

HAVA FOTOĞRAFLARI YARDIMI İLE ORMAN ALANLARININ BULUNMASI

Yazarlar :

Tahsin TOKMANOĞLU ve Baykan ARASLI

GİRİŞ

Klásik geodezi metodlarile, bir ülkedeki veya bir mintakadaki orman alanını elde edebilmek için, orman poligonlarını birer birer ölçmek, haritalarını çizmek sonra da alanlarını bulmak gerekir. Orman büyük bloklar halinde bulunuyorsa, bu metodun uygulanması, fazla zaman almaz ve fazla masrafi da gerektirmez. Fakat orman küçük gruplar halinde dağılmışsa, veyahut büyük bloklar halinde olmasına rağmen, içersinde çok sayıda küçük açıklık varsa, sınırlarının ölçümlesi için uzun zaman çalışmak ve büyük masraflara katlanmak mecburiyeti vardır. Bu tip çalışmada, bir veya daha fazla orman grubunun veyahut açıklığının, ölçülmeden geçilmiş olma ihtimali de vardır.

Nitekim, evvelce hava fotoğraflarından faydalansılmadan yapılan, tahdit haritalarında ve amenajman plânlarında, bazı orman gruplarının ve orman içi açıklıkların ölçülmeden geçildiği görülmüştür. Hava fotoğrafları, bütün grupları ve açıklıkları gözler önüne serdiğinden, hepsinin ölçülmesine imkân vermektedir. Ölçülecek poligonların hepsinin meydana çıkarılması, orman alanlarının bulunması konusunda, hava fotoğraflarından sağlanabilecek faydaların ilkidir. Bu gün klásik metotla çalışan orman tahdit komisyonlarımız, hava fotoğraflarının yalnız bu özelliğinden faydalananmaktadır. Fotoğrafta görünen orman gruplarını ve orman içi açıklıkları, arazide birer birer bulmakda ve klásik metotla (pusla ile) ölçmektedirler.

Küçük gruplar halinde dağılmış, veyahut içersinde çok sayıda açıklık bulunan bir ormanın tahdidi yapılrken, hukuki problemlerin çözümlenmesi ve sınırlara işaretler dikilmesi zorunlu olduğundan, komisyonun ölçü yapmása dahi bu sınırları dolaşması mecburiyeti vardır. Bu sebeplerden tahdit komisyonlarının çalışmaları yavaş yürümektedir, orman alanlarının ise bir an evvel bulunmasına

ihtiyaç vardır. Bunun için de bir an evvel orman alanının bulunmasını sağlayacak pratik metodların uygulanması gerekmektedir.

Yukarda yapılan açıklamalar, küçük gruplar halinde dağılmış veya hâlinde çok sayıda açıklik bulunan bir ormanın alanını bulmak için, bütün sınırları dolaşımıya ihtiyaç göstermeyen bir metotdan faydalananın gerektiğini ortaya koymaktadır. Böyle metodlar vardır ve uygulanmaktadır. Meselâ evvelce bir kadastral harita yapabilmek için, arazide bütün taşınmazların sınırları teker teker dolaşılıkla ölçüldür. Bu gün ise, kadastral haritalar hava fotoğraflarından faydalananlarak yapıldığından, sınırlar dolaşılmamaktadır, çalışmada sür'atli yürümektedir.

Aşağıdaki yazında, orman alanlarının süratlı bir şekilde bulunabilmesi için, hangi metodların uygulanabileceği ve bu metodların özelliklerinin neler olduğu açıklanmıştır.

Orman alanlarını süratlı bir şekilde bulabilmek için, hava fotoğraflarından faydalananın şart olduğu, arazide sınırları dolaşmakdan kurtulmanın zorunlu bulunduğu görülmektedir. Bu özellikte olan metodları, 2 gruba ayırmak mümkündür.

— Haritacılıkta kullanılan restitusyon (kiymetlendirme) aletlerinden faydalanan metodlar,

— Basit aletlerden ve şaplonlardan faydalanan metodlar.

Bu metodları açıklamadan önce, çizilmiş bir harita üzerinde görülen küçük orman gruplarının alanlarının nasıl bulunabileceği, uygulanacak çeşitli metodların neden olduğu ve hatalarının nasıl hesaplanacağının gözden geçirilmesine ihtiyaç vardır. Bu sebeple evvelâ bu konu üzerinde durulmuş ve üçüncü gruba giren metodlardan Gridle alan ölçme metodunun sıhhat derecesinin nasıl hesaplanması bir misalle açıklanmıştır.

I — HARİTASI ÇİZİLMİŞ KÜÇÜK GRUPLARIN ALANLARININ BULUNMASI

Haritası çizilmiş bir poligonun alanını bulabilmek için 3 metod vardır.

1 — Mekanik aletlerden faydalanan mak

2 — Köşe noktalarının koordinatlarına dayanarak

3 — Poligonu geometrik şekillere bölmek

Bunları sırasile özet olarak görelim.

1 — Mekanik aletlerden faydalanan mak alan ölçmek:

Alan ölçen mekanik alet denilince, hatıra plânimetreler gelmektedir. Kutup noktası masa üzerinde bir yere tesbit edilir, sivri uç şeÂlin kenarları üzerinde dolaştırılarak alan bulunur. Sivri uç şeÂlin kenarlarında ne kadar dikkatli gezdirilirse bulunan alan da o kadar sıhhatli olur. Bu sebeple, sivri uç yerine mercek yerleştirilmiş plânimetrelerle, daha sıhhatli ölçü yapılmaktadır. Ölçülen poligonun şeÂli daireye ne kadar yaklaşırsa, diğer bir söyleyişle: alanın çevre uzunluğuna oranı ne kadar büyük olursa, ölçü o kadar sıhhatli olur. Ölçülen alan ince uzun şeritler halinde ise, bulunan değerin sıhhati az olur. Çok sayıdaki küçük poligonu, plânimetre ile ölçmek için bir hayli zamana ihtiyaç vardır. Ölçmeler en az ikişer defa yapılmalıdır. Plânimetre, harita üzerine çizilmiş poligonların ölçülmesinde çok kullanılan pratik bir alettir. Sağladığı sıhhat derecesi hakkında genel bir şey söylemeye imkân yoktur. Kullanan şahsin gösterdiği itinaya, aletin yapısına ve poligonun şeÂline göre sıhhat derecesi de değişir. Denemeler yaparak ölçmelerin sıhhat derecesini bulmak gereklidir. Meselâ: Dikdörtgene benzeyen poligonların alanları ölçülüyorsa, yaklaşık olarak aynı büyülüklükte düzgün bir dikdörtgenin alanı bir defa kenar uzunlukları cetvelle ölçülerek bir defa da plânimetre ile bulunur. Aradaki fark aletin ve kullanan şahsin hatalarından ileri gelmiştir. Bir çok plânimetrede, alan kontrolüne yarıyan özel tertibat vardır. Bu tertibat, personel hatasını bertaraf etmekde ve alet hatasını ortaya çıkarmaktadır. Buna göre de aleti ayar etme imkânı vardır. Ayarı yapılmış ve sağlıyalılığı sıhhat derecesi denemelerle bulunmuş plânimetrelerle yapılan alan ölçmeleri başarılı olur.

2 — Köşe noktalarının koordinatlarına dayanarak poligon alanı bulmak:

Alanı ölçülecek poligonun köşe noktalarının koordinatları biliniyorsa, bu koordinatlara dayanılarak alan hesaplanabilir. Alan bulma metodlarının en sıhhatli sonuç vereni bu metottur. Burada kullanılan koordinatlar, arazide yapılan sıhhatli bir ölçüye dayanılarak hesaplanmış olan koordinatlardır. Bu metodu uygulayabilmek için evvelâ arazide sınırları dolaşarak ölçü yapmak gerekmektedir. Uzun zamana ihtiyaç gösteren bu metodu, orman alanlarının bulunmasında uygulamak asla pratik olmamaktadır.

Cizilmiş harita bir koordinatoğrafın altına konulur. Aletin kaleminin yerine lüp takılarak köşelerin koordinatları ölçülür ve bu ko-

ordinatlara dayanılarak alan bulunursa, iş bir hayli pratik hale gelir. Fakat yine de plânimetre kadar pratik olamaz, sıhhat derecesi de bir hayli düşer.

Birinci derece fotogrametri aletlerinde, haritalar çizilirken köşe noktalarının makine koordinatlarını okumak imkânı vardır. Bu şekilde bulunan koordinatlar, koordinatografda okunanlara kıyasla daha sıhhatlı olabilirse de, başka sakıncaları vardır. Meselâ: Alanı ölçülecek poligonun bir kısmı bir stereoskopik modelde, diğer kısmı ikinciye bulunacak olursa, ikinci modelde okunan koordinatların birinciye dönüştürülmesi gereklidir. Bu da çok zaman alıcı bir iştir.

Her çeşit koordinat hesabı ve koordinata dayanılarak alan bulmak hesabı, bu gün küçük elektronik hesap makinelerile süratli bir şekilde yapılmaktadır. Bu imkâna sahip olan müesseselerde, koordinata dayanılarak alan bulma metodu kolaylıkla uygulanmaktadır. Elde edilen sıhhat derecesi haritanın veya hava fotoğrafının ölçegine ve koordinatları okuyan aletin kapasitesine bağlı bulunmaktadır.

3 — Poligonu geometrik şekillere bölerek alan bulmak:

Cizilmiş poligon üçgen, yamuk, dikdörtgen ve kare gibi geometrik şekillere bölünür ve her parçanın alanı bulunarak toplanırsa, poligonun alanı elde edilir. Bu metodda boyutlar harita üzerinde ölçüleğinden metodun pratik bir kıymetinin olamayacağı meydandadır.

