-.437	.150	-.403	.475	-.024	-.069	.187	-.377	-.002	.000
3	-.172	-.331	.081	-.094	-.145	.675	-.003	-.245	.384	-.401	-.015
4	-.245	-.589	-.007	.270	-.539	-.457	-.093	.067	.091	-.001	.000
5	-.003	-.100	-.884	-.214	.006	.069	.112	.350	.152	.000	.001
6	.000	.000	.000	.000	.000	.000	.000	-.002	-.001	-.036	.999
7	-.207	.026	.005	-.104	.372	-.435	.384	-.347	.592	.003	.000
8	.011	.057	-.028	.009	.238	-.087	-.874	.071	.399	.052	.002
9	.077	-.149	-.039	.047	.080	-.302	-.047	.108	-.145	-.914	-.033
10	-.048	-.205	-.259	.768	.450	.150	.014	-.207	-.174	.005	.000
11	-.006	.007	.335	.287	.145	.120	.238	.772	.341	-.001	.002
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11

PARAMETRE ÖZDEĞERLERİ:

5.196	3.996	3.422	2.670	2.139	.883	.335	.238	.199	.001	.001
-------	-------	-------	-------	-------	------	------	------	------	------	------

İLİŞKİ DİZESİ:

1	1.000										
2	.720	1.000									
3	.449	.760	1.000								
4	.219	.393	.721	1000							
5	.056	.102	.214	.449	1.000						
6	-.020	-.033	-.025	.082	.505	1.000					
7	-.827	-.960	-.653	-.328	-.084	.030	1.000				
8	-.453	-.779	-.998	-.693	-.202	.028	.665	1.000			
9	.452	.764	1.000	.721	.214	-.025	-.657	-.998	1.000		
10	-.404	-.692	-.975	-.810	-.392	-.025	.590	.966	-.974	1.000	
11	-.062	.112	.232	.467	.987	.532	-.093	-.219	.232	-.407	1.000



Şekil 3. YX doğrultusu için Cagniard (1953) görünür özdirenç (a) ile fazın (b), ölçülen değerleri (arti işaretleri) ve birleşik ters çözüm sonucunda bulunan model eğrisi (sürekli eğri). Hesaplanan katman parametreleri (özdirenç ve kalınlık)  $\rho_1 = 23.4 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_2 = 7.4 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_3 = 7.8 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_4 = 176.5 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_5 = 28.8 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_6 = 52639250 \text{ ohm-m}$  ve  $t_1 = 307.9 \text{ m}$ ,  $t_2 = 968.9 \text{ m}$ ,  $t_3 = 91.0 \text{ m}$ ,  $t_4 = 13793.6 \text{ m}$ ,  $t_5 = 18055.6 \text{ m}$  dir.

Fig. 3. The measured data (plus signs) and model curves (solid curves) of Cagniard's (1953) apparent resistivity (a) and phase (b) for YX direction after proceeding with joint inversion. The computed layer parameters (resistivity and thickness) are  $\rho_1 = 23.4 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_2 = 7.4 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_3 = 7.8 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_4 = 176.5 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_5 = 28.8 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_6 = 52639250 \text{ ohm-m}$  ve  $t_1 = 307.9 \text{ m}$ ,  $t_2 = 968.9 \text{ m}$ ,  $t_3 = 91.0 \text{ m}$ ,  $t_4 = 13793.6 \text{ m}$ ,  $t_5 = 18055.6 \text{ m}$ .

**Çizelge 2.** Şekil 3 de gösterilen ters çözüm işlemi sonucunda bulunan yineleme sayısı, CHI değeri, katman parametrelerinin değerleri , parametre özyöneyleri, parametre özdeğerleri ve ilişki dizeyi.

**Table 2.** Iteration number, CHI values, the solved layer parameters, parameter eigenvectors, parameter eigenvalues and correlation matrix obtained from the inversion shown in Figure 3.

YAPILAN YİNELEME SAYISI = 6

SONUÇ CHI DEĞERİ = 0.1257

SONUÇ PARAMETRELERİ =

rho:	23.37	7.35	7.76	176.47	28.82	52639250.00
t:	307.85	968.91	91.02	13793.62	18055.59	

PARAMETRE ÖZYÖNEYLERİ

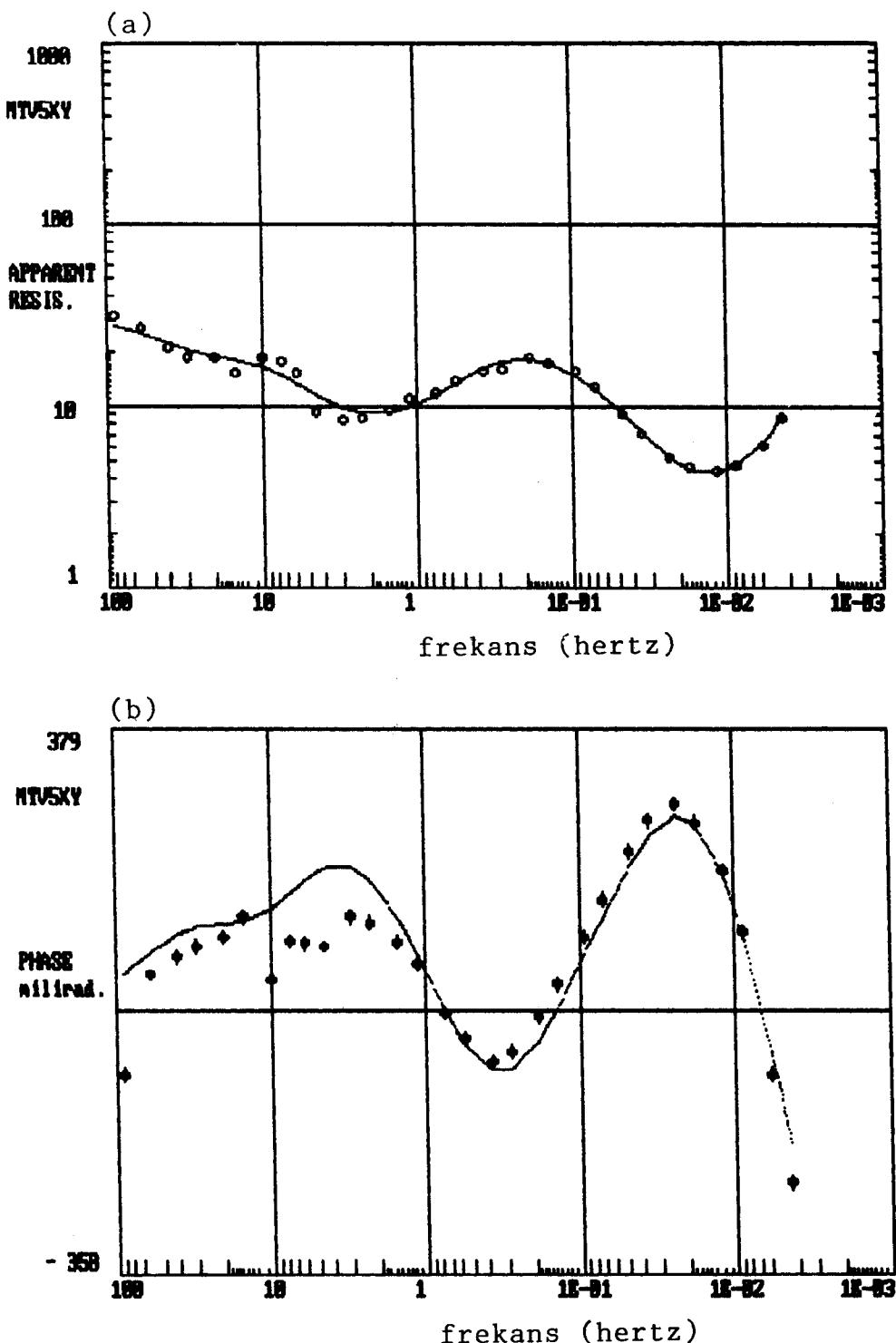
1	-.156	.067	-.945	.230	-.104	.113	-.043	.003	-.000	.000	.000
2	-.891	.199	.118	-.290	.045	.220	-.135	.013	-.001	-.000	.000
3	-.063	.010	.027	-.099	-.048	-.064	.111	-.032	.980	-.046	.064
4	-.149	-.060	.058	.389	.220	-.533	-.662	.220	.008	.000	.000
5	-.189	-.187	-.037	.010	.150	.128	.187	.347	.003	.002	.000
6	.000	.000	.000	.000	-.001	.000	-.001	-.005	.047	.999	-.001
7	-.033	.030	-.256	-.553	.351	-.648	.288	-.022	.002	.000	.000
8	.332	-.048	-.144	-.510	.306	.386	-.561	.085	.176	-.008	.100
9	.029	-.004	-.013	-.045	.027	.035	-.050	.007	.081	-.005	-.993
10	-.038	.040	.024	.346	.788	.211	.158	-.432	-.018	.000	.000
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11

PARAMETRE ÖZDEĞERLERİ:

8.989	6.460	4.464	1.963	1.545	.688	.408	.123	.002	.002	.000
-------	-------	-------	-------	-------	------	------	------	------	------	------

İLİŞKİ DİZEYİ:

1	1.000										
2	.456	1.000									
3	-.060	-.242	1.000								
4	-.093	-.322	.850	1000							
5	-.018	-.017	-.379	-.014	1.000						
6	.015	.046	-.089	-.045	.294	1.000					
7	-.689	-.831	.030	.119	.079	-.021	1.000				
8	-.029	-.163	.992	.797	-.418	-.086	-.032	1.000			
9	.025	.152	-.989	-.789	.423	.086	.041	-1.000	1.000		
10	.092	.323	-.966	-.942	.165	.057	-.100	-.933	.928	1.000	
11	-.030	-.060	-.245	.139	.986	.322	.092	-.291	.297	.021	1.000



- Şekil 4. XY doğrultusu için Başokur (1994) görünür özdirenç (a) ile fazın (b), ölçülen değerleri (yuvarlak ve artı işaretleri) ve birleşik ters çözüm sonucunda bulunan model eğrisi (sürekli eğri). Hesaplanan katman parametreleri (özdirenç ve kalınlık)  $\rho_1 = 29.3 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_2 = 12.9 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_3 = 0.07 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_4 = 31.9 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_5 = 3.1 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_6 = 39833434 \text{ ohm-m}$  ve  $t_1 = 286.0 \text{ m}$ ,  $t_2 = 781.6 \text{ m}$ ,  $t_3 = 4.4 \text{ m}$ ,  $t_4 = 4760.8 \text{ m}$ ,  $t_5 = 8013.3 \text{ m}$  dir.
- Fig. 4. The measured data (circles and plus signs) and model curves (solid curves) of Başokur's (1994) apparent resistivity (a) and phase (b) for XY direction after proceeding with joint inversion. The computed layer parameters (resistivity and thickness) are  $\rho_1 = 29.3 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_2 = 12.9 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_3 = 0.07 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_4 = 31.9 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_5 = 3.1 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_6 = 39833434 \text{ ohm-m}$  ve  $t_1 = 286.0 \text{ m}$ ,  $t_2 = 781.6 \text{ m}$ ,  $t_3 = 4.4 \text{ m}$ ,  $t_4 = 4760.8 \text{ m}$ ,  $t_5 = 8013.3 \text{ m}$ .

**Çizelge 3.** Şekil 4 de gösterilen ters çözüm işlemi sonucunda bulunan yineleme sayısı, CHI değeri, katman parametrelerinin değerleri, parametre özyöneyleri, parametre özdeğerleri ve ilişkili düşünceler

**Table 3.** Iteration number, CHI values, the solved layer parameters, parameter eigenvectors, parameter eigenvalues and correlation matrix obtained from the inversion shown in Figure 4.

## **YAPILAN YİNELEME SAYISI = 14**

**SONUÇ CHI DEĞERİ = 0,03158**

#### **SONUC PARAMETRELERİ =**

<b>rho:</b>	29.34	12.93	0.07	31.88	3.12	3983434.00
<b>t:</b>	289.01	781.63	4.37	4760.76	8013.26	

PARAMETRE ÖZYÖNEYLERİ

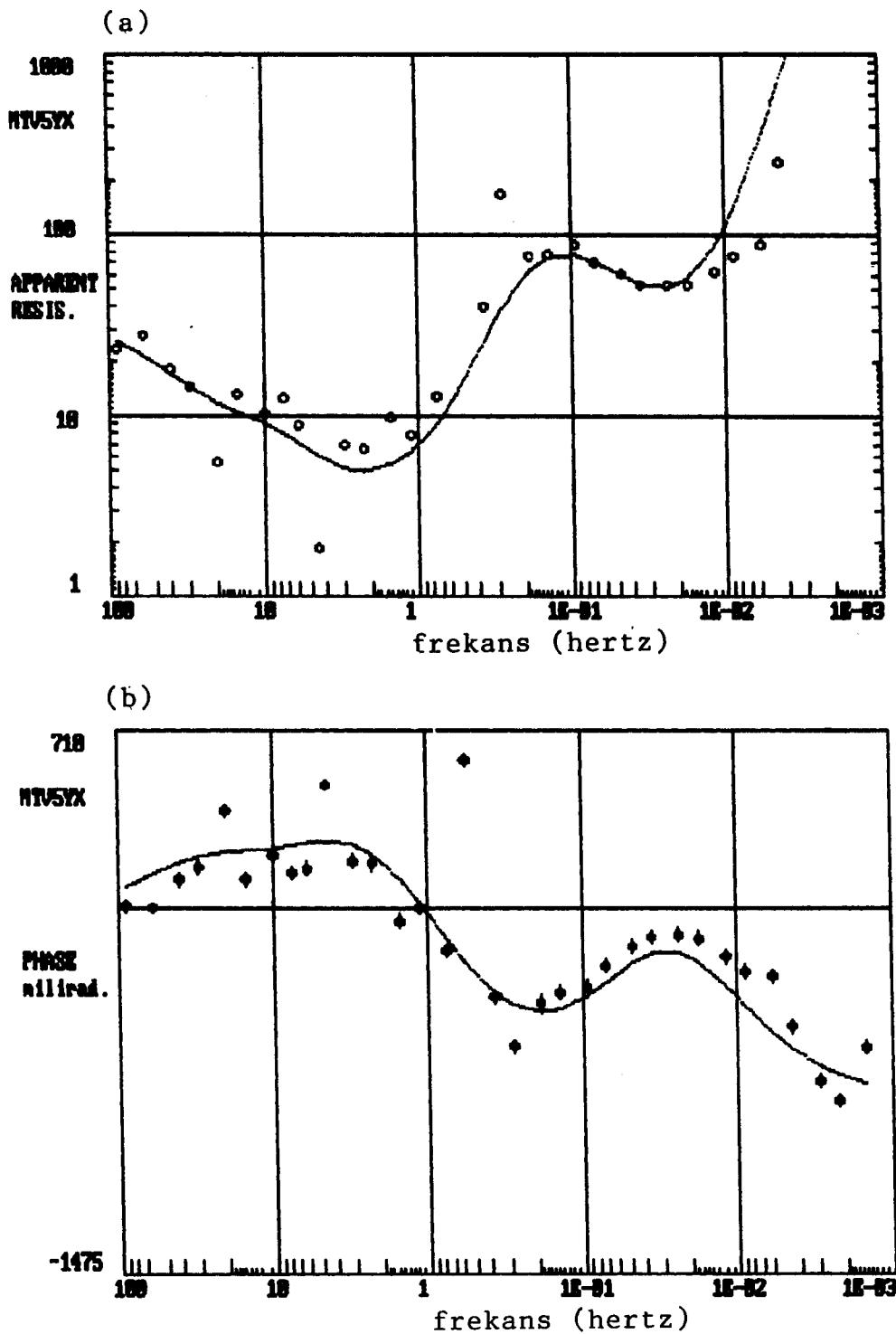
1	-.006	.045	-.187	.050	-.907	.239	-.049	.179	-.214	.000	.000
2	-.033	.814	-.375	.200	.137	-.246	.091	.119	-.230	.000	.000
3	-.019	.430	.453	-.301	-.020	.463	.204	-.250	-.031	-.434	.103
4	.026	.273	.490	-.092	-.170	-.351	-.478	.394	.373	.000	.000
5	.918	.017	.017	.099	.006	.064	.285	.204	.140	.000	.000
6	.000	.000	.000	.000	.000	.000	-.001	-.001	-.001	.231	.973
7	-.004	.157	-.278	.214	-.181	.056	-.060	-.514	.741	.000	.000
8	.004	.046	-.162	.250	.305	.684	-.501	.309	.054	.002	.000
9	.010	-.214	-.226	.151	.011	-.229	-.102	.125	.015	-.871	.207
10	.050	-.015	.452	.781	-.057	-.062	-.092	-.301	-.278	.001	.000
11	-.390	-.041	.138	.329	.004	.116	.604	.478	.336	.001	.001
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11

## PARAMETRE ÖZDEĞERİLERİ:

8.387      5.373      3.293      3.001      2.386      1.251      783      454      108      000      001

İLİŞKİ DİZESİ

1		1.000									
2	.633		1.000								
3	.137	.211		1.000							
4	-.109	-.302	.038		1000						
5	-.113	-.208	-.715	.307		1.000					
6	-.048	-.093	-.377	.118	.589		1.000				
7	-.804	-.891	-.159	.217	.153	.068		1.000			
8	-.051	-.223	-.971	.103	.728	.380	.109		1.000		
9	.137	.211	1.000	.039	-.715	-.377	-.159	-.971		1.000	
10	-.058	-.036	-.857	-.426	.314	.187	.029	.779	-.887		1.000
11	-.096	-.188	-.546	.382	.954	-.728	.138	0.572	-.546	.125	1.000



Şekil 5. YX doğrultusu için Başokur (1994) görünür özdirenç (a) ile fazın (b), ölçülen değerleri (yuvarlak ve artı işaretleme) ve birleşik ters çözüm sonucunda bulunan model eğrisi (sürekli eğri). Hesaplanan katman parametreleri (özdirenç ve kalınlık)  $\rho_1 = 28.4 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_2 = 6.2 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_3 = 0.9 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_4 = 450.7 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_5 = 0.7 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_6 = 20960860 \text{ ohm-m}$  ve  $t_1 = 290.9 \text{ m}$ ,  $t_2 = 592.8 \text{ m}$ ,  $t_3 = 88.0 \text{ m}$ ,  $t_4 = 17531 \text{ m}$ ,  $t_5 = 308.4 \text{ m}$  dir.

Fig. 5. The measured data (circles and plus signs) and model curves (solid curves) of Başokur's (1994) apparent resistivity (a) and phase (b) for YX direction after proceeding with joint inversion. The computed layer parameters (resistivity and thickness) are  $\rho_1 = 28.4 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_2 = 6.2 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_3 = 0.9 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_4 = 450.7 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_5 = 0.7 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_6 = 20960860 \text{ ohm-m}$  and  $t_1 = 290.9 \text{ m}$ ,  $t_2 = 592.8 \text{ m}$ ,  $t_3 = 88.0 \text{ m}$ ,  $t_4 = 17531 \text{ m}$ ,  $t_5 = 308.4 \text{ m}$ .

**Çizelge** 4. Şekil 5 de gösterilen ters çözüm işlemi sonucunda bulunan yineleme sayısı, CHI değeri, katman parametrelerinin değerleri, parametre özyöneyleri, parametre özdeğerleri ve ilişki dizeyi.

**Table** 4. Iteration number, CHI values, the solved layer parameters, parameter eigenvectors, parameter eigenvalues and correlation matrix obtained from the inversion shown in Figure 5.

**YAPILAN YİNELEME SAYISI = 8**

**SONUÇ CHI DEĞERİ = 5.5551**

**SONUÇ PARAMETRELERİ =**

rho:	28.43	6.15	0.93	450.71	0.67	20960860.00
t:	290.92	592.76	87.96	17531.08	308.44	

**PARAMETRE ÖZYÖNEYLERİ**

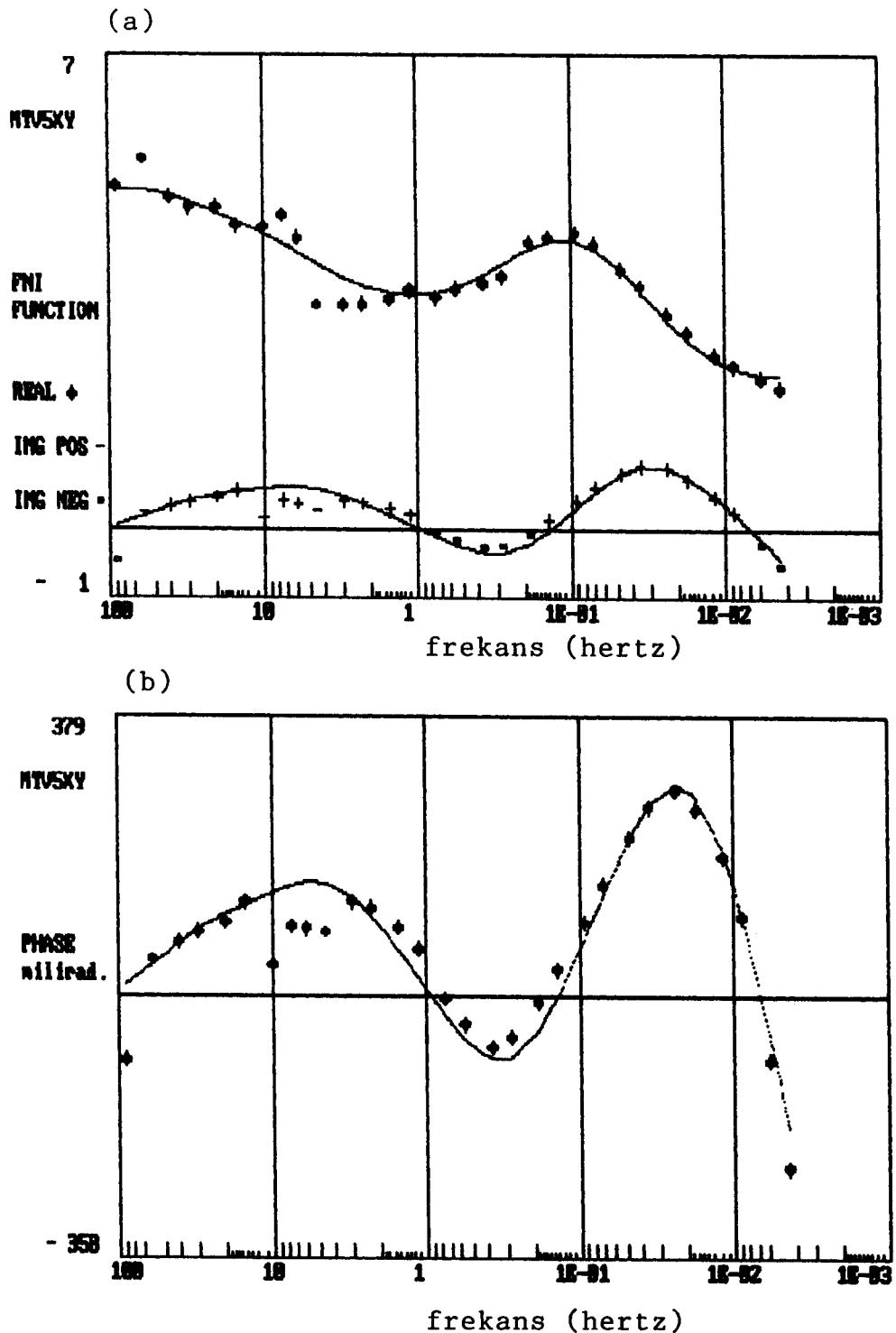
1	.000	.006	-.123	.032	-.759	.574	-.278	.003	.000	.001	.000
2	-.009	-.642	.615	-.050	.188	.223	-.347	.031	.000	.001	.000
3	-.014	-.620	-.330	.140	-.087	.075	.544	.004	-.036	.420	.003
4	-.042	-.089	-.077	-.063	-.024	-.099	-.124	-.977	.017	.012	.001
5	-.877	.004	-.024	-.168	.003	.013	.010	.047	-.038	-.007	.445
6	-.003	.000	.000	.003	.000	-.001	-.001	-.016	-.992	-.083	-.090
7	.008	.032	.570	-.146	-.564	-.426	.391	-.031	.000	-.001	.000
8	.017	.297	.307	-.089	.243	.650	.539	-.187	.006	-.052	.000
9	.008	.307	.172	-.073	.055	.003	-.220	-.002	-.076	.902	.007
10	.189	-.109	-.204	-.951	.012	.027	.001	.076	-.005	-.003	-.005
11	.439	-.003	.011	.079	-.001	-.006	-.005	-.024	-.080	-.014	.891
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11

**PARAMETRE ÖZDEĞERLERİ:**

19.747	9.409	4.503	3.389	2.059	1.111	.688	.198	.047	.002	.000
--------	-------	-------	-------	-------	-------	------	------	------	------	------

**İLİŞKİ DİZESİ:**

1	1.000									
2	.660	1.000								
3	.369	.717	1.000							
4	.279	.458	.780	1000						
5	.003	-.003	.042	.283	1.000					
6	-.064	-.117	-.208	-.410	-.983	1.000				
7	-.651	-.915	-.594	-.371	.004	.096	1.000			
8	-.373	-.735	-.999	-.761	-.036	.202	.608	1.000		
9	.370	.720	1.000	.780	.043	-.209	-.597	-.999	1.000	
10	-.044	-.076	-.158	-.383	-.993	.996	.061	.151	-.158	1.000
11	.003	-.003	.043	.283	1.000	-.983	.004	-.037	.043	-.983



Şekil 6. XY doğrultusu için FNI bileşenlerinin ölçülen değerleri (arti ve eksi sanal bileşen, artı gerçek bileşen) ve birleşik ters çözüm sonucunda bulunan model eğrisi (sürekli eğri). Hesaplanan katman parametreleri (özdirenç ve kalınlık)  $\rho_1 = 24.0 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_2 = 10.3 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_3 = 0.6 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_4 = 24.3 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_5 = 2.4 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_6 = 62719900 \text{ ohm-m}$  ve  $t_1 = 340.6 \text{ m}$ ,  $t_2 = 707.3 \text{ m}$ ,  $t_3 = 15.4 \text{ m}$ ,  $t_4 = 5373.7 \text{ m}$ ,  $t_5 = 6117.3 \text{ m}$  dir.

Fig. 6. The measured data (plus and minus signs for imaginary part, plus signs for real part) and model curves (solid lines) for XY direction after proceeding with joint inversion of the real and imaginary parts of the FNI function. The computed layer parameters (resistivity and thickness) are  $\rho_1 = 24.0 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_2 = 10.3 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_3 = 0.6 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_4 = 24.3 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_5 = 2.4 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_6 = 62719900 \text{ ohm-m}$  and  $t_1 = 340.6 \text{ m}$ ,  $t_2 = 707.3 \text{ m}$ ,  $t_3 = 15.4 \text{ m}$ ,  $t_4 = 5373.7 \text{ m}$ ,  $t_5 = 6117.3 \text{ m}$ .

**Çizelge** 5. Şekil 6 de gösterilen ters çözüm işlemi sonucunda bulunan yineleme sayısı, CHI değeri, katman parametrelerinin değerleri, parametre özyöneyleri, parametre özdeğerleri ve ilişki dizeyi.

**Table** 5. Iteration number, CHI values, the solved layer parameters, parameter eigenvectors, parameter eigenvalues and correlation matrix obtained from the inversion shown in Figure 6.

YAPILAN YİNELEME SAYISI = 14

SONUÇ CHI DEĞERİ = 0.1884

SONUÇ PARAMETRELERİ =

rho:	23.99	10.31	.59	24.28	2.39	62719900.00
t:	340.65	707.25	15.36	5373.73	6117.33	