Ölçülecek poligon alanını çok küçük karelere bölmek ve kare adedini sayarak alanı bulmak pratikde çok kullanılan bir metottur. Meselâ şeffaf bir milimetrik kâğıt ölçülecek poligonun üzerine konulursa, poligon milimetrik karalere bölünmüş olur. Harita ölçegine dayanılarak, bir milimetre karenin arazideki karşılık hesaplanır. Bulunan değer, poligon içersine giren milimetrekare adedi ile çarpılarak alan bulunur.

Bu metodu daha pratik hale getirmek için «Grid» denilen şaplonlar yapılmıştır. Grid üzerindeki noktaların herbiri bir kareyi temsil eder. Noktalar karelerein merkezlerine konulmuştur, kare kenarları çizilmemiştir. Noktalar arasındaki mesafeler, kare kenarlarına eşittir. Griddeki noktaların temsil ettiği karelere, bir milimetrelük kareler olabileceği gibi farklı da olabilir. Diğer bir söyleyişle, grid noktaları arasındaki mesafeler, bir milimetre olabileceği gibi farklı da olabilir. Buna göre de gridleri, sık noktalı ve seyrek noktalı olmak üzere 2 gruba ayırmak mümkündür.

GRİDLE ALAN ÖLÇMEDE SAĞLANAN SİHHAT DERECESİ

Bir poligonun alanı noktalı bir gridle ölçüleceği gibi, seyrek noktalı grid ile de ölçülebilir. İki arasında sıhhat ve pratiklik bakımından farklar vardır. Grid üzerindeki noktalar ne kadar sık olursa, bulunan alan o kadar sıhhatlı olur. Fakat sayılacak nokta adedi çoğalacağından, iş güçleşir ve pratik kıymeti azalır. Her ölçmede olduğu gibi, gridle yapılan ölçmelerde de, evvela kabul edilebilecek hata sınırının kararlaştırılması gereklidir. Daha sonra da yapılan ölçmelerdeki hatanın, kabul edilen sınırı aşmamasını sağlamak lâzımdır.

Gayemiz orman alanını bulmak olduğuna göre tekmil araziyi, orman olan ve olmayan yerler şeklinde 2 kategoriye ayırlabiliyoruz. Bu yerleri gösteren harita üzerine bir grid yerleştirerek, her iki kategoriye giren sahalara isabet eden noktaları sayı ve alanlarını bulabiliyoruz. Bulunan alanları veya nokta adetlerini, birbirlerine bölmek suretiyle arzu edilen oranlarda bulunabilir. Bu ölçme sonunda bulunan orman alanına ait orta hata

$$E^2 = \frac{(1 - P) t^2}{PN} \quad (1)$$

formülü ile hesaplanır.

Formül içersindeki değerler şunlardır :

E = Orman alanının yüzde kaç kadar hata yapıldığını gösteren değer.

P = Orman alanının toplam alana oranı. Bu değer sayılan grid noktaları yardım ile bulunur.

t = Bir haritaya aynı grid muhtelif şekillerde konulursa, orman alanı için çeşitli değerler bulunur. Bu değerlerin % 95 ini kapsiyacak sınırların bulunması istenirse $t = 1,96$ veya 2 alınmalıdır.

N = Orman olan ve olmayan yerlerin tamamında bulunan grid noktası adedi.

Orman alanına isabet eden nokta adedi n_1

Orman almayan yerlere isabet eden n_2 ise $N = n_1 + n_2$ dir.

Formüldeki P değeri $P = n_1/N$ dir.

Şayet orta hata, orman alanının yüzdesi yerine, toplam alanın yüzdesi olarak bulunmak istenirse (1) No.lu formülü biraz değiştirmek gerekir Şöyledi:

Toplam alan N tane grid noktası ile temsil edilmektedir. $n_1 = PN$ orman alanını kaplıyan grid noktalarının adedidir. En₁ veya EPN hata mikdarını temsil eden grid noktası adedi olur. Bu adet N sayısına bölünince, toplam alanın yüzde kaçı kadar hata yapıldığı ortaya çıkar. Hatanın toplam alana oranı e ile gösterilirse

$$e = \frac{En_1}{N} = \frac{EPN}{N} = EP \quad \text{bulunur.}$$

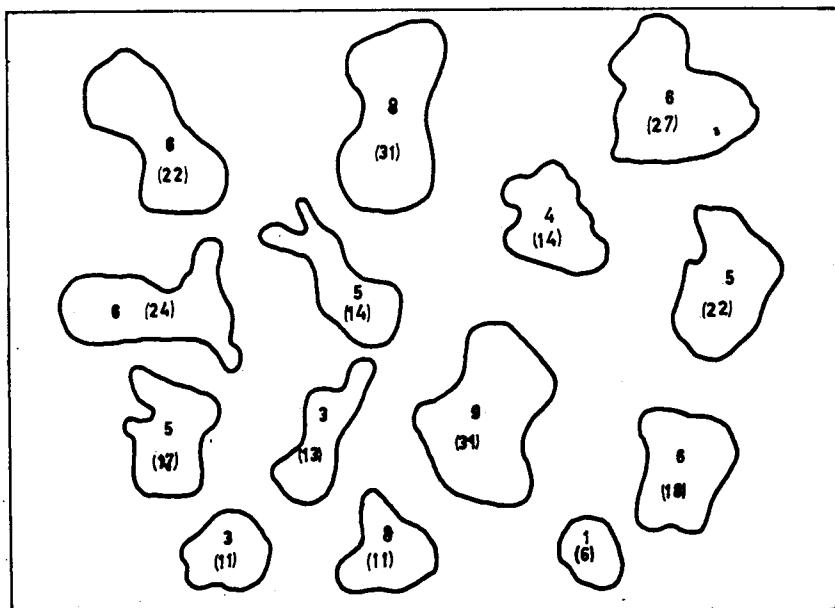
(1) No.lu formülün her iki tarafı P^2 ile çarpılır gerekli kısaltmalar yapılır ve EP yerine e konulursa

$$e^2 = \frac{P(1 - P)t^2}{N} \quad \dots \dots \dots \quad (2)$$

bulunur.

Konuyu bir misalle biraz daha açıklamak faydalı olacaktır.

1 No.lu şekilde sıhhatlı ve 1/1000 ölçekli bir harita görülmektedir. Kapalı poligonlar orman gruplarıdır, diğer kısımlarda orman sa-



Sekil : 1

yılmayan yerlerdir. Noktalardan biri bir sm² olan bir gridi bu haritanın üzerine koyarak orman gruplarının herbire ve orman olmayan yerlere isabet eden nokta adetlerini saydık. Orman gruplarına isabet eden noktaların sayıları, grupların üzerine yazılmıştır (parantez içerisinde bulunmuş rakamlar). Sayım sonucuna göre, alanın tamamında $N = 234$ nokta bulunmaktadır. Bunun $n_1 = 70$ tanesi ormana, $n_2 = 164$ tanesi de orman olmayan yerlere isabet etmiştir. Bir grid noktası bir sm² yi temsil ettiğine ve harita ölçüği de 1/1000 olduğuna göre, bir noktanın arazideki karşıtı 100 m² dir. Şu halde 1 No.lu şekilde görülen arazinin tamamı 23400 m² dir. Bunun 700 m² si ormandır, geri kalan 16400 m² si de orman değildir.

Şimdi (1) No.lu formül yardımımız bulduğumuz orman alanına ait hata mikdarını hesaplayalım. Orman alanının toplam alana oranı

$$P = \frac{7000}{23400} = 0,30 \quad \text{veya} \quad P = \frac{n_1}{N} = \frac{70}{234} = 0,30 \quad \text{dur.}$$

Değerler (1) No.lu formülde yerlerine konulunca

$$E^2 = \frac{(1 - 0,30) 4}{234 \times 0,30} = 0,04 \quad \text{ve} \quad E = 0,20 \quad \text{bulunur.}$$

Demekki orman alanı için bulduğumuz 7000 m² ± 0,20 hata ile yüküdür. Orman alanının 0,20 si 1400 m² olduğuna göre, ölçümümüz sonucu olarak orman alanı (7000 ± 1400) m² dir.

Hatanın toplam alana oranı

$$e = \frac{\pm 1400}{23400} = \pm 0,06 \quad \text{dir.}$$

Bilinen değerler (2) No.lu formülde yerlerine konularak da aynı sonuc bulunabilir.

Ormancılıkta % 10 dan fazla hataya rıza gösterilmediğinden, yukarıdaki ölçme kabul edilemez. Şu halde noktaları daha sıkı bir gridle ölçüyü tekrarlamak gereklidir.

İkinci ölçü, noktalarının arasındaki mesafeleri 0,5 sm. olan gridle yapılmıştır. Sayılan nokta adetleri orman gruplarının üzerine yazılmıştır (Parantez içerisindeki değerler). Orman gruplarına isabet eden noktaların toplamları $n_1 = 261$, orman olmayan yerlere isabet edenler $n_2 = 679$ toplam nokta adedi $N = 940$ dir. Bir noktanın arazideki karşıtı 25 m² olduğundan, orman alanı $261 \times 25 = 6525$ m²,

orman olmayan yerlerin alanı $679 \times 25 = 16975 \text{ m}^2$ ve toplam alan 23500 m^2 olarak bulunur. (birinci ölçüden 100 m^2 fazla).

(1) No.lu formül yardım ile, yeni bulduğumuz orman alanının sihhat derecesini hesaplıyalım.

Orman alanının toplam alana oranı

$$P = \frac{261}{940} = 0,2777 \approx 0,28 \text{ dir.}$$

$$E^2 = \frac{(1 - 0,28) 4}{940 \times 0,28} = 0,010942$$

$$E = \pm \% 10,5 \text{ bulunur.}$$

Hatanın daha küçük olması isteniyorsa, ölçünün daha sık bir gridle tekrarlanması gereklidir.