PARAMETRE ÖZYÖNEYLERİ

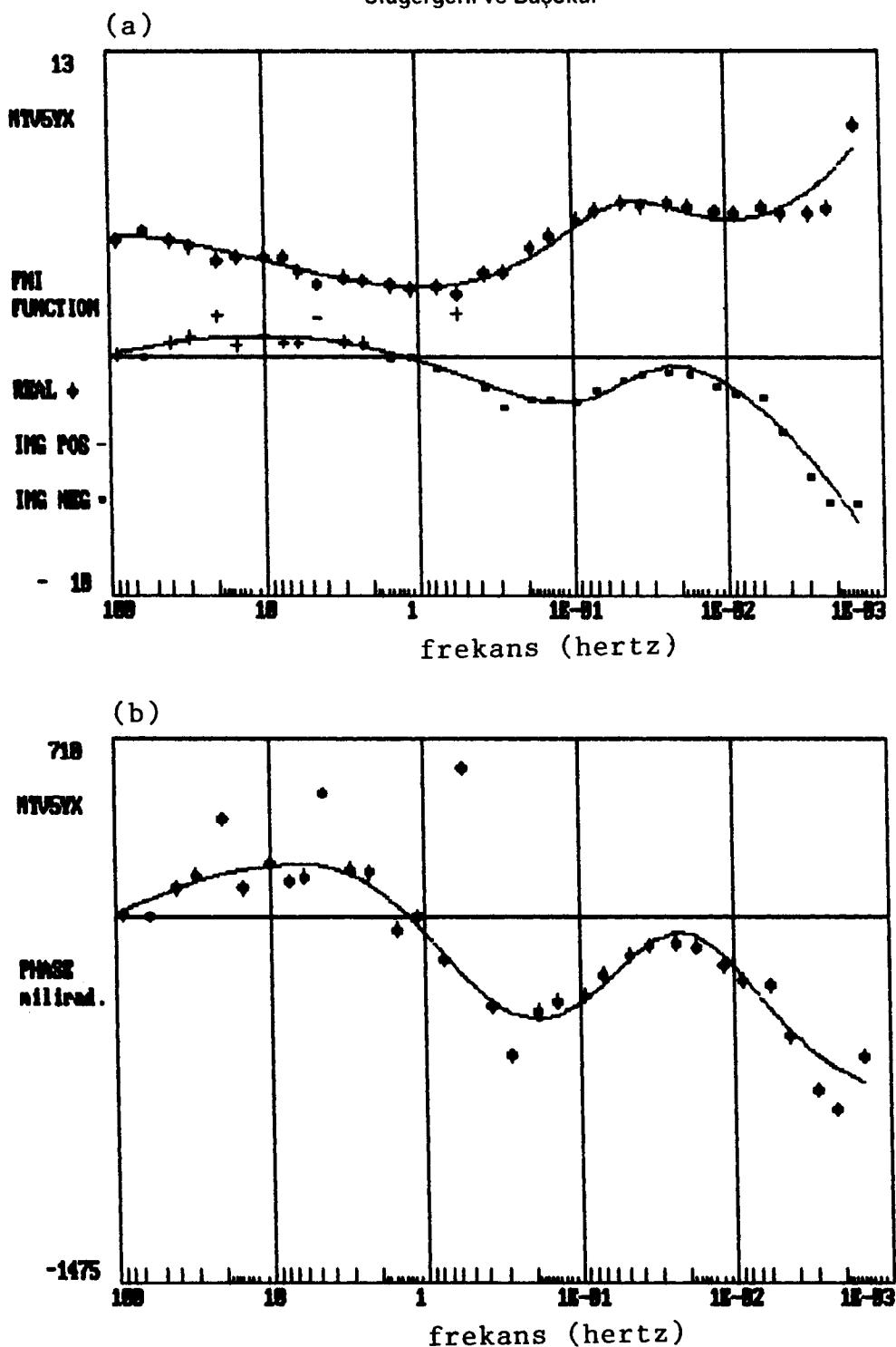
1	-.970	.219	-.009	.052	-.044	.072	-.029	.007	-.010	.000	.000
2	-.195	-.847	.115	-.308	.202	.219	-.166	.070	-.127	.000	.000
3	-.027	-.192	-.002	.118	-.177	.341	.541	-.370	.428	.135	.411
4	-.058	-.399	-.011	.692	-.379	-.378	-.200	.123	.130	.000	.000
5	.019	.097	.898	.114	.069	.078	.151	.357	.102	-.000	.000
6	.000	.000	.000	.000	.000	.000	-.000	-.000	-.000	-.950	.311
7	-.126	-.116	.048	-.219	.344	-.781	.377	-.119	.186	.000	.000
8	.016	.086	.009	-.072	.262	.049	-.555	-.072	.777	-.003	-.008
9	.013	.093	.001	-.058	.089	-.163	-.265	.176	-.198	.281	.857
10	.010	.005	-.036	.579	.737	.157	.028	-.226	-.206	-.000	-.001
11	-.004	-.028	-.421	.062	.196	.132	.308	.783	.232	-.000	.000
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11

PARAMETRE ÖZDEĞERLERİ:

12.701	9.538	6.141	5.423	4.468	1.804	.923	.572	.398	.000	.001
--------	-------	-------	-------	-------	-------	------	------	------	------	------

İLİŞKİ DİZEYİ:

1	1.000										
2	.453	1.000									
3	.172	.375	1.000								
4	-.041	-.174	.306	1000							
5	-.060	-.161	-.207	.384	1.000						
6	-.067	-.157	-.386	.004	.471	1.000					
7	-.584	-.879	-.217	.158	.111	.097	1.000				
8	-.190	-.448	-.991	-.216	.235	.389	.271	1.000			
9	.173	.376	1.000	.306	-.207	-.386	-.218	-.991	1.000		
10	-.131	-.259	-.964	-.495	.004	.323	.126	.931	-.964	1.000	
11	-.049	-.138	-.130	.419	.962	.567	.098	.159	-.130	-.071	1.000



- Şekil 7. YX doğrultusu için FNI bileşenlerinin ölçülen değerleri (arti ve eksi sanal bileşen, artı gerçek bileşen) ve birleşik ters çözüm sonucunda bulunan model eğrisi (sürekli eğri). Hesaplanan katman parametreleri (özdirenç ve kalınlık)  $\rho_1 = 23.2 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_2 = 6.6 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_3 = 99.9 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_4 = 1810.0 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_5 = 2.8 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_6 = 145585500 \text{ ohm-m}$  ve  $t_1 = 325.2 \text{ m}$ ,  $t_2 = 935.0 \text{ m}$ ,  $t_3 = 461.1 \text{ m}$ ,  $t_4 = 13339.0 \text{ m}$ ,  $t_5 = 1790.0 \text{ m}$  dir.
- Fig. 7. The measured data (plus and minus signs for imaginary part, plus signs for real part) and model curves (solid curves) for YX direction after proceeding with joint inversion of the real and imaginary parts of the FNI function. The computed layer parameters (resistivity and thickness) are  $\rho_1 = 23.2 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_2 = 6.6 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_3 = 99.9 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_4 = 1810.0 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_5 = 2.8 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_6 = 145585500 \text{ ohm-m}$  ve  $t_1 = 325.2 \text{ m}$ ,  $t_2 = 935.0 \text{ m}$ ,  $t_3 = 461.1 \text{ m}$ ,  $t_4 = 13339.0 \text{ m}$ ,  $t_5 = 1790.0 \text{ m}$ .

**Çizelge** 6. Şekil 7 de gösterilen ters çözüm işlemi sonucunda bulunan yineleme sayısı, CHI değeri, katman parametrelerinin değerleri, parametre özyöneyleri, parametre özdeğerleri ve ilişki dizeyi.

**Table** 6. Iteration number, CHI values, the solved layer parameters, parameter eigenvectors, parameter eigenvalues and correlation matrix obtained from the inversion shown in Figure 7.

**YAPILAN YİNELEME SAYISI = 15**

**SONUÇ CHI DEĞERİ = 0.5016**

**SONUÇ PARAMETRELERİ =**

rho:	23.24	6.59	99.91	1809.95	2.81	145585500.00
t:	325.23	934.97	6414.06	13339.00	1790.00	

**PARAMETRE ÖZYÖNEYLERİ**

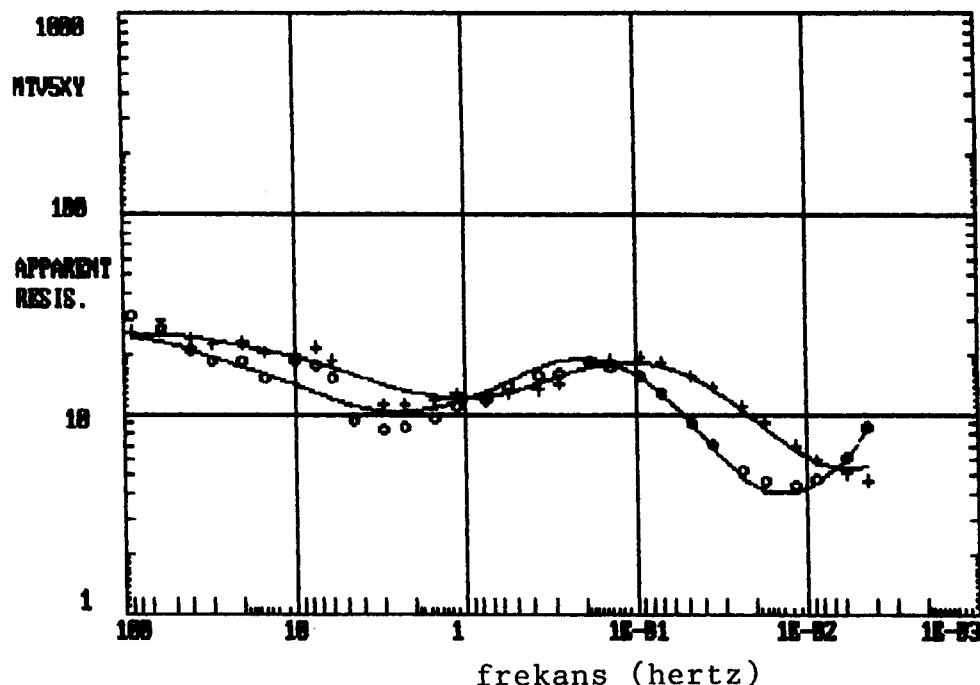
1	-.022	.098	-.986	.018	-.111	.071	-.017	.001	.000	.000	.000
2	-.216	.863	.086	-.125	.253	.326	-.121	.007	.000	.001	.000
3	-.065	.190	.021	.094	-.249	-.545	-.568	.509	.041	.090	.010
4	-.019	.014	.002	.032	-.019	-.062	-.123	-.394	.641	.639	.069
5	-.866	-.220	-.003	.045	.021	.017	.015	.038	.316	-.304	-.069
6	.000	.000	.000	-.001	.000	.000	-.001	-.005	-.058	.162	-.985
7	.008	-.001	-.135	-.073	.804	-.554	.152	-.009	.000	-.001	.000
8	.104	-.366	-.043	.005	.438	.465	-.654	.131	.007	.017	.002
9	.029	-.039	-.003	.186	.115	.254	.442	.729	.221	.330	.037
10	-.002	.106	.018	.965	.096	.002	-.027	-.181	-.106	-.057	-.003
11	.432	.115	.003	.036	-.003	-.003	.003	.058	.651	-.594	-.137
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11

**PARAMETRE ÖZDEĞERLERİ:**

33.143	23.317	11.462	6.847	4.783	1.967	.795	.086	.004	.011	.010
--------	--------	--------	-------	-------	-------	------	------	------	------	------

**İLİŞKİ DİZESİ:**

1	1.000										
2	.342	1.000									
3	.105	.425	1.000								
4	.061	.265	.852	1000							
5	.030	.137	.492	.776	1.000						
6	-.003	-.020	-.096	-.126	-.091	1.000					
7	-.470	-.781	-.324	-.205	-.104	.021	1.000				
8	.189	.632	.953	.730	.399	-.082	-.494	1.000			
9	.077	.326	.943	.976	.670	-.118	-.251	.839	1.000		
10	-.064	-.275	-.838	-.983	-.863	.121	.212	-.729	.953	1.000	
11	.031	.141	.504	.787	1.000	-.092	-.107	.410	.682	-.871	1.000



**Şekil 8.** XY doğrultusu için görünür özdirençler (artı Cagniard (1953), yuvarlaklar Başokur (1994) tanımları) (a) ile faz (b) ölçülen değerleri ve FNI bileşenlerinin birleşik ters çözüm sonucunda bulunan model eğrisi (sürekli eğri). Hesaplanan katman parametreleri (özdirenç ve kalınlık)  $\rho_1 = 24.0 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_2 = 10.3 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_3 = 0.6 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_4 = 24.3 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_5 = 2.4 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_6 = 62719900 \text{ ohm-m}$  ve  $t_1 = 340.7 \text{ m}$ ,  $t_2 = 707.3 \text{ m}$ ,  $t_3 = 15.4 \text{ m}$ ,  $t_4 = 5373.8 \text{ m}$ ,  $t_5 = 6117.3 \text{ m}$  dir.

**Fig. 8.** The measured data (plus signs for Cagniard's (1953) and circles for Başokur's (1994) apparent resistivity) (a), and model curves (solid curves) and phase (b) for XY direction after proceeding with joint inversion of the real and imaginary parts of the FNI function. The computed layer parameters (resistivity and thickness) are  $\rho_1 = 24.0 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_2 = 10.3 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_3 = 0.6 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_4 = 24.3 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_5 = 2.4 \text{ ohm-m}$ ,  $\rho_6 = 62719900 \text{ ohm-m}$  and  $t_1 = 340.7 \text{ m}$ ,  $t_2 = 707.3 \text{ m}$ ,  $t_3 = 15.4 \text{ m}$ ,  $t_4 = 5373.8 \text{ m}$ ,  $t_5 = 6117.3 \text{ m}$ .

Eğrilerdeki çakışma ve parametreler arasındaki bağımlılıklar incelendiğinde, FNI bileşenleri üzerinden yapılan ters çözüm işleminin daha başarılı olduğu söylenebilir. Matematiksel olarak incelendiğinde de ters çözümde FNI fonksiyonundan üretilen herhangi bir tanım yerine, FNI fonksiyonunun doğrudan kullanılması çözümün başarısını artıracaktır.

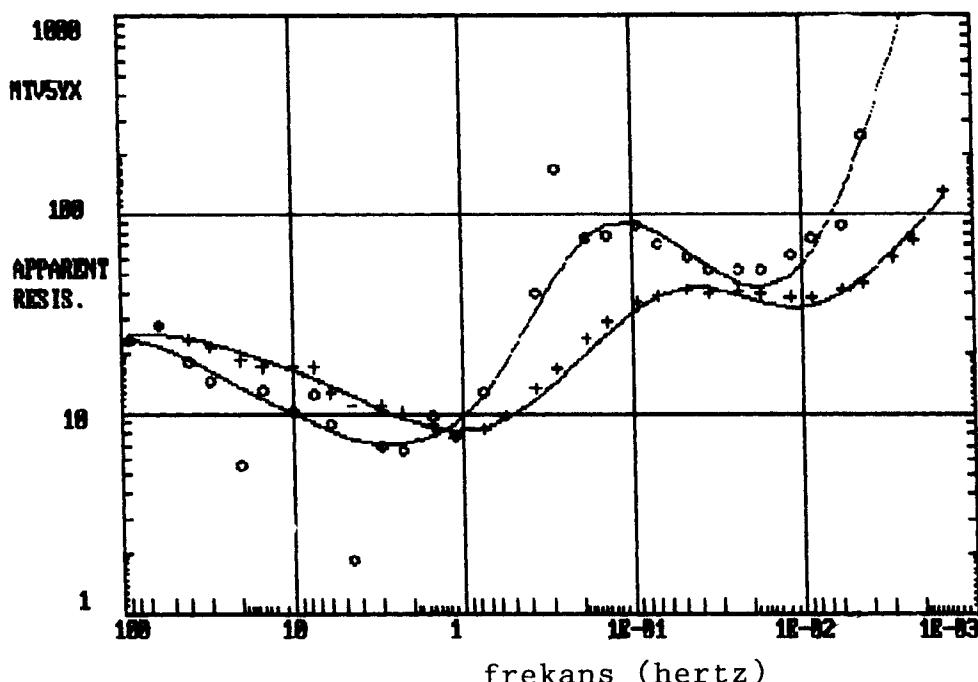
Çeşitli GÖ tanımları kullanılarak gerçekleştirilen ters çözüm işlemlerinde, değişik modeller elde edilebilir ve bu modellerden hesaplanan kuramsal FNI değerleri, ölçülen FNI değerlerine çakışmayıabilir. GÖ tanımları FNI fonksiyonundan elde edildiklerinden, FNI değerlerinin ters çözümü ile bulunan katman parametrelerinden hesaplanan kuramsal GÖ değerleri, bütün GÖ tanımları için ölçülen GÖ değerleri ile çakışırlar.

## SONUÇLAR

Yapılan denemeler ve sunulan örnekler ters çözüm işleminde kullanılacak amaç bağıntısından türetilmiş GÖ bağıntıları yerine, ölçülen MT verisi olan FNI fonksiyonunun kullanılmasının daha yararlı olacağını göstermiştir. Bu durumda elde edilecek çözümlerdeki sonuçlar ve ilişkilerin düzeyleri ortamı daha iyi tanımlayacaktır.