Son yaptığımız ölçüye göre orman alanı $(6525 \pm 685) \text{ m}^2$ dir. Orman olmayan yerlere ait hata $\% 10,5$ değildir. Onu da (1) No.lu formül yardım ile ayrıca hesaplamak gereklidir.

II — RESTİTÜSYON ALETLERİNDEN FAYDALANARAK ORMAN ALANLARINI BULMAK

Son yıllarda yapılan ve geniş sahaları kapsayan haritaların hepsi, fotoğrafmetri metodlarından faydalılarak yapılmaktadır. Bu metodların son safhasını restitüsyon (kılımetlendirme) teşkil eder. Hava fotoğrafları çifti, restitüsyon aletine yerleştirildikten sonra evvelâ nisbi ayar (relavite orientation), daha sonra da mutlak ayar (absolute orientation) yapılır. Bundan sonra da haritanın çizimine geçilir. Ayarlar, genellikle harita çiziminden daha fazla zaman alırlar. Nisbi ayar, fotoğrafların birbirine uydurularak stereoskopik görüntünün meydana getirilmesidir. Mutlak ayar ise, stereoskopik modelin, boş harita kâğıdı üzerine konulmuş nirengi noktalarına uydurulmasıdır. Bu ayarlar yapılmadan harita çizilemez. Ayarlar tamamlandıktan sonra, Uçan nokta stereoskopik model içindeki bir nirengiye getirilince, harita çizen kaleme karşı nirengiye gelir.

Fotoğraf üzerindeki bütün işaretleri, haritaya geçirimiye imkân yoktur. Meselâ: küçük orman gruplarının ve orman içindeki küçük açıklıkların hepsinin haritaya geçirilmesi imkânsızdır. Bu sebeple, orman amenajman haritalarımızda, 3 hektardan küçük açıklıkların ve orman gruplarının gösterilmemesi prensip olarak kabul edilmiştir.

Fotoğraf üzerinde bulunan, fakat haritaya geçirilmiş olan herhangi bir noktayı, haritaya geçirilebilmek için, fotoğraf çiftini ve haritayı yeniden restitüsyon aletine yerleştirmek nisbi ve mutlak ayarlarını yapmak lazımdır. Ayarlar yapıldıktan sonra, uçan nokta stereoskopik model üzerinde arzu edilen yere getirilince, harita çizen kalemin ucu, haritadaki karşısını gösterir. Haritadaki bir noktanın fotoğrafı karşısını bulmak için, yine aynı şekilde hareket edilir. Ayarlar yapıldıktan sonra, kalemin ucu haritadaki nokta üzerine getirilir. Bu durumda, uçan noktanın stereoskopik model üzerinde gösterdiği yer, haritadaki noktanın karşısıdır.

Harita üzerine, ihtiyaca yetecek sıklıkta bir kare şebekesi çizildikten veya bir grid yerleştirildikten sonra, harita ve fotoğraflar restitüsyon aletine yerleştirilerek ayarlar sonra, harita ve fotoğraflardaki karşıslarını bulmak ve ormana isabet edip etmediğine karar vermek mümkündür. Noktayı fotoğraf üzerine işaretlemeden bu karar verilebilir. Bu metodun sihhat derecesi nirenginin sihhetine harita ve fotoğrafların ölçegine, gridin sıklık derecesine, ayarlarınkusursuz şekilde yapılmasına ve restitüsyon aletinin kalitesine bağlıdır. Meselâ tahdit ve amenajman çalışmalarımızda kullanılan fotoğraflarda olduğu gibi, fotoğraf üzerinde nirengi noktaları yoksa, ayar yapabilmek için haritada ve fotoğrafda görülen keskin nokta aranır. Bulunacak noktaların kalitesine göre, ayarın sihhati çok değişir. Havai nirengi şebekesi kurularak sihhat artırılabilir.

Gerekli şartlar yerine getirildiği takdirde, orman alanı **sihhat** şeklinde bulunabilir.

Göründüğü üzere metodun uygulanması, uzun zamana **İhtiyaç** göstermektedir. Pratik olduğu söylenemez. Bu çalışmayı harita **Cizimi** ile birleştirerek uygulamak mümkündür. Bir ayarla 2 iş yapılabılır. Fakat bu şekil hareket, harita yapımını yavaşlatır.

III — BASIT ALETLERDEN VE ŞABLONLARDAN FAYDALANARAK HAVA FOTOĞRAFLARINDAN ORMAN ALANINI BULMAK

Yukarda açıklandığı üzere, restitüsyon aletlerinden faydalnamak pratik olmamaktadır. Fotoğraflar üzerinde noktaları da yoksa iş çok daha güçleşmektedir. Basit aletler ve şablolar kullanarak, hava fotoğrafları üzerinde çalışmanın çok daha pratik olacağı düşünülebilir.

Düz arazilerin hava fotoğrafı, harita özelliğindedir. Böyle bir fotoğrafın üzerine doğrudan doğruya gridi yerleştirerek orman alanını

bulmak mümkündür. Burada uygulanacak metot ve maydانا gelecek hatanın hesabı, yukarıda «harita üzerinde gridle orman alanı ölçme» bahsinde anlatılanın tamamen aynıdır. Bu çalışmada fotoğraf ölçügının sihhatli şekilde hesaplanması gereklidir. Arazinin haritası varsa, fotoğraf üzerinde ölçülen bir kaç uzunluğun, haritadaki karşılıklarına bölünmesi suretile, fotoğraf ölçügini bulunur. Aksi halde, fotoğraf ölçügini bulmaya yarıyan

$$\frac{1}{m} = \frac{f}{H - h} \quad \quad (3)$$

$$\frac{1}{m} = \text{fotoğraf ölçügini}$$

f = fotoğraf makinesinin odak mesafesi

H = Denizden itibaren uçuş yüksekliği

h = Düz arazinin kotu

Hesapla bulunan ölçek fotoğraf ölçügini olarak kullanılır.

Düz olmayan yerlerde bu metod uygulanamaz, çünkü arızalı arazinin hava fotoğrafı harita özelliğinde değildir. Arazideki yükseklikler dolayısı ile, noktaların fotoğraf üzerindeki yerleri radyal istikamete kayarlar. Restitüsyon aletleri bu kaymayı (Displacement) gidermektedirler. Düze yakın arazilerde kayma yok farzedildiği takdirde, bir miktar hatanın yapılması kabul edilmiş olur.

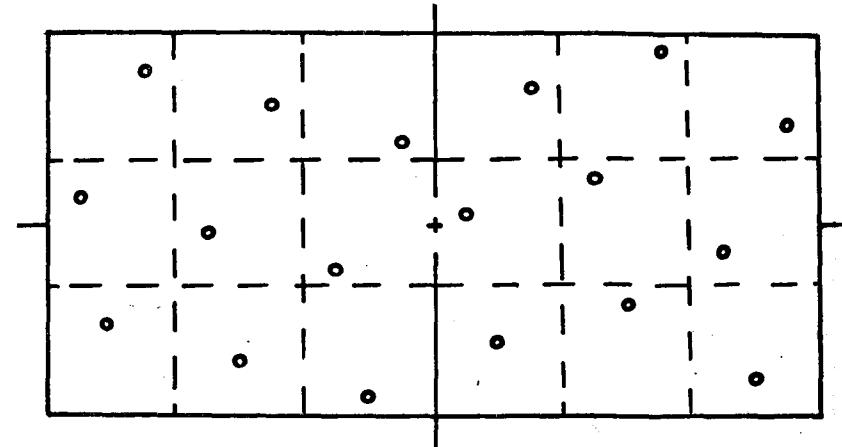
Kayma fotoğrafların merkez kısmında küçük, kenarlarda ise büyütür. Bu sebeple fotoğrafların effektif sahaları (effective area) çizilir ve gerekli incelemeler, buralarda yapılır.

Basit redresor, Vertical Sketmaster, aero sketmaster, reflecting projector aletlerinin yaptığı işi az sihhatli olarak yaparlar. Optik redresman, metoduna göre çalışan bu aletlere hava fotoğrafları tek tek takılır. Fotoğrafın görüntüsü harita üzerine döşürülür. Belirli noktalar yardım ile fotoğraf ve harita birbirine oriente edilir. Fotoğrafların effektif sahalarındaki bilgiler haritaya geçirilir veya hatta haritadaki noktaların fotoğraflardaki karşılıkları bulunur. Restitüsyon aletlerinde olduğu gibi, bu aletlerle de iş görebilmek için, fotoğraf üzerindeki bir kaç noktanın, başka metotlarla kâğıt üzerine işlenmiş olması lâzımdır. Fazla sihhat aranmamış pratik işlerde bu aletler kullanılmaktadır. Sihhat derecesi yukarıda belirtildiği üzere, çeşitli şartlara bağlıdır. Geometrik redresment metotları da, aynı gayeyi

gerçekleştirmektedir. ~~Fotoğrafı aletler~~ kadar pratik değildirler. Geometrik redresment metodlarında da, fotoğraf üzerindeki bir kaç noktanın başka metotlarla kâğıt üzerine işlenmesi lâzımdır.

Restitüsyon aletlerinde olduğu gibi, optik redresman aletlerile ve geometrik redresment metodlar ile iş görebilmek için, fotoğraflar üzerindeki bir kaç noktanın başka metotlarla kâğıda işlenmesi gerekmektedir. Bu ise külfetli bir iştir, metodu pratik olmaktan uzaklaşmaktadır. Fakat bu iş ne kadar itinalı yapılrsa işin sihhatide o kadar artmaktadır.