Cagniard (1953) GÖ tanımı gürültüden fazla etkilenmemektedir. Yüksek gürültü seviyelerinde eğrideki saptalar ters çözüm işlemini ince katman bulmaya yönlendirmektedir. Görünür özdirençin ortamın tepkisini yansıtırken düz eğriler vermesi katmanlar hakkında bilgi veren veri sayısının azalmasına neden olmaktadır.

Başokur (1994) GÖ tanımlaması, Cagniard (1953)



**Şekil 9.** YX doğrultusu için görünür özdirençler (artı Cagniard (1953), yuvarlaklar Başokur (1994) tanımları) (a) ile faz (b) ölçülen değerleri ve FNI bileşenlerinin birleşik ters çözüm sonucunda bulunan model eğrisi (sürekli eğri). Hesaplanan katman parametreleri (özdirenç ve kalınlık)  $\rho_1 = 23.2$  ohm-m,  $\rho_2 = 6.6$  ohm-m,  $\rho_3 = 99.9$  ohm-m,  $\rho_4 = 1810.0$  ohm-m,  $\rho_5 = 284$  ohm-m,  $\rho_6 = 145585500$  ohm-m ve  $t_1 = 325.2$  m,  $t_2 = 935.1$  m,  $t_3 = 4614.1$  m,  $t_4 = 13339.0$  m,  $t_5 = 1790.0$  m dir.

**Fig. 9.** The measured data (plus signs for Cagniard's (1953) and circles for Başokur's (1994) apparent resistivity) (a), and model curves (solid curves) and phase (b) for YX direction after proceeding with joint inversion of the real and imaginary parts of the FNI function. The computed layer parameters (resistivity and thickness) are  $\rho_1 = 23.2$  ohm-m,  $\rho_2 = 6.6$  ohm-m,  $\rho_3 = 99.9$  ohm-m,  $\rho_4 = 1810.0$  ohm-m,  $\rho_5 = 284$  ohm-m,  $\rho_6 = 145585500$  ohm-m ve  $t_1 = 325.2$  m,  $t_2 = 935.1$  m,  $t_3 = 4614.1$  m,  $t_4 = 13339.0$  m,  $t_5 = 1790.0$  m.

görünür özdirencine göre daha iyidir, fakat gürültüden etkilenmesi daha fazladır. Eğriderde sapmalar ince tabaka yarıltılmasına neden olmaktadır. Çakıştırma işleminde büküm bölgelerinin yakalanmasına rağmen gürültüler tam çıkışmayı engellemektedir.

FNI fonksiyonu veride bulunan hatalar hakkında önbilgi vermektedir. Çözüm işleminde gürültülere karşı önlem alınmadığı için ince tabaka elde edilmiştir. Ayrıca diğer çözümlerde belirlenemeyen bağımlılıklar ortaya konabilmektedir. Bu nedenle çözümleme işleminin FNI fonksiyonu üzerinden yapılması daha uygun olacaktır.

Gürültülü verilerle çalışılması durumunda ters çözüm işlemi ağırlık vererek yapılmalıdır. Türetilmiş bağıntılar üzerinden ağırlık vererek yapılacak işlemler, asıl

fonksiyona ağırlık vererek yapılacak işlemler kadar başarılı olamayacaktır. Buna neden olarak bazı tanımların eğrilerdeki hızlı değişimleri tam olarak yansıtamamaları veya aşırı yansıtması söylenebilir.

Ters çözüm işleminde FNI fonksiyonunun bileşenleri ayrı ayrı düşünüp, birleşik ters çözüm kuramı ile birleştirerek yerine FNI fonksiyonunu karmaşık fonksiyon olarak alıp karmaşık ters çözüm yapılması önerilebilir.

#### KATKI BELİRTME

Bu çalışma TÜBİTAK tarafından desteklenen YBAG-102 nolu araştırma projesinin bir bölümünü oluşturmaktadır.

**KAYNAKLAR**

- Arnason, K. and Hersir, G. 1980, One dimensional inversion of Schlumberger resistivity soundings, Geothermal Training Programme, Report 8. the United Nations University.
- Başokur, A.T. 1993, Manyetotellürük sondaj verilerinin sunumu için yeni bir görünür özdirenç tanımı, Türkiye 13. Jeofizik Kurultayı, Ankara.
- Başokur, A.T. 1994, Definitions of apparent resistivity for the presentation of magnetotelluric sounding data, Geophysical Prospecting 42, 141-149.
- Bostick, F.X. Jr. 1977, A simple almost exact method of MT analysis. Appendix to Workshop Report on Electrical Methods in Geothermal Exploration, 174-183, USGS Contract 14-08-001-8-359. Dept. of Geol. and Geophys. Univ. of UTAH
- Cagniard, L. 1953, Basic theory of the magnetotelluric method of geophysical prospecting, Geophysics 18, 605-635.
- İlkişik, O.M., and Jones, A.G. 1984, Statical evaluation of MT and AMT methods applied to a basalt-covered area in south-eastern Anatolia, Turkey. Geophysical Prospecting 32, 706-724.
- Inman, J.R. 1975, Resistivity inversion with ridge regression, Geophysical Prospecting 40, 789-817.
- Johansen, H.K. 1977, A man/computer interpretation system for resistivity sounding over a horizontally stratified earth. Geophysical Prospecting 25, 667-691.
- Jupp, D.L. and Vozof, K. 1975, Stable iterative methods for the inversion of Geophysical data, Geophys. J.R. Astr. Soc. 42, 957-976.
- Lanczos, C. 1961, Linear differentiatial operators. Van Nostrand-Reinhold, Princeton, New Jersey.
- Levenberg, G. 1944, A method for the solution of certain non linear problems in least squares, Quart. Apply. Math. 2, 164-168.
- Marquardt, D.W. 1963, An algorithm for least squares estimation of nonlinear parameters. J. Soc. Indus. Apply. Math. 11, 431-441.
- Meju, M. and Hutton, V.R.S. 1992, Iterative most squares inversion: application to magnetotelluric data, Geophys. J. Int. 108, 758-766.
- Nabatani, S. and Rankin, D. 1969, An inverse methods of magnetotelluric analysis for a multi layered earth, Geophysics 34, 75-86.
- Pedersen, L.B. and Rasmussen, T.M. 1989, Inversion of magnetotelluric data: a non-linear least squares approach, Geophysical Prospecting 37, 669-695.
- Penrose, R. 1954, A generalized inverse for matrices. Proc. Cambridge Phil. Soc. 51, 406-413.
- Spies, B.R. and Eggers, D.E. 1986, The use and misuse of apparent resistivity in electromagnetic methods. Geophysics 51, 1462-1471.
- Uluggerli, E.U. 1993, Manyetotellürük verilerin tekil değer ayırtımı yöntemi ile sönümlü enküçük kareler ters çözümü. A.Ü. Fen Bilimleri Enstitüsü, Yüksek Lisans Tezi (yayınlanmamış), Ankara.
- Wu, F.T. 1968, The inverse problem of magnetotelluric sounding, Geophysics 33, 972-979.

# SP YÖNTEMİNDE HARTLEY DÖNÜŞÜMÜ KULLANILARAK GÜC SPEKTRUMU UYGULAMASI

## Power Spectra Application in Self-Potential Method using Hartley Transform

Zafer AKÇIĞ\* ve Rahmi PINAR\*

### ÖZET

Yapı parametrelerinin saptanmasına yönelik güç spektrumu uygulamaları, potansiyel alanlarda (gravite ve manyetik) yaygın olarak kullanılmaktadır. Ayrıca, potansiyel alan değerlendirme yöntemleri olan, ters çözüm ve modellemede de sağlıklı ilk kestirim parametresi olarak kullanılması büyük katkılar sağlamaktadır.

Bu çalışmada SP de güç spektrumu, Hartley dönüşümleri kullanılarak yapılmıştır. Uygulamada küre ve çubuk şekilli yapıların oluşturulacağı anomalilerin (potansiyel ve türev), kuramsal bağıntılardan yararlanılarak güç spektrumları elde edilmiştir. Elde edilen spektrum bağıntılarından yararlanılarak anomaliye neden olan yapı parametrelerinin spektrum üzerindeki denetimleri araştırılmıştır.

Elde edilen sonuçlar incelendiğinde Hartley ve Fourier dönüşümleri kullanılarak bulunan spektrumların birbirleri ile uyumlu olduğu gözlenmiştir. Ayrıca, spektrum eğrisinin eğiminden anomaliye neden olan yapı parametrelerinin bulunabileceği ve polarizasyon açısının spektrum üzerinde herhangi bir denetimi olmadığı saptanmıştır.

### ABSTRACT

Power spectra methods have been traditionally used to determine structure parameters from the potential field data (gravity and magnetics). Also they provide an initial guess to be used as starting parameters of the other interpretation methods such as inverse solution and modelling for the potential fields.

The power spectrum of Self-Potential data has been computed by using the Hartley transformation (HT). The power spectrum has been also derived analytically for the anomalies (potentials and derivatives) of some structures such as sphere and thin rod. The effect of structural parameters which controls anomalies has been investigated by the use of equations derived in the Hartley domain.

The spectra obtained using HT and Fourier transforms (FT) are found to be comparable. The depths of the causative bodies can be obtained from the slopes of the spectrum curves (potential and derivative anomaly). However the variation of polarization angle has no influence on spectrum.

### GİRİŞ

Potansiyel alan verilerinin (gravite ve manyetik), dalgasayısı ortamındaki özelliklerinden yapı parametrelerinin bulunması birçok araştırmada ele alınmıştır (Bhattacharyya 1965 ve 1966, Spector ve Bhattacharyya 1966, Spector ve Grant 1970, Akçığ ve Pınar 1990, Akçığ ve dig. 1990). Bu çalışmalarda dalgasayısı ortamına geçiş Fourier dönüşümü (FD) kullanılarak gerçekleştirilmiştir.

Hartley dönüşümü (HD) ile dalgasayı ortamına geçiş Hartley (1942) tarafından önerilmiştir. Daha sonra ayrık Hartley dönüşümü Bracewell (1983) tarafından geliştirilmiştir ve bunu Bracewell (1984), Sorenson (1985), ve Duhamel'in (1987) çalışmaları izlemiştir.

Bu çalışmada SP verilerinin HD kullanılarak dalgasayı ortamındaki davranışlarının incelenmesi ve FD'leri ile karşılaştırılması amaçlanmıştır. Bunun için küre ve

\* DEÜ Müh. Fak., Jeofizik Müh. Böl., Bornova-İzmir.

çubuk şekilli modellerin gerilim ve türevlerinin kuramsal bağıntılarından yararlanarak HD yardımcıla dalgasayısını ortamı çözümlemeleri yapılmıştır. Oluşturulan spektrum bağıntılarından yararlanarak ta parametrelerin spektrum üzerindeki etkileri araştırılmıştır.

Sonuçta doğal gerilim verisinden elde edilen güç spektrumu eğrisinin eğiminden yararlanarak, yerlindəki kaynağın derinliğinin bulunabileceği saptanmıştır.

## KURAMSAL GELİŞME

### Hartley dönüşümü

Potansiyel alan verilerinin dalgasayısı ortamına aktarılması geleneksel FD yöntemlerinin yanısıra HD kullanılarak ta yapılabilmektedir.

HD, uzay ortamı ile dalgasıyısı ortamı arasında karşılıklı geçisi sağlayan bir dönüşüm işlevidir. FD'ne benzer bir dönüşüm işlevi olup, Fourier dönüşümünün bir çok özelliğini içermektedir. Son yıllarda yapılan çalışmalar ile HD için hızlı bir algoritma geliştirilmiş ve FD'ne oranla daha hızlı işlem yapabilme özelliğinde olduğu görülmüşdür. Bunun nedeni ise, Hartley'in gerçek sayılarla yürütülen bir işlev olmasıdır. Özellikle veri sayısı büyük olan uygulamalarda, hızlı HD oldukça önemli üstünlükler göstermektedir.

HD işlevi aşağıda verilen bağıntılar ile tanımlanmaktadır (Hartley 1942).

$$H(w) = \int_{-\infty}^{\infty} f(x) \operatorname{cas}(wx) dx \quad (1)$$

$$f(x) = \int_{-\infty}^{\infty} H(w) \operatorname{cas}(wx) dw \quad (2)$$

Gördüğü gibi her iki bölgeden birbirine geçiş aynı bağıntı ile gerçekleştirilebilmektedir. Burada

$$\operatorname{cas}(wx) = \cos(wx) + \sin(wx) \quad (3)$$

olarak tanımlanır ve w açısal frekanstır.

$H(w)$  nin tek ve çift bileşenleri de

$$S(w) = \frac{H(w) + H(-w)}{2} = \int_{-\infty}^{\infty} f(x) \cos(wx) dx \quad (4)$$

$$A(w) = \frac{H(w) - H(-w)}{2} = \int_{-\infty}^{\infty} f(x) \sin(wx) dx \quad (5)$$

şeklinde verilir. (4) no lu bağıntı  $H(w)$  nin çift bileşenini,

(5) no lu bağıntı ise  $H(w)$ 'nın tek bileşenini oluşturur. Buna göre aynı zamanda sırasıyla Fourier kosinus ve Fourier sinüs dönüşümlerine eşittir.

Hartley ve Fourier dönüşümleri arasındaki geçiş ise aşağıdaki bağıntılarla sağlanır.

$$\operatorname{Re} F(w) = S(w) \quad (6)$$

$$\operatorname{Im} F(w) = -A(w) \quad (7)$$

(6) ve (7) no lu bağıntılar yardımıyla spektrum.

$$H(w) = \operatorname{Re} F(w) + \operatorname{Im} F(w) = S(w) - A(w) \quad (8)$$

şeklinde tanımlanır. Ayrık verilerde HD çifti ise,

$$H(w) = \frac{1}{N} \sum_{x=0}^{N-1} f(x) \operatorname{cas}(wx/N) \quad (9)$$

$$f(x) = \sum_{w=0}^{N-1} H(w) \operatorname{cas}(wx/N) \quad (10)$$

bağıntıları yardımıyla verilir (Bracewell 1983). Burada N ayrı veri sayısıdır.

### Güç Spektrumu

Herhangi bir uzay sinyalinin, dalgasayısı ortamındaki görünümü spektrum olarak isimlendirilir. Dalgasayısı ortamında elde edilen genlik, faz ve güç spektrumlarından yararlanarak, veri hakkında bazı bilgiler edinilir. Buna göre, (4) ve (5) bağıntıları kullanılarak genlik  $G(w)$ , faz  $\phi(w)$  ve güç  $E(w)$  spektrumları sırasıyla,

$$G(w) = \left[ \frac{H(w)^2 + H(-w)^2}{2} \right]^{1/2} \quad (11)$$

$$\phi(w) = \arctan \left[ \frac{H(w) - H(-w)}{H(w) + H(-w)} \right] \quad (12)$$

$$E(w) = \left[ \frac{H(w)^2 + H(-w)^2}{2} \right] \quad (13)$$

bağıntıları yardımıyla verilir.

Güç spektrumu, doğal potansiyel alan verilerinde, anomaliye neden olan yapı parametrelerinin saptanmasında kullanılan istatistiksel bir yöntemdir ve çeşitli yollarla elde edilebilir (periyodogram, özilişki fonksiyonunun FD, vd.).

Bu yöntemle, güç spektrumu hesaplama işlemi periyodogram yöntemi olarak adlandırılır. Periyodogram yön-

teminde veri boyu uzadıkça gerçek spektruma yaklaşılır. Veri boyunun uzaması frekans ayrılabılırlığını arttırmasına karşın, istatistiksel açıdan güvenilirliği arttırmadığı şeklindeki bir yaklaşım bazı araştırmacılar tarafından öne sürülmektedir (Canitez 1984).

### Küre Biçimli Yapıların Doğal Gerilim Belirtisi ve Spekturumu

Yeraltında, odak derinliği ( $h$ ), yarıçapı ( $R$ ) ve polarlanma açısı ( $\alpha$ ) olan bir kürenin (Şekil 1), yeryüzündeki izdüşümünden  $x$  kadar uzaktaki bir  $P(x)$  noktasında oluşturacağı gerilimin bağıntısı,

$$V(x) = \frac{\Delta V R^2}{2} \left[ \frac{h \cos(\alpha) + x \sin(\alpha)}{(x^2 + h^2)^{3/2}} \right] \quad (14)$$

ile verilir (Heiland 1968). Burada  $\Delta V$  kürenin iki kutubu arasındaki gerilim farkıdır. (14) nolu bağıntıda  $N = \Delta V R^2 / 2$  tanımlaması yapılp  $V(x)$  tek ve çift fonksiyonların toplamı şeklinde,

$$V(x) = V_c(x) + V_t(x) \quad (15)$$

$$V_c(x) = N \frac{h \cos(\alpha)}{(x^2 + h^2)^{3/2}} \quad (16)$$

$$V_t(x) = N \frac{x \sin(\alpha)}{(x^2 + h^2)^{3/2}} \quad (17)$$

elde edilebilir.

$V(x)$  gerilim bağıntısının HD (1) ve (3) yaklaşımları kullanılarak ve sabitler tümleme dışına alınarak,

$$V(w) = N [h \cos(\alpha) \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\cos(wx)}{(x^2 + h^2)^{3/2}} dx + \sin(\alpha) \int_{-\infty}^{\infty} \frac{x \sin(wx)}{(x^2 + h^2)^{3/2}} dx] \quad (18)$$

şeklinde tanımlanır.

(18) bağıntısının birinci ve ikinci terimleri Erdelyi (1954) tümleme çizelgeleri (bkz. Ek) kullanılarak çözüldüğünde,

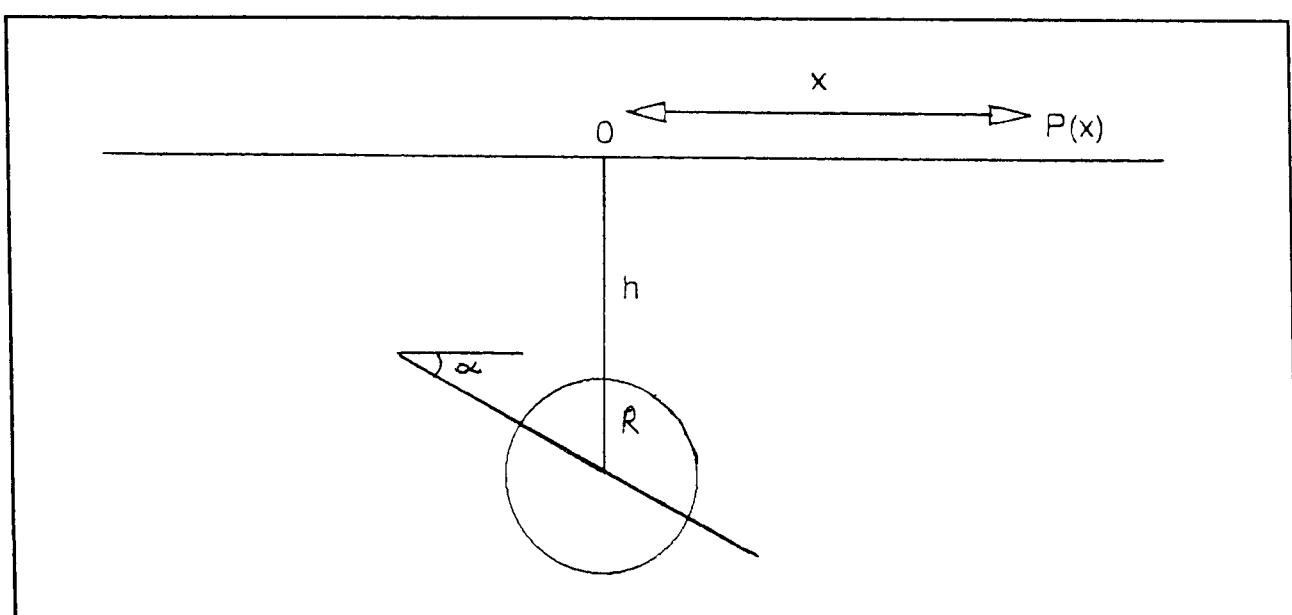
$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{\cos(wx)}{(x^2 + h^2)^{3/2}} dx = \frac{2}{h} w K_1(wh) \quad (19)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{x \sin(wx)}{(x^2 + h^2)^{3/2}} dx = 2 w K_0(wh) \quad (20)$$

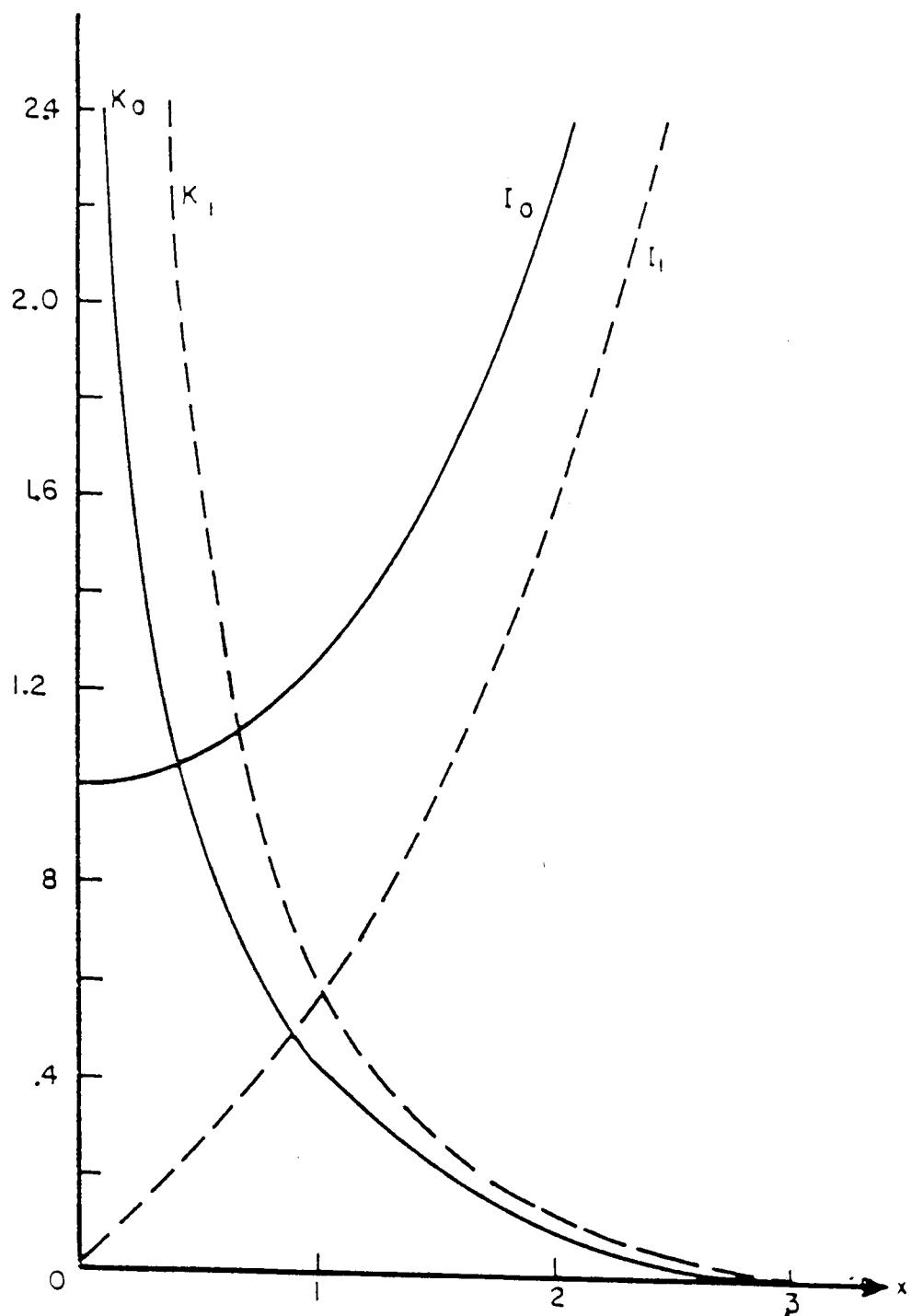
bulunur. (19) ve (20) bağıntıları yardımıyla (18) tekrar düzenlenirse.

$$V(w) = 2 N w \cos(\alpha) K_1(wh) + 2 N w \sin(\alpha) K_0(wh) \quad (21)$$

elde edilir. Burada  $K_n(wh)$  Modifiye Bessel işlevi olup özellikleri Ek bölümünde ayrıntılı olarak verilmiştir (Şekil 2).



Şekil 1. SP yönteminde küre parametreleri.  
Fig. 1. Parameters of a sphere in SP method.



Şekil 2.  $I_0(x)$ ,  $K_0(x)$ ,  $I_1(x)$  ve  $K_1(x)$  fonksiyonlarının değişimi (Abramowitz and Stegun 1972).

Fig. 2. The variation of  $I_0(x)$ ,  $K_0(x)$ ,  $I_1(x)$  ve  $K_1(x)$  functions (after Abramowitz and Stegun 1972).

$V(x)$  gerilim bağıntısının FD alınarak bulunan dalgasayısı ortamı denklemi ise,

$$V(w) = 2 N w \cos(\alpha) K_1(wh) - i 2 N w \sin(\alpha) K_0(wh) \quad (22)$$

olarak verilmiştir (Akçig ve diğ. 1990).

Gördüğü gibi gerek HD gerekse FD alınarak bulunan (21) ve (22) denklemeleri karşılaştırıldığında Fourier'in karmaşık bileşen içeren bir işlev olması dışında, her ikisinin de aynı olduğu görülür.

Buradan güç spektrumu  $E(w)$ , gerçek ve sanal kısımların karelerinin toplamı olarak,

$$E(w)=4 N^2 w^2 \cos^2(\alpha) K_1^2(wh)+4 N^2 w^2 \sin^2(\alpha) K_0^2(wh) \quad (23)$$

şeklinde verilir. Gerek HD gerekse FD den elde edilen sonuç güç spektrumunun hesaplanmasımda aynıdır.

Polarlanma açısı ( $\alpha$ )ının, güç spektrumu üzerindeki denetimi (23) bağıntısı yardımıyla araştırılmıştır. Yapılan uygulamada (Şekil 3) derinlik ( $h$ ) sabit tutulup, farklı polarlanma açıları ( $\alpha = 20^\circ, 40^\circ, 70^\circ$ ) için güç spektrumu eğrilerinin değişimi hesaplanmıştır. Elde edilen sonuçlardan ( $\alpha$ )ının alçak frekanslar dışında spektrum eğimini etkilemediği gözlemlenmiştir.

Bu yaklaşım ve Modifiye Bessel fonksiyonlarının özellikleri gözönüne alınarak, SP uygulamalarında  $wh \geq 2$  olduğundan

$$K_0 \equiv K_1 \equiv K \text{ ve } K = \frac{1.253}{(wh)^{1/2} e^{wh}} \quad (24)$$

yazılabilir (Abramowitz ve Stegun 1972). Bu tanımlamalar ile (23) yeniden düzenlenirse (Şekil 2),

$$E(w)=4 N^2 w^2 K^2(wh) \quad (25)$$

elde edilir.  $C=4N^2$  ile tanımlanıp, enerji spektrumunu doğrudan etkileyen parametreleri belirlemek ve doğrusallaştırmak için her iki tarafın logaritmaları alınacak olursa,

$$\ln E(w) = \ln(C) + 2 \ln(w) + 2 \ln(1.25) - \ln(wh) - 2 wh \quad (26)$$

bulunur.

(26) bağıntısını inceleyecek olursak, birinci ve üçüncü terimlerin (küre yarıçapı ve potansiyel farkı) spektrum eğrisinin eğimine etkimedği, yalnızca genlik değerine etkidiği görülür. İkinci, dördüncü ve beşinci terimlerin ise spektrumun eğimine etkidiği, ancak bunların arasında ise temel etkinin  $-2wh$  teriminden kaynaklandığı saptanmıştır (Akçig ve diğ. 1990).

Sonuç olarak, (26) bağıntısında  $\ln E(w) = -2wh$  yaklaşımından yararlanılarak

$$\text{Eğim} = -2h \quad (27)$$

bağıntısına ulaşılır. (27) den yararlanılarak ta küre şekilli cismin derinliği bulunabilir. Şekil 4 ve Çizelge 1 de bu tür uygulamaya ilişkin bir örnek ve saptanan derinliklerin hata oranları görülmektedir. Çizelgeden de izlenebileceği gibi sonuçlar oldukça başarılıdır.