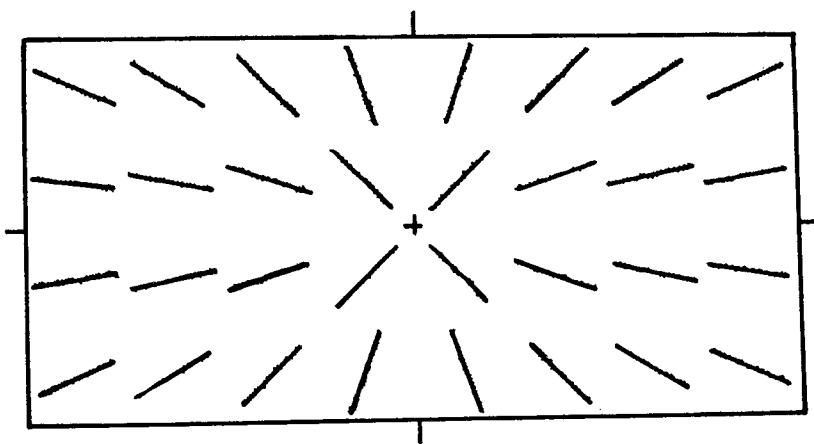
Sihhati düşürmeden, metodun pratikliğini artırmak, bu konuda yapılan araştırmaların gayesini teşkil etmektedir. Fotoğraf üzerindeki bir kaç noktanın başka metotlarla kâğıda yerleştirilmesi iş tamamen bertaraf edilir, buna rağmen de sihhatin düşmemesi sağlanacak olursa en ideal metot elde edilmiş olur.



Şekil : 2

Bu gayeyle çeşitli şablonlar yapılmıştır. Şekil 2 ve 3 de bu şablonlardan 2 tanesi görülmektedir. 2 No.lu şekildeki şablonda, numune alma tekniğinde kullanılan iki temel prensip birleştirilmiştir. Bu prensiplerin birincisi «Sistematik Metot» ikincisi «Tesküfü Metot»dur. Kare köşeleri sistematik metoda göre alınmış noktalardır. Bu noktalar orijin noktası, kare kenarları da X ve Y eksenleri kabul edilerek deneme alanlarının merkezleri bulunmuş ve daireler çizilmiştir. Koordinat değerleri, torbadan numara çekilerek, yani tesküfü

metoda göre alınmıştır. İki metodun birleşmesinden meydana gelen bu metoda «Sınırlı Tesadüfi Metot» ismi verilmektedir. 2 No.lu şablondaki deneme alanlarının, hava fotoğraflarının effektif sahalarında nerelelere isabet ettiği, deneme alanlarında herbirinin yüzde kaç oranında ormanla kaplandığı kararlaştırılır. Bulunan değerlere dayanılarak, bütün araziye ait orman oranı bulunur. Bu şablon prensip itibarile, normal bir gridden pek farklı değildir. Üzerinde çalışılacak fotoğraflardan bir kaç tanesi seçilir, restitusyon aletlerine yerleştirilir ve her biri için ayrı olarak, orman alanının yüzdesi bulunur. 2 No.lu şekildeki şablon aynı fotoğraflar üzerine yerleştirilerek, orman alanının yüzdeleri tekrar bulunur. Aynı fotoğraf için restitusyon aletinin ve şablonun verdiği sonuçlar birbirine bölünerek, bir katsayı elde edilir. Çeşitli fotoğraflar için bulunan katsayılar, birbirine eşit veya yaklaşık olursa, şablon başarı ile kullanılabilcektir. Bu durumda, kat sayıların ortalaması alınır. Bundan sonra şablon diğer fotoğrafların üzerine yerleştirilerek, herbirine ait orman alanının yüzdesi bulunur ve katsayı ile çarpılır.



Şekil : 3

şayet çeşitli fotoğraflar için bulunan katsayılar birbirine eşit veya yakın çıkmazsa, şablondan faydalama imkânı yok demektir.

3 No.lu şekilde görülen şablonda, radyal istikamette (merkez yönünde) çizilmiş çizgiler bulunmaktadır. Bu çizgiler deneme alanları yerine geçmektedir. Arazideki yükseklikler dolayısıle, noktaların hava fotoğraflarındaki yerleri radyal istikamette kaydığınından, hava fotoğraflarına çizilen radyal istikametteki bir doğrunun arazideki karşısına yine bir doğrudur. Radyal istikamette olmayan doğrunun arazideki karşı, doğru değildir bir poligondur. Bu özellik dolayısıle, rad-

yalistikametteki bir doğrunun arazideki karşısını bulmak kolay olmaktadır.

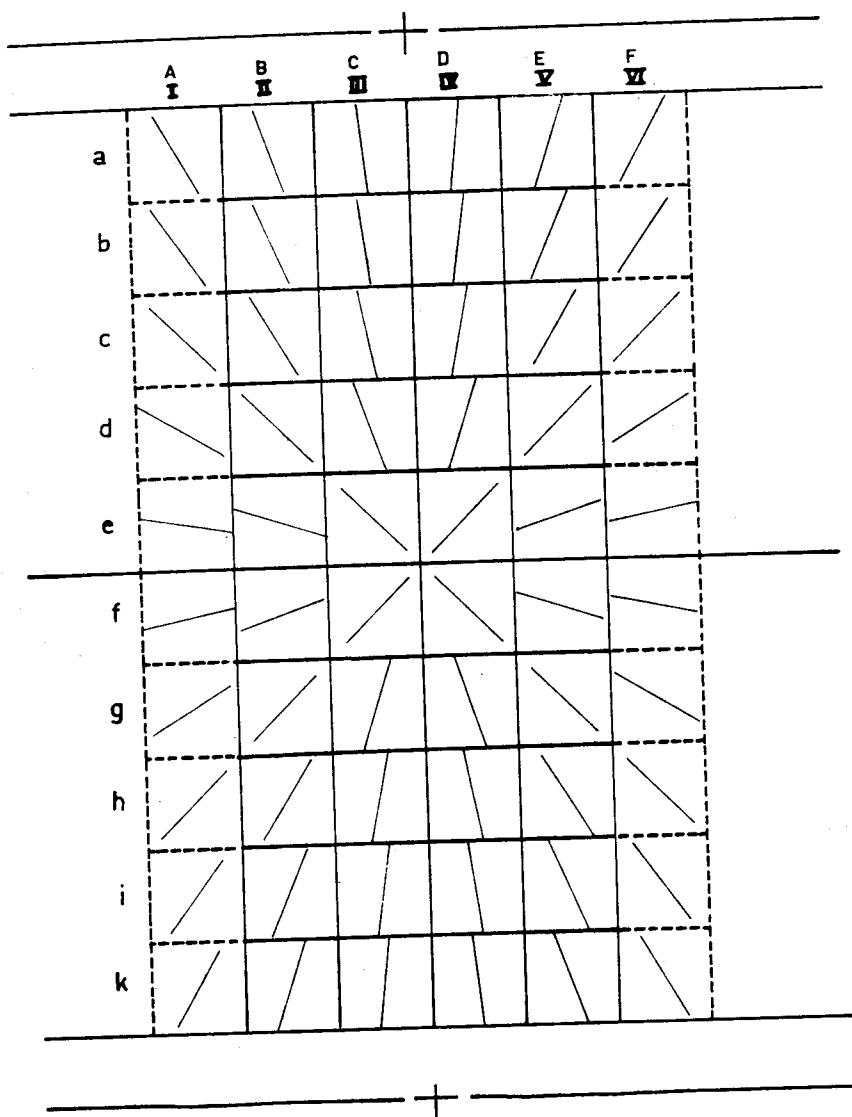
Bu şablon, merkezi fotoğrafın merkezile, X ve Y eksenleri fotoğrafın X ve Y eksenlerile çakışacak şekilde fotoğraf üzerine yerleştirilir. Şablonun effektif sahayı örtecek büyülüklükte olması lazımdır. Şablon fotoğraf üzerine yerleştirildikten sonra, radyal istikamette çizgilerin her birinde ne kadar uzunluğun ormana, ne kadarın orman olmayan yerlere isabet ettiği araştırılır. Bulunan rakkamlardan, her çizgiye ait orman alanı yüzdesi bulunur. Çizgiler birer deneme alanı temsil ettiğinden, bulunan değerleri, deneme alanlarındaki orman alanı yüzdeleri olarak kabul edilir. Bu değerlerden faydalananarak, bütün araziye ait orman hesaplanır.

Buradaki deneme alanlarından, lüzum görülenlerini, arazide bulmak ve fotoğraftaki incelemenin kontrolünü yapmak her zaman için mümkündür.

2 No.lu şekildeki şablonun kullanılışında olduğu gibi bu şablonla bir çalışmaya başlamadan önce, incelenenek fotoğraflardan bir kaç tanesi seçilir. Herbirinin effektif sahasındaki orman yüzdesi, bir defa şablonla, bir defada restitusyon aletlerile veya (radyal çizgileri arazide bularak) arazi çalışması ile elde edilir. Aynı fotoğraf için bulunan iki sonucun teorik olarak birbirine eşit olması gereklidir, fakat genellikle eşit olmaz. Bulunan sonuçlar birbirine bölünerek her fotoğraf için bir katsayı sayılır. 2 No.lu şekildeki şablonla kıyasla birbirlerine çok daha yakın çıkmaktadırlar. Bulunan katsayıların ortalaması alınır, diğer fotoğraflar üzerinde şablonla yapılacak incelemelerde kullanılır.

Meselâ, 1973 yılında Torosların bir mıntıkasında 2000 fotoğraf çekilmişse, bunların içersinden, birbirinden uzak yerlere ait 100-200 fotoğraf seçilir. Herbirinin effektif sahasındaki orman alanın yüzdesi, bir defa şablonla bir defa da restitusyon aletile bulunur. Aynı fotoğraf için bulunan değerler birbirine bölünerek, her fotoğrafa ait bir katsayı elde edilir. Bunların ortalaması alınır ve standart ayırtılı hesaplanır. Seçilen 100-200 fotoğrafın dışında kalan fotoğrafların herbirinde, şablon yardım ile orman alanı bulunur, katsayı ile çarpılarak sonuca varılır.