**Çizelge 1. Küre modeline ait derinlikler ve hata oranları (potansiyel anomalisi).**

**Table 1. Depths and error rates for the sphere models (potential anomaly).**

POLARLANMA AÇISI	GERÇEK DER. (m)	HESAPLANAN DER. (m)	HATA ORANI %
ALFA = 20°	h = 100	h = 97.6	2.4
ALFA = 40°	h = 100	h = 97.6	2.4
ALFA = 70°	h = 100	h = 97.6	2.4
ALFA = 40°	h = 50	h = 49.0	2.0
ALFA = 40°	h = 100	h = 97.6	2.4
ALFA = 40°	h = 150	h = 145.6	3.0

#### Küre Biçimli Yapıların Türev Belirtisi ve Spektrumları

Bir kürenin gerilim bağıntısının (14), x yönünde türevi alınacak olursa aşağıda verilen türev bağıntısına ulaşılır (Heiland, 1968).

$$T(x) = \frac{\Delta V R^2}{2} \left\{ \frac{(x^2+h^2)\sin(\alpha)-3x[h\cos(\alpha)+x\sin(\alpha)]}{(x^2+h^2)^{5/2}} \right\} \quad (28)$$

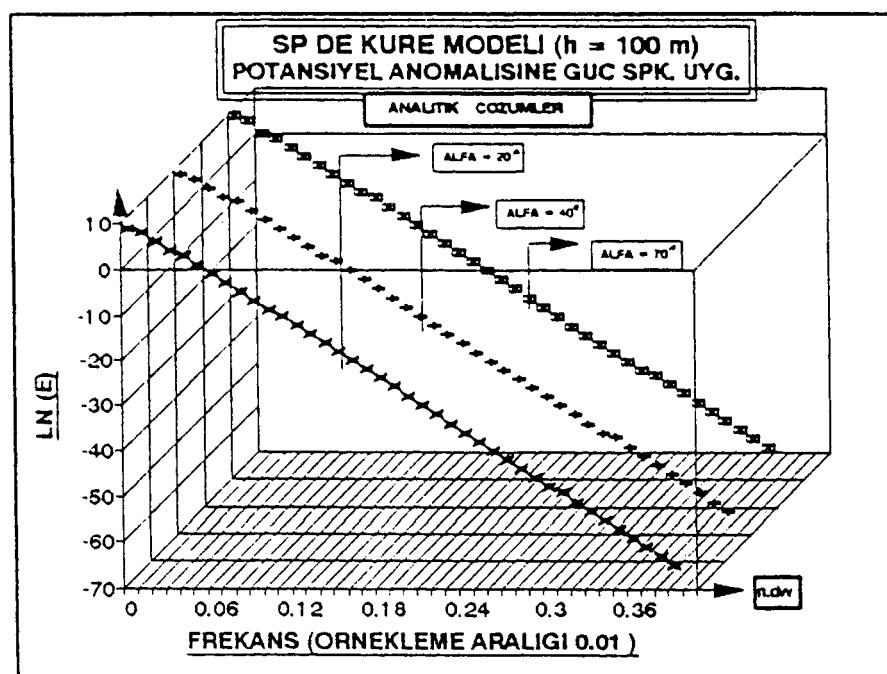
(28) bağıntısında  $N = \Delta V R^2 / 2$  tanımlaması yapılp,  $T(x)$  tek ve çift fonksiyonlarına ayrılacak olursa,

$$T_{\zeta}(x) = N \left[ \frac{(x^2+h^2)\sin(\alpha)-3x^2\sin(\alpha)}{(x^2+h^2)^{5/2}} \right] \quad (29)$$

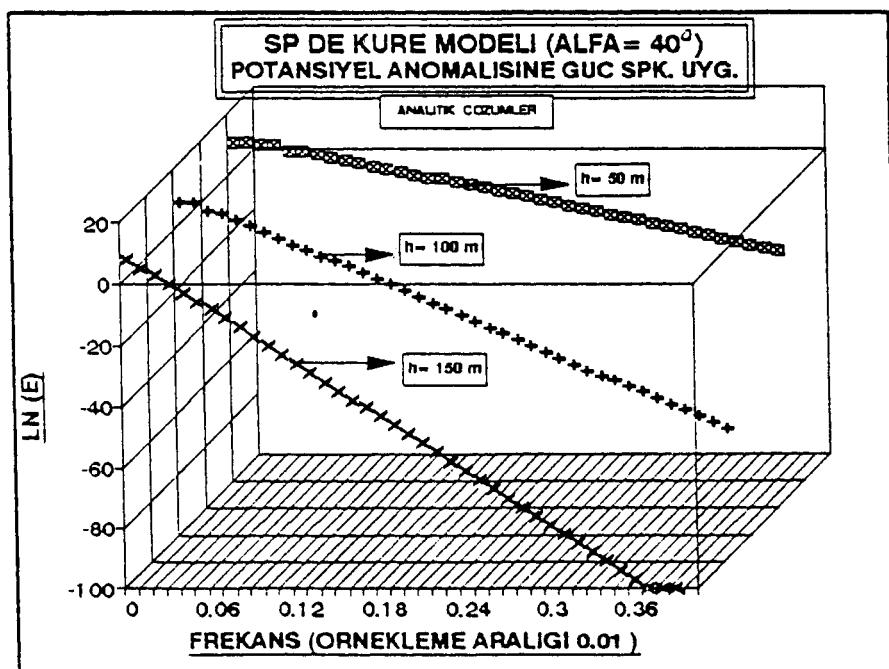
$$T_t(x) = N \left[ \frac{-3xh\cos(\alpha)}{(x^2+h^2)^{5/2}} \right] \quad (30)$$

şeklinde bulunur.

$T(x)$  türev bağıntısının HD, (1) ve (3) no lu yaklaşım kullanılarak ve sabitler tümleme dışına alınarak,



Şekil 3. Küre modelinde polarlanması açısına bağlı olarak güç spektrumunun değişimi (potansiyel anomalisi).  
 Fig. 3. The variation of the spectra depending on the polarization angle for a sphere (potential anomaly).



Şekil 4. Kürenin derinliğine bağlı olarak güç spektrumunun değişimi (potansiyel anomalisi).  
 Fig. 4. The variation of the power spectra depending on the depth for a sphere (potential anomaly).

$$T(w) = N \int_{-\infty}^{\infty} \left[ \frac{(x^2+h^2)\sin(\alpha)-3x^2\sin(\alpha)}{(x^2+h^2)^{5/2}} \right] \cos(wx) dx + N \int_{-\infty}^{\infty} \left\{ \frac{[-3xh\cos(\alpha)]}{(x^2+h^2)^{5/2}} \right\} \sin(wx) dx \quad (31)$$

şeklinde elde edilir.

(31) bağıntısının birinci, ikinci ve üçüncü terimleri Erdelyi (1954) tümleme tabloları (bkz Ek) kullanılarak çözüldüğünde,

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{\cos(wx)}{(x^2+h^2)^{3/2}} dx = \frac{2}{h} w K_1(wh) \quad (32)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{x^2 \cos(wx)}{(x^2+h^2)^{5/2}} dx = \frac{2}{3} w^2 K_0(wh) \quad (33)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{x \sin(wx)}{(x^2+h^2)^{5/2}} dx = \frac{2}{3h} w^2 K_1(wh) \quad (34)$$

olarak bulunur.

(32), (33) ve (34) bağıntıları yardımıyla (31) yeniden düzenlenirse,

$$T(w) = 2Nw \left[ \frac{1}{h} K_1(wh) \sin(\alpha) + wK_0(wh) \sin(\alpha) \right] - i2Nw^2 K_1(wh) \cos(\alpha) \quad (35)$$

bağıntısına ulaşılır. Benzer şekilde FD de,

$$T(w) = 2Nw \left[ \frac{1}{h} K_1(wh) \sin(\alpha) + wK_0(wh) \sin(\alpha) \right] + i2Nw^2 K_1(wh) \cos(\alpha) \quad (36)$$

olarak verilmektedir (Akçig ve Pınar 1993).

Güç spektrumu E(w) ise (13) yardımıyla

$$E(w) = 4N^2 w^2 \left[ \frac{1}{h} K_1^2(wh) \sin^2(\alpha) + w^2 K_0^2(wh) \sin^2(\alpha) + \frac{2w}{h} K_1(wh) K_0(wh) \sin^2(\alpha) + w^2 K_1^2(wh) \cos^2(\alpha) \right] \quad (37)$$

şeklinde elde edilir.

Polarlanma açısı ( $\alpha$ )nın spektrum üzerindeki etkisinin araştırılması amacıyla, değişik polarlanma açılı küre

şekilli cisimlerin türev değerlerinin spektrumları (37) bağıntısı yardımıyla hesaplanmıştır (Şekil 5 ve Çizelge 2). Şekil ve çizelge incelemiştirde polarlanma açısının spektrum üzerinde bir denetimi olmadığı gözlenmektedir.

**Çizelge 2. Küre modeline ait derinlikler ve hata oranları (potansiyel anomalisi).**

**Table 2. Depths and error rates for the sphere models (potential anomaly).**

POLARLANMA AÇISI	GERÇEK DER. (m)	HESAPLANAN DER. (m)	HATA ORANI %
ALFA = 20°	h = 100	h = 97.2	2.8
ALFA = 40°	h = 100	h = 97.2	2.8
ALFA = 70°	h = 100	h = 97.2	2.8
ALFA = 40°	h = 50	h = 48.8	2.4
ALFA = 40°	h = 100	h = 97.2	2.8
ALFA = 40°	h = 150	h = 145.0	3.0

(37) bağıntısı (24) yaklaşımları kullanılarak yeniden düzenlenirse,

$$E(w) = 4N^2 w^2 K_2(wh) \left[ \frac{1}{h} \sin^2(\alpha) + \frac{2}{h} w \sin^2(\alpha) + w^2 \right] \quad (38)$$

şeklini alır. (38) bağıntısında

$$C = 4N^2$$

ve

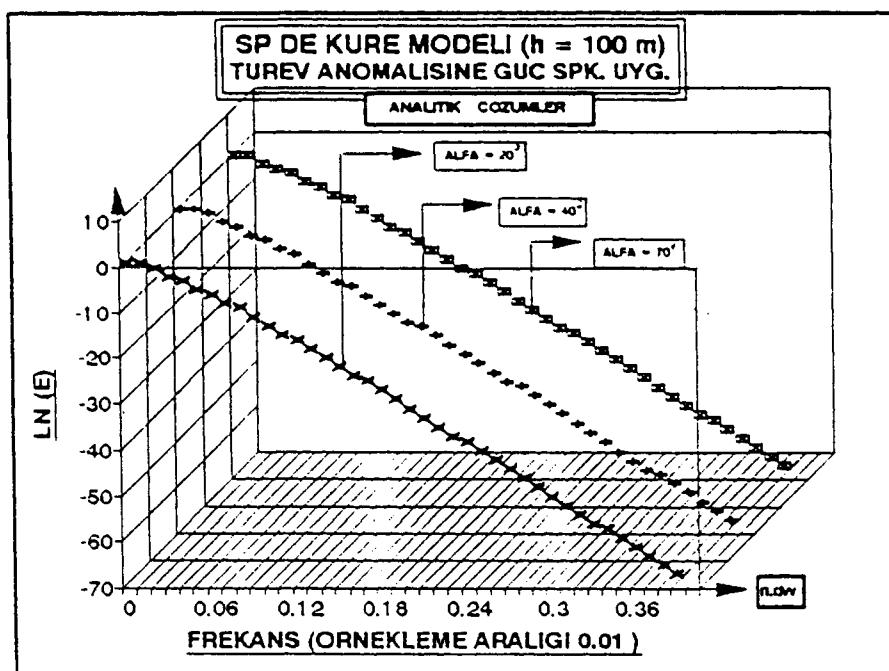
$$A = \frac{1}{h} \sin^2(\alpha) + \frac{2}{h} w \sin^2(\alpha) + w^2$$

tanımlamaları yapılp, logaritmaları alındığında,

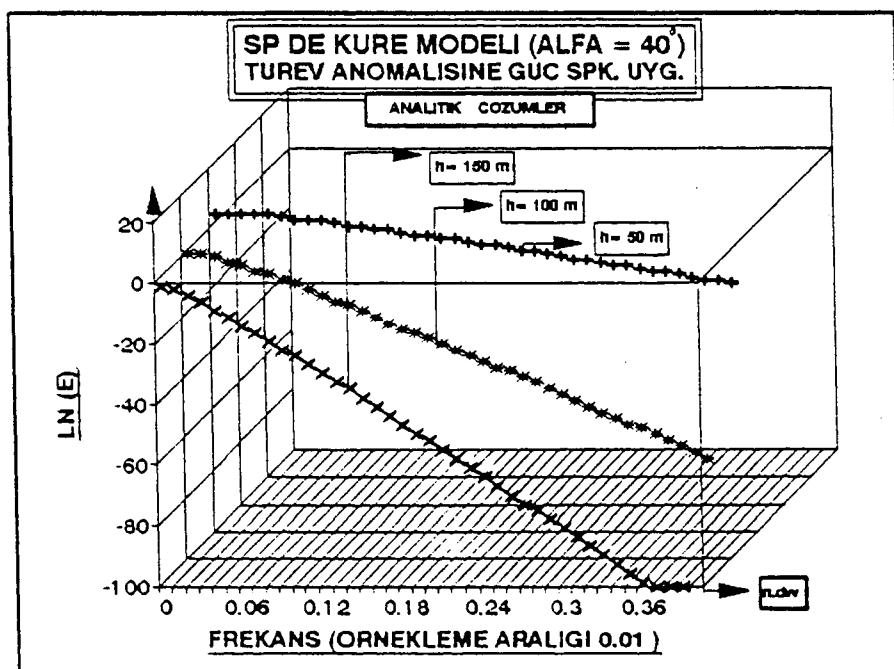
$$\ln(w) = \ln(C) + 2\ln(w) + 2\ln(1.25) - \ln(wh) - 2wh + \ln(A) \quad (39)$$

sonucuna ulaşılır.

Terimlerin spektrum üzerindeki etkileri incelemiştirde birinci ve üçüncü terimler spektrumun genliğini etkileyen, ikinci, dördüncü beşinci ve altıncı terimler ise eğimini etkimekle birlikte, temel etkinin beşinci terimden kaynaklandığı görülmektedir. Değişik derinliklerdeki küre şekilli cisimlerin türevlerinin spektrum eğrilerinin değişimleri ve saptanan derinlikler Şekil 6 ve Çizelge 2 de verilmektedir. Görüldüğü gibi oldukça başarılı sonuçlar elde edilmiştir.



Şekil 5. Küre modelinde polarlanması açısına bağlı olarak güç spektrumunun değişimi (turev anomalisi).  
 Fig. 5. The variation of the spectra depending on the polarization angle for a sphere (derivative anomaly).



Şekil 6. Kürenin derinliğine bağlı olarak güç spektrumunun değişimi (turev anomalisi).  
 Fig. 6. The variation of the power spectra depending on the depth for a sphere (derivative anomaly).

### Çubuk Biçimli Yapıların Doğal Gerilim Belirtisi ve Spektrumları

Yeraltında ( $\alpha$ ) polarlanma açısına sahip bir çubuğu (Şekil 7), yeryüzündeki izdüşümünden  $x$  uzaklığındaki bir  $P(x)$  noktasında oluşturacağı gerilimin bağıntısı,

$$V(x) = -\frac{\rho I}{2\pi} \left\{ (x^2 + h_1^2)^{-1/2} - \left[ (x - \frac{h_2 - h_1}{\tan(\alpha)})^2 + h_2^2 \right]^{-1/2} \right\} \quad (40)$$

ile verilir (Heiland 1968). Burada,  $\rho$  ortamın özdirenci ve  $I$  akım yoğunluğuudur.

$h_1$  çubuğu üst ucunun,  $h_2$  çubuğu alt ucunun yeri-  
züne olan uzaklığını olmak üzere, (40) bağıntısında

$$N = \frac{\rho I}{2\pi}, a = \frac{h_2 - h_1}{\tan(\alpha)} \quad (41)$$

tanımlamaları yapılp,  $V(x)$  tek ve çift bileşenlerin toplamı şeklinde,

$$V_{\xi}(x) = \frac{1}{2} N \left[ \frac{-2}{(x^2 + h_1^2)^{1/2}} + \frac{1}{[(x-a)^2 + h_2^2]^{1/2}} \right. \\ \left. + \frac{1}{[(-x-a)^2 + h_2^2]^{1/2}} \right] \quad (42)$$

$$V_t(x) = N \left[ \frac{1}{2} \frac{1}{[(x-a)^2 + h_2^2]^{1/2}} - \frac{1}{2} \frac{1}{[(-x-a)^2 + h_2^2]^{1/2}} \right]$$

yazılabilir.