4 No.lu şekil 3 No. lu şekildeki şablonun hangi prensibe göre düzenlendiğini açıklamaktadır. Evvelâ, şablon merkezi bir köşe olarak alınır. Effektif sahaların dışına taşıacak büyülüklükte bir kare şebekesi çizilir. Kare kenarları ne kadar küçük olursa çalışma o kadar güçle-



Şekil : 4

şir, fakat sıhhat o kadar artar. Binlerce fotoğrafın kapladığı geniş bir arazide, orman alanının yüzdesi araştırılacaksa, kare kenarlarını çok büyük almak mümkün değildir. Şablon üzerinde bir iki tane radyal çizginin bulunması, ihtiyacı karşılayabilir. Kare kenarlarının ne kadar olması gerektiğini özel bir çalışma ile bulunması lâzımdır.

İhtiyaca uygun büyülüükde kare şebekesi çizildikten sonra, karelerin merkezleri bulunur. ve şablonun merkezi istikametinde olmak üzere, bu noktalardan geçen radyal çizgiler çizilir. Çizgilerin boyunu, kare kenarları sınırlarıdır. Çizgiler kare alanını temsil ederler.

İster normal grid, isterse şekil 2 ve 3 de görülen şablonlar kullanılsın, bulunacak orman alanının sıhhat derecesi bir çok şartta bağlıdır. Bu şartlardan birisinin fotoğraf ölçüği olduğu yukarıda belirtilmiş ve ölçegin nasıl hesaplanacağı da açıklanmıştır. Fotoğraf üzerinde yapılan ölçmeler, fotoğraf ölçegine, diğer bir söyleyişle, fotoğrafda görünen arazinin ortalama kotuna ait değerlerdir. Haritalar üzerinde hesaplanan alan deniz seviyesine indirgenirse, daha sıhhatli bir iş yapılmış olur. Bu indirgeme sıhhatin artmasını sağlayan faktörlerden biridir.

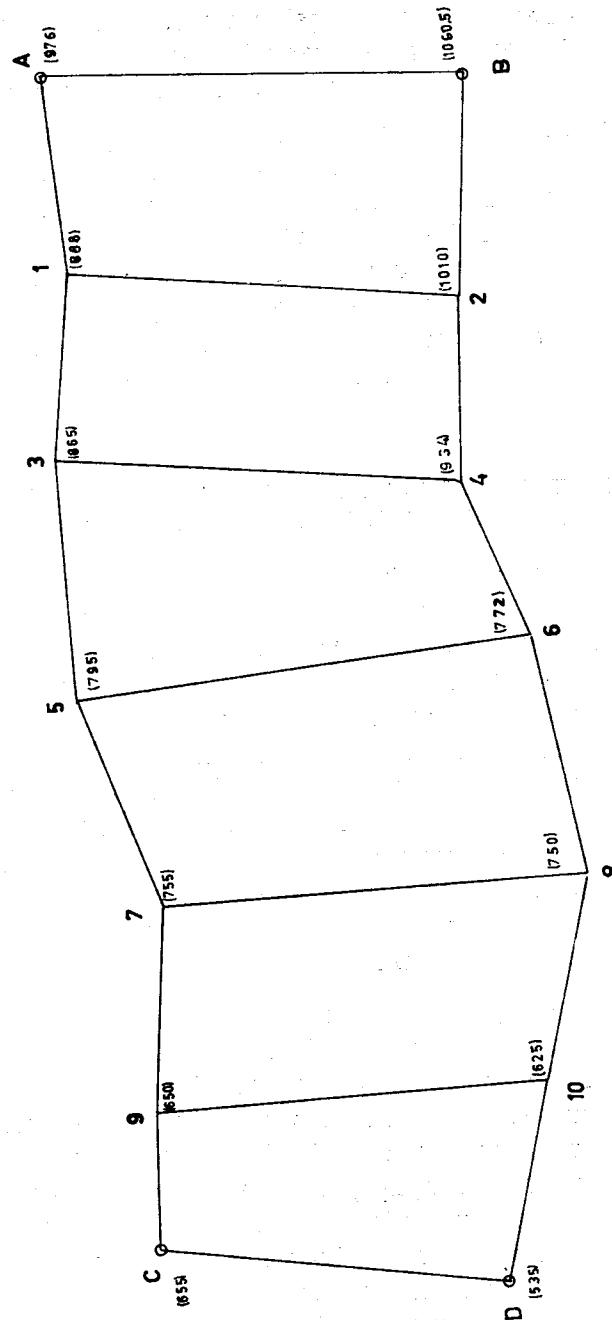
ŞABLONLAR VE HAVA FOTOĞRAFLARI YARDIMILE ORMAN ALANLARININ BULUNMASINA AİT BİR MİSAL

Misalimiz Almanyadaki bir araziye aittir, uygulama Freiburg Orman Fakültesi Fotoğrametri kursusunda tarafımızdan yapılmıştır.

Çalışma sahası, Freiburg'un doğusunda, Neustadt şehrinin batısında ve Schwarzwald (Kara orman) arazisi, içinde bulunmaktadır. Donielhof, Christenhermannshf, Spirzentkopf, Schweighöfe ve Turner köyleri arazinin içinde bulunmaktadır. Saha batıdan doğuya doğru uzanan bir dik dörtgen şeklindedir, genişliği yaklaşık olarak 2000 m., uzunluğu da 5500 m. dir. $47^{\circ}58'$ ve $47^{\circ}59'$ enlem daireleri arazinin güney ve kuzey sınırlarından, $25^{\circ}43'$ ve $25^{\circ}47,5'$ boyam daireleri de batı ve doğu sınırlarından geçmektedir. En alçak noktanın kotu 530 m. en yüksek noktanın ki ise 1060 m. dir. Arazi batıdan doğuya gidildikçe yükselmektedir.

Arazinin 1964 yılında yapılmış 1/25000 ölçekli ve 10 m. aralıkla tesviye eğrisi geçirilmiş haritası ile 1965 Haziranında çekilmiş 1/10000 ölçekli, siyah, beyaz hava fotoğraflarından faydalılmıştır. Fotoğraflar odak mesafesi 30 sm olan makine ile çekilmiştir, boyutları 23×23 sm. dir. Örtme oranı % 60 dir. Fotoğraflarda nirengi noktası yoktur. Fotoğraflar bir uçuş seridi içersine girmektedir ve 7 tanedir. Fotoğrafların incelenmesinde ormanın arazi içersinde küçük gruplar halinde dağıldığı anlaşılmaktadır. Mevcut imkân ve şartlar bunlar olduğuna göre, orman olan ve olmayan sahaların büyülüüğü veya yüzde oranı bulunmuştur.

Fotoğraflarda, ihtiyaca yetecek sıklıkta nirengi noktası bulunuyordu, herhangi bir restitusyon aletinden faydalananarak, fotoğrafta



Şekil : 5

görünen orman gruplarını haritaya geçirmek mümkün olurdu. Fakat nirengi noktaları bulunmadığından, bu metodu uygulamak mümkün olamamıştır.

Basit redresörlerden faydalananarak, fotoğraflarda görülen orman gruplarının haritaya geçirilmesine çalışılmış, bunun da mümkün olmadığı görülmüştür. Fotoğraflardaki yol ve dereler, haritadaki karşıslarına oryente edilmiş fakat başarı sağlanamamıştır. Bir fotoğrafın, bir tarafındaki yol veya derenin oryantasyonu yapılırken, diğer tarafındaki oryantasyon bozulmaktadır. Farkın her iki tarafa yedirilmek istenmesi halinde, kabul edilemeyecek kadar büyük hatalar ortaya çıkmaktadır. Sahanın arızalı olması dolayısıle, düz arazilerde kullanılmak için geliştirilmiş olan redresörlerden burada faydalanilamayacağı kanaatine varılmıştır.

Çalışma sahası dere, yol gibi belirli çizgilerle çevrilmiş olsaydı, haritadan toplam alanı ölçmek mümkün olurdu. Fotoğraflardan da orman oranı bulunacak olursa problem çözülebilirdi. Fakat bu imkânda yok.

Evvelâ çalışma alanımızın kesin sınırlarını kararlaştırmak mecburiyetindeyiz. Fotoğrafı olmamış yerde çalışma yapamayacağımıza göre, çalışma sahamız fotoğrafların gösterdiği sahanın dışına taşımamıacaktır. Diğer bir söyleyişle, fotoğrafların gösterdiği sınırlara bağlı kalmak zorundayız. Fakat bu sınırların haritaya geçirilmesi gerekmektedir.

Fotoğraflarda görünen, haritada da karşılık olan keskin noktalar aradık. Bu özellikdeki noktaların bilhassa ilk ve son fotoğraflarda olmasına önem verdik. (5) No.lu şekilde görülen A, B, C, D, noktalarının, aradığımız özelliğe en çok yaklaşan noktalar olduğu kanaatine vardık. A ve B noktaları sahanın doğusunda bulunmaktadır ve yol kavşaklarının keskin köşeleridir. C ve D noktaları ise batıdadır, dere ile yolların kesiştiği yerde, köprü köşeleridir. Bu noktaların kotları haritadan alınmıştır. A ve B nin kotları haritada yazılı değerlerdir. C ve D nin kotları, tesviye eğrileri yardım ile bulunmuştur. A, B, C, D noktaları harita üzerinde bir dörtgen meydana getirmektedir. Bu dörtgenin kenarlarını ve köşelerini haritadan ölçtük, 2,5 misli büyüterek bir kâğıt üzerine isledik. Böylelikle 1/10000 ölçekli bir nirengi kanavası elde ettik.