$V(x)$  gerilim bağıntısının HD, (1) ve (3) yaklaşımları kullanılarak ve sabitler tümleme dışına alınarak

$$V(w) = \frac{1}{2} N \int_{-\infty}^{\infty} \frac{-2}{(x^2 + h_1^2)^{1/2}} + \frac{1}{[(x-a)^2 + h_2^2]^{1/2}} \\ + \frac{1}{[(-x-a)^2 + h_2^2]^{1/2}} ] \cos(wx) dx + \frac{1}{2} N \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{[(x-a)^2 + h_2^2]^{1/2}} \\ - \frac{1}{[(-x-a)^2 + h_2^2]^{1/2}} ] \sin(wx) dx \quad (43)$$

denklemi yardımıyla verilir. (43) nolu bağıntı Erdelyi (1954) tümleme çizelgeleri (bkz Ek) kullanılarak çözüldüğünde birinci terim,

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{-2}{(x^2 + h_1^2)^{1/2}} \cos(wx) dx = -4K_0(wh_1) \quad (44)$$

olarak bulunur. Ancak ikinci terimin çözümü için,

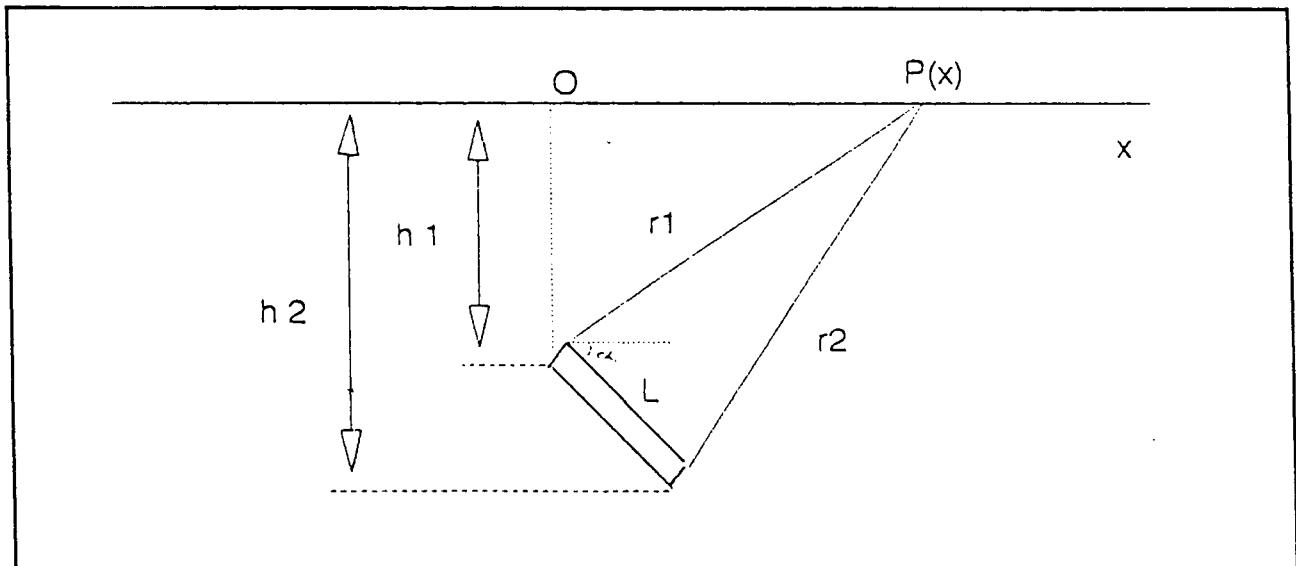
$$x-a=u, x=u+a, dx=du \quad (45)$$

dönüşümü yapıldığında ikinci terim,

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{\cos(wx)}{[(x-a)^2 + h_2^2]^{1/2}} dx = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\cos[w(u+a)]}{(u^2 + h_2^2)^{1/2}} du \quad (46)$$

şeklinde ifade edilebilir. Kosinus islevinin,

$$\cos(A+B) = \cos(A) \cos(B) - \sin(A) \sin(B) \quad (47)$$



Şekil 7. SP yönteminde dayak şekilli yapının parametreleri.

Fig. 7. Parameters of the dike shaped bodies in SP method.

özellikinden faydalılarak, (46) bağıntısı ortogonalitik koşulları göz önünde bulundurularak çözüldüğünde sonuç,

$$\cos(wa) \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\cos(wu)}{(u^2+h_2^2)^{1/2}} du = 2 \cos(wa) K_0(wh_2) \quad (48)$$

olarak bulunur. Üçüncü terim ise,

$$-(x+a) = -u, x = u - a, dx = du \quad (49)$$

dönüşümü yardımıyla (46) bağıntısına özdeş olur. Bu terimin çözümünden de,

$$\cos(wa) \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\cos(wu)}{(u^2+h_2^2)^{1/2}} du = 2 \cos(wa) K_0(wh_2) \quad (50)$$

elde edilir. Burada integralin ikinci kısmının çözümünden de, yukarıdakilere benzer şekilde (45) ve (49) yaklaşımları ile

**Cizelge 3.**  $K_0(wh_1)$  ve  $K_0(wh_2)$  nin w ya bağlı olarak değişimi.

**Table 3.** The variation of  $K_0(wh_1)$  and  $K_0(wh_2)$  versus w.

w	$h_1 = 50$ m $K_0(wh_1)$	$h_2 = 84$ m $K_0(wh_2)$	$\alpha = 20^\circ$ $K_0(wh_1)*K_0(wh_2)$	$L = 100$ m $K_0(wh_2)/K_0(wh_1)*100$
0.05	0.06505	0.00906	$5.9 \cdot 10^{-4}$	13.93
0.1	0.00377	$9.5 \cdot 10^{-5}$	$3.6 \cdot 10^{-7}$	2.52
0.15	$2.5 \cdot 10^{-4}$	$1.1 \cdot 10^{-6}$	$2.8 \cdot 10^{-10}$	0.45
0.2	$1.8 \cdot 10^{-5}$	$1.6 \cdot 10^{-8}$	$2.8 \cdot 10^{-11}$	0.08
0.25	$1.3 \cdot 10^{-6}$	$2. \cdot 10^{-10}$	$2.7 \cdot 10^{-14}$	0.15

w	$h_1 = 50$ m $K_0(wh_1)$	$h_2 = 114$ m $K_0(wh_2)$	$\alpha = 40^\circ$ $K_0(wh_1)*K_0(wh_2)$	$L = 100$ m $K_0(wh_2)/K_0(wh_1)*100$
0.05	0.06505	$1.7 \cdot 10^{-3}$	$1.1 \cdot 10^{-4}$	2.6
0.1	0.00377	$4.1 \cdot 10^{-6}$	$1.5 \cdot 10^{-8}$	0.11
0.15	$2.5 \cdot 10^{-4}$	$1.1 \cdot 10^{-8}$	$2.5 \cdot 10^{-12}$	$4 \cdot 10^{-3}$
0.2	$1.8 \cdot 10^{-5}$	$3.1 \cdot 10^{-11}$	$5.4 \cdot 10^{-16}$	$1.6 \cdot 10^{-4}$
0.25	$1.3 \cdot 10^{-6}$	$9.1 \cdot 10^{-11}$	$1.2 \cdot 10^{-16}$	$7 \cdot 10^{-3}$

w	$h_1 = 50$ m $K_0(wh_1)$	$h_2 = 146$ m $K_0(wh_2)$	$\alpha = 75^\circ$ $K_0(wh_1)*K_0(wh_2)$	$L = 100$ m $K_0(wh_2)/K_0(wh_1)*100$
0.05	0.06505	$3 \cdot 10^{-4}$	$2 \cdot 10^{-4}$	0.46
0.1	0.00377	$9.8 \cdot 10^{-8}$	$3.6 \cdot 10^{-10}$	$2.5 \cdot 10^{-3}$
0.15	$2.5 \cdot 10^{-4}$	$7.1 \cdot 10^{-11}$	$1.7 \cdot 10^{-14}$	$1.75 \cdot 10^{-12}$
0.2	$1.8 \cdot 10^{-5}$	$6.1 \cdot 10^{-14}$	$1.08 \cdot 10^{-18}$	$1.08 \cdot 10^{-16}$
0.25	$1.3 \cdot 10^{-6}$	$2.1 \cdot 10^{-17}$	$2.6 \cdot 10^{-23}$	$1.53 \cdot 10^{-21}$

$$\sin(A-B) = \sin(A) \cos(B) - \sin(B) \cos(A) \quad (51)$$

özellikleri kullanılarak,

$$\sin(wa) \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\sin(wu)}{(u^2+h_2^2)^{1/2}} du = 2 \sin(wa) K_0(wh_2) \quad (52)$$

$$\sin(wa) \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\sin(wu)}{(u^2+h_2^2)^{1/2}} du = 2 \sin(wa) K_0(wh_2) \quad (53)$$

sonuçlarına ulaşılır. Burada  $K_0(wh)$  Modifiye Bessel işlevi olup, özellikleri Ek'te ayrıntılı olarak verilmiştir.

(43) nolu bağıntı, (44) (48) (50) (52) ve (53) no lu bağıntılar yardımıyla yeniden düzenlenirse,

$$V(w) = -2N K_0(wh_1) + 2N \cos(wa) K_0(wh_2) + 2N \sin(wa) K_0(wh_2) \quad (54)$$

dönüşüm denklemi bulunmuş olur. (40) no lu  $V(x)$  gerilim bağıntısının FD alınarak bulunan dalgasayısı ortamı denklemi ise,

$$\begin{aligned} V(w) = & -2N K_o(wh_1) + 2N \cos(wa) K_o(wh_2) \\ & - i2N \sin(wa) K_o(wh_2) \end{aligned} \quad (55)$$

olarak verilir (Akçig ve Pınar 1993).

Buradan güç spektrumu  $E(w)$ , gerek (54) gerekse (55) bağıntıları kullanılarak,

$$\begin{aligned} E(w) = & 4N^2 [K_o^2(wh_1) - 2K_o(wh_1) K_o(wh_2) \\ & \cos(wa) + K_o^2(wh_2)] \end{aligned} \quad (56)$$

şeklinde bulunur.

Bilindiği gibi kosinüs işlevi (-1, +1) aralığında değişen bir işlevdir. (56) bağıntısındaki bu teriminin etkisini inclemek amacıyla  $K_o(wh_1)$ ,  $K_o(wh_2)$  ve  $E(w)$ ,  $w$  nin farklı değerleri için hesaplanmıştır (Çizelge 3). Çizelge 3 incelediğinde  $K_o(wh_1)$  ile  $K_o(wh_2)$  nin çarpımının alabileceği en büyük değer yaklaşık olarak 0.0006 dir. Bu değerin  $\cos(wa)$  nin alabileceği en büyük değerle ( $\pm 1$ ) çarpımının,  $E(w)$  üzerinde önemli bir etkisi olmayacağından bu terim yaklaşık sıfır olarak kabul edilebilir.

Bu yaklaşım kullanılarak güç spektrumu bağıntısı (56) düzenlenenecek olursa,

$$E(w) = 4N^2 [K_o(wh_1) + K_o^2(wh_2)] \quad (57)$$

şeklini alır. (24) yaklaşımı kullanılarak (Abramowitz ve Stegun 1972)  $h_1$  ve  $h_2$  nin farklı değerleri için hesaplanan  $K_o(wh_1)$  ile  $K_o(wh_2)$  nin değişimi Çizelge 3 te verilmiştir. Çizelge 3 ten görüldüğü gibi ( $w$ ) nin dolayısı ile ( $wh$ ) in değişimine bağlı olarak  $K_o(wh_1)$  ve  $K_o(wh_2)$  hesaplandığında,  $K_o(wh_2)$  nin  $K_o(wh_1)$  e oranla oldukça küçük olduğu ve güç spektrumu üzerindeki etkisinin oldukça az olduğu görülür. Dolayısı ile (57) bağıntısında  $C=4N^2$  ile tanımlanıp logaritmaları alındığında,

$$\ln E(w) = \ln(C) + 2 \ln K_o(wh_1) \quad (58)$$

$$\ln E(w) = \ln(C) + 2 \ln \left[ \frac{1.253}{(wh_1)^{1/2} e^{wh_1}} \right] \quad (59)$$

olarak yazılabilir. Bu ise

$$\ln E(w) = \ln(C) + 2 \ln(1.25) - \ln(wh_1) - 2wh_1 \quad (60)$$

şeklinde yazılıp, terimler incelediğinde eğime olan temel

etkinin  $-2wh_1$  teriminden kaynaklandığı, (27) bağıntısı ile derinlik bulma işleminin burada da başarı ile yapılabiliğinin, Şekil 8 ve Çizelge 4 ten açıkça görülebilmektedir.

#### Çizelge 4. Dayk modeline ait derinlikler ve hata oranları (potansiyel anomalisi).

Table 4. Depths and error rates for the dike models (potential anomaly).

POLARLANMA AÇISI	GERÇEK DER. (m)	HESAPLANAN DER. (m)	HATA ORANI %
ALFA = 20°	h = 100	h = 96.6	3.4
ALFA = 40°	h = 100	h = 96.6	3.4
ALFA = 70°	h = 100	h = 96.6	3.4
ALFA = 40°	h = 50	h = 46.6	6.8
ALFA = 40°	h = 100	h = 96.6	3.4
ALFA = 40°	h = 150	h = 144.4	3.7

#### Çubuk Biçimli Yapıların Türev Belirtisi ve Spektrumları

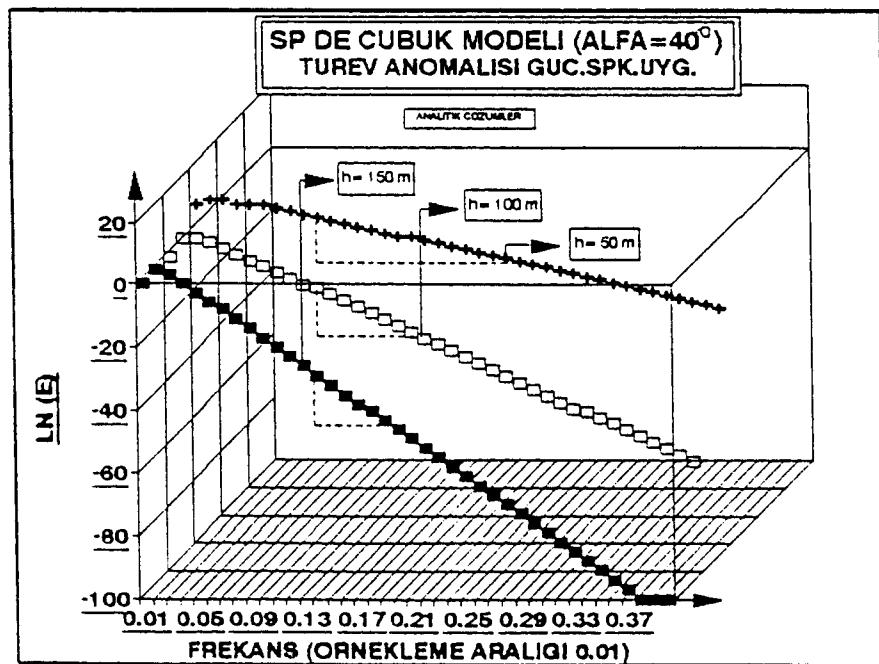
Bir çubuğu gerilim bağıntısından (40) yola çıkararak,  $x$  yönünde türevi alınacak olursa, aşağıda verilen türev bağıntısına ulaşılır (Heiland 1968).