En doğudaki hava fotoğrafında, yani birinci fotoğrafta bulunan A ve B noktaları ikinci fotoğrafta görünmektedir. Bunları ikinci fotoğrafa da işaret ettiğimizde, birinci fotoğrafın sol üst ve sol alt köşelerinde

keskin noktalar aradık. (5) No.lu şekildeki 1 ve 2 No.lu noktaları bulduk, bunlar haritada görülmemektedir. 1 ve 2 noktalarını, stereoskopik görüşten faydalananarak ikinci fotoğrafa geçirdik. Birinci fotoğrafın 4 noktası A, B, 1, 2 noktaları ikinci fotoğrafa geçmiş oldu. İkinci fotoğrafın sol üst ve sol alt köşelerinde yeni noktalar aradık 3 ve 4 No.lu noktaları bulduk. İkinci fotoğraftaki nokta sayısı 6 ya çıktı. İkinci fotoğrafda 1, 2, 3 ve 4 No.lu noktaları, stereoskop altında üçüncü fotoğrafa geçirdik. Üçüncü fotoğrafın sol alt ve sol üst köşelerinde 5 ve 6 No.lu noktaları seçtik. Bu şekilde çalışmaya devam ettim, her yeni fotoğrafa, sağındaki fotoğrafta bulunan 4 noktayı, stereoskop altında geçirdik, sol alt ve sol üst köşelerinde yeni noktaları seçtik. Beşinci fotoğrafta bulunan 7, 8, 9, 10 No.lu noktaları altıncı fotoğrafa geçirdik. Altıncı fotoğrafda C ve D noktaları da bulunmaktadır. 9 ve 10 No.lu noktaları, altıncı fotoğrafdan yedinciye geçirdik. C ve D noktalarile birlikte yedinci fotoğrafta 4 nokta oldu, başka nokta seçmedik. A, B, C, D noktaları ikişer fotoğrafda, ve haritada bulunmaktadır. Diğer 10 noktanın her biri üçer fotoğrafta bulunmakta, fakat haritada bulunmamaktadır. Fotoğrafların merkezlerini bulduk, stereoskopla komşu fotoğraflara geçirdik. Bundan sonra fotoğrafların herbiri için bir templet hazırladık. Templetlerin ortak kısımlarını üst üste kayarak nirengi zinciri kurduk. Zincirin boyunu değiştirerek, templetlerdeki A, B, C, D noktalarının, kanavadaki karşıtları üzerine düşmesini sağladık. Daha sonra templetlerdeki 10 noktaya birer iğne batırarak, kanavadaki karşıtlarını bulduk. Böylelikle kanavadaki nirengi adedi 14 e çıktı.

1/10000 ölçekli olan nirengi kanavasını 2,5 defa küçülterek 1/25000 ölçegine çevirdik ve A, B, C, D noktaları yardım ile haritaya uyguladık. Diğer 10 noktanın haritadaki karşıtlarını bulduk ve tesviye eğrileri yardım ile kotlarını hesapladık. Elde ettiğimiz kotları 1/10000 ölçekli kanavaya da yazdık. Böylelikle nirengi kanavası tamamlandı.

Nirengi kanavasını doğrudan doğruya 1/25000 ölçekli yapmak mümkün değildi. Bu yolu denedik fakat sihhatli sonuç vermediğini gördük. Fotoğraf ölçegi 1/10000 kanava ölçegi 1/25000 olunca, seçilen noktalar templet merkezlerine çok yaklaşmakta karışıklığa ve hatalara sebep olmaktadır. Kanavanın büyütülmesi ve fotoğraf ölçegine uydurulması uygulamayı kolaylaştırmaktadır.

A, B, C, D noktalarile, fotoğraf köşelerinde seçilen diğer 10 noktanın çevrelediği sahayı çalışma sahamız olarak kabul ettik. Nirengi kanavasının üzerine kenarları bir sm. olan bir kare şebekesi çizerek, alanını ölçtük ve 9360 dekar bulduk.

Buraya kadar yaptığı gibi ile, hava fotoğraflarımızı haritaya veya nirengi kanavasına oryente etmemizi sağlayacak noktaları elde etmiş bulunuyoruz.

Stereotop, isimli aletten faydalananarak fotoğrafları çift çifter nirengi kanavasına oryente ettik. Evvelâ en sağda bulunan bir ve ikinci fotoğrafları stereotopa yerleştirerek birbirine göre ayarladık. Yani nisbi ayar yaptık ve stereoskopik modeli meydana getirdik. Bu fotoğrafların ortak sahası içersinde, diğer bir söyleyişle elde ettiğimiz stereoskopik model içersinde A, B, 1, 2 No.lu noktalar bulunmaktadır. Kotları da bilinmemektedir. Bu noktalardan faydalananarak mutlak ayar yaptık. Diğer bir deyimle stereoskopik modeli nirengi kanavasına oryante ettik. Uçan noktayı stereoskopik model üzerinde A, B, 1, 2 noktalarından birine getirdiğimizde, stereotopun pantoğrafına takılı kalemler, nirengi kanavası üzerinde geziniyor ve bu noktaların karşıtları üzerine geliyordu. Ayrıca mikrometreden noktaya ait paralaks okunuşunu yordu. Bu durum meydana geldikten sonra, pantoğrafın kalemini, nirengi kanavası üzerindeki kara şebekesinin köşelerine birer birer getirdik ve her defasında uçan noktanın ormana mı yoksa orman olmayan bir yere mi isabet ettiğini inceledik. Sonuçları kaydettik. Bazı noktalar ormanla orman olmayan sahanın sınırlına isabet etti. Bunalımların yarısını ormana isabet etmiş, diğer yarısını da orman olmayan yerlere isabet etmiş olarak kabul ettik ve buna göre kıymetlendirdik. Bazı kare köşeleri de, çalışma sahasının sınırlına isabet etti. Bunalımların yarısını çalışma sahasının içinde diğer yarısını da dışında kabul ettik.

Bir ve ikinci fotoğraflar üzerindeki çalışmayı bitirdikten sonra, iki ve üçüncü fotoğrafları stereotopa yerleştirdik, nisbi ayarını yaptık. Bu fotoğrafların ortak sahası içinde bulunan ve kotları da bilinen 1, 2, 3, 4 noktaları yardım ile mutlak ayar yaptık ve birinci stereoskopik modelde olduğu gibi, kanava üzerindeki kare şebekesinin köşelerine pantoğraf kaleminin ucunu getirerek uçan noktanın ormana isabet edip etmediğini araştırdık.

Aynı çalışmayı diğer fotoğraf çiftlerile de yaptıktan sonra 6 tane fotoğraf çifti, dolayısı ile 6 tane stereoskopik model meydana geldi. Hepsinde, kanavadaki kare köşelerinin karşıtlarının nerelere isabet ettiğini inceledik vardığımız sonuca göre: Kanava üzerinde, çalışma sahamızın içersinde 936 tane kare kölesi bulunmaktadır. Bunalımların 407 tanesi ormana 529 tanesi de orman olmayan yerlere isabet etmiştir. Demek ki arazinin 4070 dekarı orman, geri kalan 5290 dekarı da orman olmayan yerlerdir.

Kare köşelerinin 18 tanesi çalışma sahamızın sınırlarına isabet etmiştir. Bunların sıra ile birini içerde diğerini dışarda kabul ettik ve içerde saydığımız 9 noktayı kıymetlendirdik. 9 noktanın 4 ü ormana 5 i orman olmayan yerlere isabet etti. Bu noktalar yukarıdaki rakamların içersine girmiştir.

936 kare köşesinden 20 tane orman ile orman olmayan yerleri ayıran çizgilerin tam üzerlerine düşmüştür, bunların da yarısının ormanda, diğer yarısının orman olmayan yerlerde bulunduğu kabul edilmiş ve buna göre kıymetlendirilmiştir.

Bir fotoğraf çiftinin stereotop aletine takılması ve nisbi ayarı ortalama 15 dakika, mutlak ayarı 4 saat, kare köşelerinin orman olup olmadığıının incelenmesi de 1 saat sürmüştür. Bu sürelerin stereotopu yeni kullanmış başlıyan kimseye ait olduğunu hesaba katmak gereklidir.

Stereotop aletile bu sonuçları elde ettikten sonra, 7 fotoğrafın her birinde effektif sahaların sınırlarını çizdik. Daha sonra fotoğrafların herbirinde, hem çalışma sahamız içinde hem de effektif saha içinde kalan yerlerde noktaların arası bir sm olan bir gridi ve 3 No. 11 şekilde görülen şaplonu uygulayarak orman olan ve olmayan yerlerin oranlarını bulmaya çalıştık.

Gridi, doğrudan doğruya fotoğrafa koyarak yaptığımız ölçme sonucunda bütün sahada 917 nokta bulundu, bunun 402 tanesi ormanın 515 tanesi de orman olmayan yerlere isabet etti. Buna göre orman oranı % 43,8 orman olmayan yerlerin oranı ise % 56,2 çıkmaktadır. Bu çalışmada da bazı noktalar çalışma sahasının sınırlarına ve ormanın orman olmayan yerleri ayıran sınırlara isabet etmiştir. Bu noktalar, stereotopla çalışmada olduğu gibi, eşit sayıda olarak iki tarafa ayrılmış ve buna göre kıymetlendirilmiştirlerdir.

3 No.lu şekilde görülen radyal çizgili şaplonu, fotoğrafların üzerine birer birer yerleştirdik ve effektif saha içinde kalan radyal çizgilerin herbirinde kaç mm. uzunluğun ormana, kaç mm. nin de orman olmayan yerlere isabet ettiğini araştırdık. 7 fotoğrafda ormana isabet eden uzunlıkların toplamı 1794,1 mm, orman olmayan yerlere isabet edenlerin toplamı da 2551,4 mm çıktı. Buna göre, çalışma sahamızın içine giren radyal, çizgilerin toplamı 4345,5 mm. tutmakda, orman oranı % 41,3 orman olmayan yerlerin oranı ise % 58,7 bulunmaktadır. Bu şaplon orman alanını vermemektedir. Toplam alanı nirengi kanavasından veya haritadan almak lâzımdır.

Stereotopla yaptığımız çalışmada orman alanına ait oran % 43,5

gridle yapılan da ise % 43,8 bulunmuştur. Şu halde gridle diğer fotoğraflarda bulunacak sonuçlar

$$\frac{43,8 - 43,5}{43,8} = \% 0,7$$

oranında küçültülünce stereotopun vereceği değerler elde edilecektir.

Radyal çizgili şaplonla yapılan ölçümede orman oranı % 41,3 bulundu Stereotopda % 43,5 bulunduğuna göre Radyal çizgili şaplonla aynı çevrenin diğer fotoğraflarında yapılacak çalışmalarдан elde edilecek sonuçlar

$$\frac{41,3 - 43,5}{41,3} = \% 4,8$$

oranında büyütüllerken, stereotopun vereceği sonuçlar bulunabilecektir.

Yukarıdaki değerlere göre, gridin verdiği sonucun, radyal çizgili şaplonunkinden daha sihhatli çıktığı görülmektedir. Bunun her zaman böyle olacağını iddia etmeye imkân yoktur. Arazi şartlarına, fotoğraf, grid ve şaplonların özelliklerine göre bu değerler çok değişir. Bu değerlerin araştırılması zaruridir.

Radyal çizgili şaplonun daha sihhatli sonuçlar vermesi gerektiği yukarıda belirtilmiş ve nedenleri de açıklanmıştır.

Ö Z E T

Geniş araziler içersine küçük gruplar halinde dağılmış veyahut, büyük bloklar halinde olmasına rağmen içersinde çok sayıda küçük açıklıklar bulunan ormanların toplam alanını klâsik metodlarla bulmak uzun çalışmaları gerektirmektedir. Bu tip çalışmada bir kaç orman grubunun veyahut açıklığının ölçülmeden geçilmiş olma ihtiyacı vardır. Hava fotoğrafları bütün orman gruplarını ve açıklıklarını gözler önüne serdiğinde, bu ihtiyac ortadan kaldırılmaktadır. Hava fotoğrafları, arazide orman sınırlarını dolaşarak ölçü yapmak gücünü de ortadan kaldırılmaktadır.

Hava fotoğraflarından faydalananak süratli ve sihhatli şekilde orman alanlarını bulmaya yarıyan metodlar iki gruba ayrılır.

— Haritalıkta kullanılan restitüsyon (kıymetlendirme) aletlerinden faydalanan metodlar

— Basit aletlerden ve şaplonlardan faydalanan metodlar

Düz arazilerin tam manasile düşey olarak çekilen fotoğrafları harita karakterine çok yakındır. Bu özellikdeki fotoğraflar üzerindeki orman gruplarının veyahut haritası çizilmiş orman gruplarının alanları 3 şekilde bulunabilir.

- 1 — Mekanik aletlerden faydalananarak (plânimetrelerle)
- 2 — Köşe noktalarının koordinatlarından faydalananarak
- 3 — Poligonları geometrik şekillere bölgerek

Bu metodların 1 ve 3 üncüsü tatbikatta çok kullanılmaktadır. Küçük ve dağınık gruplarda birinci metod yani plânimetreler, pratik olmadığı gibi sihhatli sonuç da vermemektedir. 3 üncü gruba giren metodlardan biri olan Grid, küçük grupların alanlarının bulunmasında faydalı olmaktadır. Gridin noktaları ne kadar sık olursa sağladığı sihhat derecesi de o kadar fazla olmaktadır.

Gridin sağladığı sihhat derecesi

$$E^2 = \frac{(1 - P) t^2}{PN}$$

formülü ile hesaplanır.

Formüldeki terimler şunlardır :

E = Orman alanının yüzde kaç kadar hata yapıldığını gösteren değer

P = Orman alanının toplam alana oranı. Bu değer sayılan grid noktaları yardım ile bulunur.

t = Bir haritaya aynı grid muhtelif pozisyonlarda konulursa, orman alanı için çeşitli değerler bulunur. Bu değerleri % 95 ini kapsiyacak sınırların bulunması için $t = 1,96$ veya 2 alınması gereklidir.

N = Arazinin tamamında bulunan grid noktası adedi.

1 No.lu şekilde görülen haritadaki orman alanı evvelâ noktalarının arası 1 sm olan gridle ölçülmüştür. Alan $7000 m^2$, orman oranı $P = 0,30$ hata yüzdesi $E = 0,20$ bulunmuştur. Aynı haritadaki orman alanı, noktalarının arası 0,5 sm olan gridle ölçülünce orman alanı $6525 m^2$, orman oranı $p = 0,28$ hata yüzdesi $0,105$ olmuştur.

Arazinin düz hava fotoğrafının da tam manasile düşey çekilmiş olması ihtimali çok azdır. Bu sebeple, küçük gruplar halinde dağı-

mış ormanların toplam alanlarını bulmak için restitüsyon aletlerinden veya şaplonlardan faydalananmak zarureti vardır.

Haritası yapılacak geniş arazilerde evvelâ nirengi şebekesi kurulur, gerekli ölçüler yapılarak nirengi noktalarının koordinatları ve kotları hesaplanır. Nirengi noktaları, koordinatlarına ve harita ölçüğine göre bir kâğıda yerleştirilir, buna nirengi kanavası denir. Restitüsyon aletleri yardım ile, hava fotoğraflarında görünen yollar, deryeler ve diğer çeşitli çizgiler nirengi kanavasına geçirilir ve tesviye eğrileri çizilir. Böylelikle harita meydana gelir. Bunun için evvelâ fotoğraf çiftleri nirengi kanavasına oryente edilir.

Fotoğraflardaki bütün çizgi ve işaretleri haritaya geçirimiye imkân yoktur. Bu sebeple orman amenajman haritalarımızda 3 hektardan küçük açıklıkların ve orman gruplarının gösterilmemesi prensip olarak kabul edilmiştir. Fotoğrafta bulunan fakat haritaya geçirilebilmek için fotoğraf çiftini ve haritayı yeniden bir restisyon aletine yerleştirmek ve oryantasyonunu yapmak gereklidir. Oryantasyon daima harita çiziminden daha uzun zaman almaktadır.

Restitüsyon aletile orman alanını bulmak için, bütün orman grupları haritaya geçirilemediğinden söyle hareket edilir. Harita üzerine bir kare şebekesi çizildikten veya bir grid yerleştirildikten sonra oryantasyon yapılır ve grid noktalarının ormana isabet edip etmediği incelenir. Bu metodun sihhat derecesi harita ve fotoğrafların ölçeklerine, nirengi şebekesinin sihhatine, restitüsyon aletinin kalitesine bağlıdır. Metot uzun zamana ihtiyaç göstermektedir. Diğer metodlarda çok sihhatlidir fakat pratik değildir.

Normal bir gridi veya şekil 2 ve 3 de görülen şaplonlardan birini doğrudan doğruya arızalı araziye ait hava fotoğraflarının üzerine koymak, her fotoğrafın effektif sahasındaki orman oranın yaklaşık olarak bulmak mümkündür. 4 No. lu şekil 2 No'daki şaplonun hangi prensibe göre yapıldığını açıklamaktadır 2 No. lu şeklindeki şaplonun radyal istikamette çizgili şaplon denilmektedir. 3 No. lu şeklindeki şaplon sınırlı tesadüf metoduna göre hazırlanmıştır.

Bu şaplonlardan birile çalışma yapılacaksa evvelâ incelenenek fotoğraflardan bir kaç tanesi seçilir. Her birinin üzerindeki orman yüzdesi bir defa şaplonla bir defa da bir restitüsyon aletile veyahut arazide ölçme yapılarak bulunur. Aynı fotoğraflar için bulunan iki sonuç birbirile kıyaslanarak şaplonun hata yüzdesi bulunur. ve şaplon ile bulunan değerlerin hatasız hale gelmesi için nasıl bir katsayı ile çarpılması gerektiği ortaya çıkarılır.

Yukarda açıklanan metodları, Almanyanın güneydoğu batısında bulunan Karaorman içersindeki bir arazide uyguladık. Yaklaşık olarak 2000×5500 m. büyüklüğünde bir dik dörtgeni andiran bu arazinin batısında rakım 530 m. doğusunda ise 1060 m. dir. Sahanın 1964 yılında yapılmış 1/25000 ölçekli ve 10 m aralıklı tespiti eğrisi geçirilmiş haritası ile 1965 yılında çekilmiş 1/10000 ölçekli siyah beyaz fotoğraflarından faydalaniılmıştır.

Fotoğraflar üzerinde nirengi noktaları bulunmadığından, bunların herhangi bir restitüsyon aletine takılması mümkün olamamıştır. Arazi arızalı olduğu için basit redresörlerden de faydalanalamamıştır. Sahanın doğu ve batı kenarlarında bulunan ve haritada da görülen keskin noktalar aranmış ve 5 No.lu şekilde görülen A, B, C, D noktaları bulunmuştur. Kotları haritadan elde edilen bu noktalara dayanılarak bir havai nirengi zinciri kurulmuş ve 1/10000 ölçekli bir nirengi kanavası elde edilmiştir. Havai nirengi yolu ile 10 nokta bulunmuş, böylelikle sahadaki nirengi adedi 14 e çıkmıştır. Bu nirengilerden faydalananmak suretile fotoğraf çiftlerini restitüsyon aletlerine takma imkânı sağlanmıştır. 10 noktanın kotları gene haritadan alınmıştır. 14 nirenginin çevrelediği saha çalışma alanı olarak kabul edilmiştir. Nirengi kanavası üzerine, kenarları birer sm. olan bir kare şebekesi çizilmiş ve buna göre alanı hesaplanmıştır. Saha içine 936 kare köşesi girmiş buna göre de alan 9360 dekar bulunmuştur.