$$T(x) = \frac{\rho I}{2\pi} \frac{x}{(x^2+h_1^2)^{3/2}} - \frac{x - [(h_2-h_1)/\tan(\alpha)]}{\{[x-(h_2-h_1)/\tan(\alpha)]^2+h_2^2\}^{3/2}} \quad (61)$$

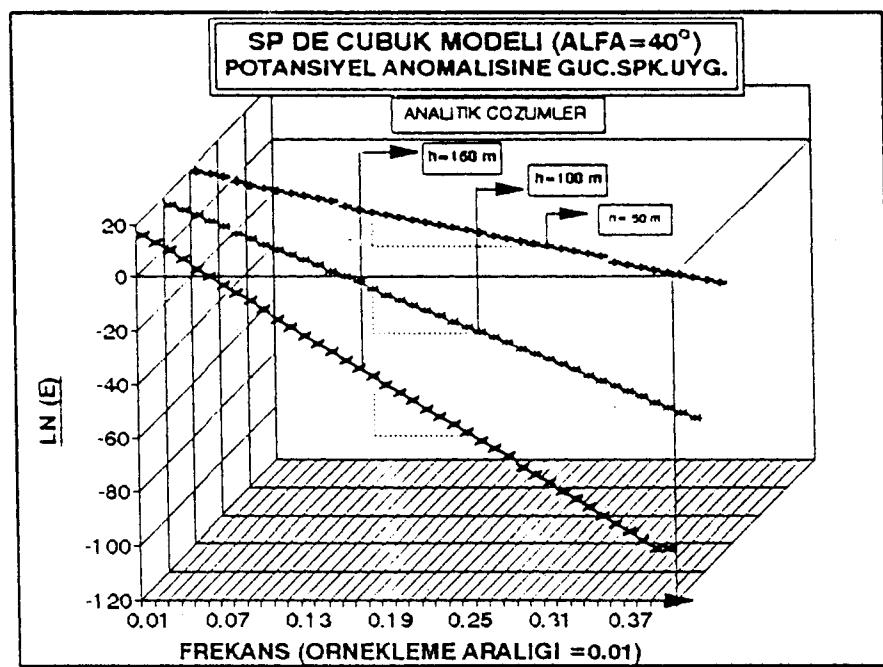
türev bağıntısı (61) tek ve çift fonksiyonlarına ayrılmış, (1), (3) ve (41) yaklaşımları kullanılıp, sabitler tümlev dışına alınarak HD alınacak olursa,

$$\begin{aligned} T(w) = & \frac{N}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \left\{ - \frac{(x-a)}{[(x-a)^2+h_2^2]^{3/2}} \right. \\ & \left. + \frac{(x+a)}{[(-x-a)+h_2^2]^{3/2}} \right\} \cos(wx) dx + \frac{N}{2} \\ & \int_{-\infty}^{\infty} \left\{ \frac{2x}{(x^2+h_1^2)^{3/2}} - \frac{(x-a)}{[(x-a)^2+h_2^2]^{3/2}} \right. \\ & \left. + \frac{(-x-a)}{[(-x-a)+h_2^2]^{3/2}} \right\} \sin(wx) dx \end{aligned} \quad (62)$$

denklemi elde edilir. (62) bağıntısı, Erdelyi (1954) tümlev tabloları (bkz. Ek) ile (45), (47), (49) ve (51) tanımlamalarından faydalananlarak çözüldüğünde,



Şekil 8. Daykın derinliğine bağlı olarak güç spektrumunun değişimi (potansiyel anomalisi).  
 Fig. 8. The variation of the power spectra depending on the depth for a dike (potential anomaly).



Şekil 9. Daykın derinliğine bağlı olarak güç spektrumunun değişimi (turev anomalisi).  
 Fig. 9. The variation of the power spectra depending on the depth for a dike (derivative anomaly).

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{(x-a)}{[(x-a)^2 + h_2^2]^{3/2}} \cos(wx) dx = 2 \sin(wa) w K_0(wh_2) \quad (63)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{(x+a)}{[(-x-a)^2 + h_2^2]^{3/2}} \cos(wx) dx = 2 \sin(wa) w K_0(wh_2) \quad (64)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{2x}{(x^2 + h_1^2)^{3/2}} \sin(wx) dx = 4w K_0(wh_1) \quad (65)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{(x-a)}{[(x-a)^2 + h_2^2]^{3/2}} \sin(wx) dx = -2 \cos(wa) w K_0(wh_2) \quad (66)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{(-x-a)}{[(-x-a)^2 + h_2^2]^{3/2}} \sin(wx) dx = -2 \cos(wa) w K_0(wh_2) \quad (67)$$

olarak bulunur. (63), (64), (65), (66) ve (67) bağıntıları yardımıyla (62) tekrar düzenlenenecek olursa,

$$T(w) = 2N w \sin(wa) K_0(wh_2) + 2N w K_0(wh_1) - 2N w \cos(wa) K_0(wh_2) \quad (68)$$

ifadesine ulaşılır. Benzer şekilde FD de,

$$T(w) = 2N w \sin(wa) K_0(wh_2) - i 2N w [K_0(wh_1) - \cos(wa) K_0(wh_2)] \quad (69)$$

olarak verilir (Akçig ve Pınar 1993).

Buradan güç spektrumu E(w) ise,

$$E(w) = 4N^2 w^2 [K_0^2(wh_1) - 2K_0(wh_1) K_0(wh_2) \cos(wa) + K_0^2(wh_2)] \quad (70)$$

olarak bulunur. Burada yine çubuk gerilim bağıntısı çözmelerinde  $\cos(wa)$  li terim için kullanılan yaklaşım gözönüne alındığında (Çizelge 3), (70) bağıntısı

$$E(w) = 4N^2 w^2 [K_0^2(wh_1) + K_0^2(wh_2)] \quad (71)$$

şeklini alır.

(71) bağıntısında, Çizelge 3 den de görtilebileceği gibi  $K_0(wh_2)$  terimi etkisi çok az olduğu için gözardı edilebilir. Dolayısıyla bu yaklaşılardan sonra, (71) bağıntısında  $C=4N^2$  tanımlaması yapılp logaritması alınır,

$$\ln E(w) = \ln(C) + 2\ln(w) + 2\ln(1.25) - \ln(wh_1) - 2wh_1 \quad (72)$$

bağıntısına ulaşır. (72) no lu bağıntı incelendiğinde eğim üzerindeki temel etkinin  $-2wh_1$  teriminden kaynaklandığı

ve önceki bulgulara benzer şekilde burada da (27) yaklaşımı kullanılarak çubuğu üst yüzünün derinliğinin bulunabileceği saptanmıştır. Bu tür uygulamaya ilişkin bir örnek Şekil 9 ve Çizelge 5 de görülmektedir.

**Çizelge 5. Dayk modeline ait derinlikler ve hata oranları (türev anomalisi).**

**Table 5. Depths and error rates for the dike models (derivative anomaly).**

POLARLANMA AÇISI	GERÇEK DER. (m)	HESAPLANAN DER. (m)	HATA ORANI %
ALFA = 20°	h = 100	h = 97.3	2.7
ALFA = 40°	h = 100	h = 97.3	2.7
ALFA = 70°	h = 100	h = 97.3	2.7
ALFA = 40°	h = 50	h = 47.0	6.0
ALFA = 40°	h = 100	h = 97.3	2.7
ALFA = 40°	h = 150	h = 146.2	2.5

## SONUÇLAR

Yapılan çalışmalar neticesinde, SP yönteminde küre ve çubuk şekilli cisimlerin, gerilim ve türev bağıntılarından elde edilen güç spektrumları incelenmiş ve aşağıdaki sonuçlara ulaşılmıştır.

Küre modeli (gerilim ve türev) için yapılan çalışma sonucunda; küre yarıçapı ( $R$ ) ve potansiyel farkı ( $\Delta V$ ) nin spektrumun yalnızca genliğine etkimekte olduğu, polarlanma açısı ( $\alpha$ ) nin alçak frekanslar dışında spektrum üzerinde herhangi bir etkisinin olmadığı, odak derinliği ( $h$ ) in ise spektrum eğrisinin eğimini denetlediği ve dolayısıyla da spektrum eğrisinin eğiminden derinliğin bulunabileceği saptanmıştır.

Çubuk modeli (gerilim ve türev) için yapılan çalışma sonucunda ise;  $\rho I$  çarpanının yalnızca spektrumun genliğine etkidiği, çubuk boyunun ve dolayısıyla da çubuğu alt ucunun derinliğinin ( $h_2$ ), spektrum üzerinde önemli bir etkisinin olmadığı, polarlanma açısı ( $\alpha$ ) nin alçak frekanslar dışında etkisinin bulunmadığı, çubuğu üst ucunun derinliğinin ( $h_1$ ) ise spektrumun eğimini doğrudan etkilediği ve dolayısıyla da spektrumun eğiminden çubuğu üst ucunun derinliğinin bulunabileceği saptanmıştır.

Yapılan kuramsal çalışmalar doğrultusunda saptanan derinliklerde maksimum hata oranının % 10 olduğu gözönüne alınırsa, HD yardımıyla güç spektrumu uygulamasının başarılı sonuçlar verdiği söylenebilir.

Uygulamada güç spektrumunun hesaplanması HD'nin FD ne göre tercih edilmesinin temel nedeni; gerçek sayılarla yürütülen bir işlev olması ve FD ne göre çok daha hızlı işlem yapabilme özelliği.

## KAYNAKLAR

- Akçig, Z., Pınar, R., ve Ulugergerli, E. 1990, Güç spektrumu-nun SP yönteminde küre modeline uygulaması, Jeofizik 4, 37-40.
- Akçig, Z. ve Pınar, R. 1990, Gravite verilerine güç spektrumu yönteminin kayan pencereli uygulaması, Jeofizik 4, 41-48.
- Akçig, Z. ve Pınar, Z. 1993, Power spectrum applications on the self-potential methods, Geophysics (incelemede).
- Bhattacharyya, B.K. 1965, Two dimensional harmonic analysis as a tool for magnetic interpretation, Geophysics 30, 829-857.
- Bhattacharyya, B.K. 1966, Continuous spectrum of the total magnetic field anomaly due to a rectangular prismatic body, Geophysics 31, 97-121.
- Bhattacharyya, B.K. 1971, Analysis of vertical dike infinitely deep, striking north by Fourier transform, Pure and Appl. Geophys. 89, 134-138.
- Bracewell, R.N. 1983, Discrete Hartley Transform J. Opt. Am. 73, 1832-1835.
- Bracewell, R.N. 1984, The fast Hartley transform. Proc. IEEE, 72, 1832-1835.

## EK

$$1) g(y) = \int_0^{\infty} f(x) \cos(xy) dx \quad f(x) = \frac{1}{(x^2 + a^2)^{v-1/2}}$$

$$g(y) = (1/2 \cdot y/a)^v \pi^{1/2} [\Gamma(v+1/2)]^{-1} K_v(ay) \quad a > 0, v > -1/2$$

(Erdelyi 1954, s. 11)

$$2) g(y) = \int_0^{\infty} f(x) \cos(xy) dx \quad f(x) = \frac{x^{2m}}{(x^2 + a^2)^{v+1/2}}$$

$$g(y) = \frac{(-1)^m a^{-v} \pi^{1/2}}{2^v \Gamma(v+1/2)} \frac{d^{2m}}{dy^{2m}} [y^v K_v(ay)] \quad 0 \leq m < v + 1/2$$

(Erdelyi 1954, s. 14)

$$3) g(y) = \int_0^{\infty} f(x) \sin(xy) dx \quad f(x) = \frac{x}{(x^2 + a^2)^{3/2}}$$

$$g(y) = y K_0(ay)$$

(Erdelyi 1954, s. 66)

$$4) g(y) = \int_0^{\infty} f(x) \sin(xy) dx \quad f(x) = \frac{x^{2m+1}}{(x^2 + a^2)^{v+1/2}}$$

$$g(y) = \frac{(-1)^{m+1} \pi^{1/2}}{2^v a^v \Gamma(v+1/2)} \frac{d^{2m+1}}{dy^{2m+1}} [y^v K_v(ay)] \quad -2 \leq 2m \leq 2v$$

(Erdelyi 1954, s. 67)

- Canitez, N. 1984, Jeofizikte Veri-İşlem, Cilt 1, İ.T.Ü. Yayınları, İstanbul.
- Duhamel, P. and Vetterli, M. 1987, Improved Fourier and Hartley transform algorithms application to cyclic convolution of real data, IEEE Trans. Acoust. Speech Signal Proces. Assp. 35, 818-824.
- Erdelyi, A. 1954, Tables of Integrals, Transforms, Vol 1, McGraw Hill Book Company, Inc., Newyork.
- Hartley, R.V.L. 1942, A more symmetrical Fourier analysis applied to transmission problems. Proc. IRE 30, 144-150.
- Heiland, C.A. 1968, Geophysical Exploration, Hafner Publishing Co., New York.
- Sorenson, H.V. 1985, On computing the discrete Hartley transform, IEEE. Trans. Acoust. Speech. Signal processing ASSP. 33, 1231-1238.
- Spector, A. and Bhattacharyya, B.K. 1966, Energy spectrum and autocorrelation function of anomalies due to simple magnetic models, Geophysical Prospecting 14, 242-272.
- Spector, A. and Grant, F.S. 1970, Statistical models for interpreting aeromagnetic data, Geophysics 25, 293-302.

$$5) \Gamma(n+1/2) = \frac{1.3.5.7...(2n-1)}{2^n} \Gamma(1/2)$$

$\Gamma(1) = 1, \Gamma(1/2) = \pi^{1/2}$   
(Abramowitz and Stegun 1972, s. 255)

$$6) \frac{d}{dx} [w^n K_n(wh)] = -hw^n K_{n-1}(wh)$$

(Abramowitz and Stegun 1972)

$$7) 0 < x < 2$$

$$K_o(x) = -\ln(x/2) I_0(x) - 0.5772 + 0.4227(x/2)^2 - 0.2306(x/2)^4 \dots$$

(Abramowitz and Stegun 1972, s. 379)

$$8) 2 < x < \infty$$

$$x^{1/2} e^x K_o(x) = 1.2553 - 0.0783(2/x) + 0.0218(2/x)^2 - 0.0106(2/x)^3 \dots$$

(Abramowitz and Stegun 1972, s. 379)

$$9) 0 < x < 2$$

$$x K_1(x) = x \ln(x/2) I_1(x) + 1 + 0.15443(x/2)^2 - 0.67278(x/2)^4 \dots$$

(Abramowitz and Stegun 1972, s. 379)

$$10) 2 < x < \infty$$

$$x^{1/2} e^x K_1(x) = 1.2553 - 0.2349(2/x) - 0.0365(2/x)^2 + 0.01504(2/x)^3 \dots$$

(Abramowitz and Stegun 1972, s. 379)