Fotoğraflar çifter çiftter stereotop aletine takılmış ve nirengi kanavasına oryente edilmiştir. Alet pantografinin kalemi sırasile kare köşelerine getirilmiş ve uçan noktanın stereoskopik model üzerinde ormana mı yoksa orman olmayan bir yere mi isabet ettiği araştırılmıştır. Yapılan çalışma sonunda 936 noktanın ormana 529 tanesinin de orman olmayan yerlere isabet ettiği bulunmuştur. Buna göre orman oranı % 43,5 orman olmayan yerlerin oranı ise % 56,5 çıkmaktadır.

3 No.lu şekildeki radyal çizgili şaplon, fotoğraflar üzerine birer birer yerleştirilerek, effektif saha içinde kalan çizgilerin her birinde kaç mm. uzunluğun ormana kaç mm.ının de orman olmayan yerlere isabet ettiği araştırılmış neticede 1974,1 mm.ının ormana, 2551,4 mm.ının de orman olmayan yerlere isabet ettiği görülmüştür. Buna göre de orman oranı % 41,3 orman olmayan yerlerin oranı da % 58,7 çıkmaktadır.

Radyal çizgili şaplonla bulunacak sonuçları düzeltmek için, bunların

$$\frac{41,3 - 43,5}{43,5} = \% 4,8$$

$$41,3$$

büyütlmesi gerektiği ortaya çıkmaktadır.

Noktalarının arası 1 sm olan bir gridi doğrudan doğruya hava fotoğrafları üzerine koyarak orman oranı aranmış ve sonunda, bütün sahada 917 nokta olduğu bunun 402 tanesinin ormana 515 tanesinde orman olmayan yerlere isabet ettiği görülmüştür. Buna göre orman oranı % 43,8 orman olmayan yerlerin oranı ise % 56,2 çıkmaktadır. Elde edilen bu sonuca göre: Grid doğrudan doğruya fotoğraflar üzerine konulmak suretile yapılacak çalışma sonunda bulunacak değerleri düzeltmek için sonuçların

$$\frac{43,8 - 43,5}{43,8} = \% 0,7$$

kadar küçültülmesi gerektiği anlaşılmaktadır.

Yukardaki değerlere göre, gridin verdiği sonuç, radyal çizgili şaplonundan daha sihhatlidir. Bunun her zaman böyle olacağını iddia etmeye imkân yoktur. Arazi şartlarına, fotoğraf, grid ve şaplonların özelliklerine göre bu değerler çok değişir. Yapılacak çalışmalarla bu katsayıların araştırılması zaruridir.

Teorik düşüncelere göre, radyal çizgili şaplonun daha sihhatli sonuçlar vermesi gereklidir. İstisnai bir durum olarak bu çalışmada öyle çıkmamıştır.

ZUSAMMENFASSUNG

Die Ermittlung der bewaldeten Fläche eines größeren Gebietes, wenn sowohl kleine Parzellen als auch große Waldblöcke erfasst werden, erfordert bei der Anwendung herkömmlicher terrestrischer Vermessungsverfahren unverhältnismäßig viel Arbeitszeit. Die Durchführung einer solchen Inventur mit Hilfe von Luftbildern hat mehrere Vorteile, insbesondere erhebliche Verminderung der Geländearbeit und der unmittelbar ausschauliche Eindruck der Waldflächenverteilung aus der Vogelschau.

Man kann zwei Gruppen der Auswertungsmethoden unterscheiden:

1 -- Stereokartierungsverfahren

2 — Stichprobeerhebungen ohne Kartierung, die mit Hilfe einfacher Geräte und Auswertungsschablonen durchgeführt werden können.

Die Flächenermittlung von Waldgebieten (bei ebenem Gelände oder Vorhandensein von guten Karten) kann auf vielerlei Weise erfolgen :

- 1 — Mechanische Ermittlung (Planimetrierung)
- 2 — EDV über Koordinatenwerte der Eckpunkte
- 3 — Aufgliederung komplizierter Flächenfiguren in verschiedene einfache, regelmäßige geometrische Flächenelemente
- 4 — Auszählung von Elementen einer Interpretationsschablone

In der Praxis der türkischen Forstverwaltung finden die Methoden 1 - 3 selten Anwendung, weil sie zu kompliziert, zu arbeitsaufwendig oder zu ungenau sind.

Die Flächenermittlung mit einem Punktgitternetz, einer Methode, die in die letztgenannte Gruppe einzuordnen wäre, kann schnell und einfach erfolgen; die Genauigkeit hängt von der Punktdichte ab und lässt sich nach der folgenden Formel berechnen :

$$E^2 = \frac{(1 - P) t^2}{P.N} \quad (\text{Loetsch})$$

Am Beispiel der Karte Nr.1 ergeben sich folgende Zahlen :

Methode	Waldfläche	Bewaldungs %	Fehler %
Punktgitternetz 1 cm	7000 m ²	0,30	0,20
Punktgitternetz 0,5 cm	6525 m ²	0,28	0,105

Die Anwendung der Methode ist an Verhältnisse gebunden (ebene Lagen, gute Senkrechtluftbilder), die in der Praxis selten gegeben sind. Um Fehl-Interpretationen als Folge der Maßstabsunterschiede zu vermeiden, wurde eine Variation dieser Methode entworfen, bei der die Interpretationsschablone mit einem Stereokartiergerät kombiniert wird.

In Gebieten, wo keine geeignete Karte vorhanden ist, wird eine solche aus Luftbildern hergestellt. Der erste Schritt dazu ist die Durchführung einer Radialtriangulation. Der so gewonnene Landschafts-Grundriß wird durch Kartierung der Wege, Bäche und wichtiger

anderer Linien ergänzt. Es können jedoch nicht alle Flächen kartiert werden. Prinzipiell bleiben isolierte Blößen oder isolierte Waldparzellen unter 3 ha Größe bei der Herstellung von Einrichtungskarten unberücksichtigt.

Die Herstellung einer groben Kartenskizze erfordert weniger Zeit als eine sorgfältige Kartenergänzung mittels Stereokartiergeräts.

Die Berechnung der Waldfläche mittels Stereo-Kartiergerät und Schablone geht folgendermaßen vor sich:

Zuerst wird das Punkt oder Quadratgitternetz auf die Karte gelegt, werden die Bilder orientiert und die Punktübereinstimmung mit der Karte überprüft. In weiteren Verlauf wird mittels Stereokartiergerät untersucht, welchen Stellen im Luftbild die der Karte aufliegenden Punkte der Interpretationsschablone entsprechen; die Genauigkeit dieser Methode hängt von Maßstabverhältnis zwischen Karte und Luftbild, der Genauigkeit der Paßpunktbestimmung und der Meßgenauigkeit des benutzten Geräts ab.

Die beschriebene Auswertungsmethode ist zwar sehr zuverlässig, aber für praktische Inventuren zu zeitraubend und umständlich. Immerhin gibt sie die Möglichkeit, im stark kupierten Gelände mittels eines normalen Punktgitternetzes oder anderen Schablonen (vgl. Abb. 2 - 3) das «wahre» Bewaldungsprozent zu ermitteln. Abb. 4 verdeutlicht das Prinzip der Radiallinienschablone. Schablone Nr.2 wurde aufgrund beschränkt zufälligen Auswahlmethode vorbereitet. Die Eignung der verschiedenen Schablonen kann untersucht werden, indem innerhalb eines durch eine Auswahl von Luftbildern repräsentierten Testgebietes der mit ihnen jeweils ermittelte Waldanteil mit dem «wahren» Wert (=Ergebnis der Auswertung mit Stereokartiergerät u. Schablone) verglichen wird. Systematische Fehler der Schablonen können durch Korrekturfaktoren eliminiert werden. Eine derartige Untersuchung mit verschiedenen Schablonen wurde in einem etwa 1100 ha großen Gebeit im Schwarzwald (Deutschland) durchgeführt. Als Grundlage dienten Luftbilder von mittleren Baßstab 1: 10000 aus den Jahren 1965. Die Höhenlage des Gebietes variiert zwischen 530 m ü. NN u. 1060 m ü. NN. Weil die Paßpunkte der topografischen Karte 1: 25000 entnommen wurden, war eine Orientierung des benutzten Stereokartiergeräts schwierig. Wegen der starken Geländerelief kam einfache Umzeichnung nicht in Betracht. Deshalb wurden in den Ecken des Inventurgebietes vier markante

Höhenpaßpunkte der Karte entnommen (A, B, C, D). Diese dienten als Grundlage einer Radialtriangulation in Maßstab 1: 10000, durch die 10 weitere Paßpunkte gewonnen wurden. Das von diesen 14 Punkten abgegrenzte Gebiet wurde als Arbeitsberich genommen; die Punkte ermöglichen die Orientierung des Stereotops mit hinreichenden Genauigkeit. Das gesamte Gebiet von 936 ha wird von 936 Punkten einer 1 cm. Punktschablone repräsentiert. Beim Aufsitzen des Pantografen auf einem Punkt der Schablone auf der Kartenskizze der Radialtriangulation wird kontrolliert, wo sich gleichzeitig die Meßmarke des Stereotops im Bildbereich befindet, danach wird über die Zuordnung des Punktes zu Wald und Nichtwald entschieden. Auf diese Weise wurde die tatsächliche Waldverteilung mit 43,5% ermittelt. Eine Interpretation nach einer Radialschablone ohne Korrektur durch ein Stereokartiergerät ergab ein Bewaldungspozent von 41,3%, der Korrekturfaktor dieser Schablone wurde 4,8% ermittelt. Ein Punktgitternetz ergab bei entsprechenden Wendung 43,8% Bewaldung und einen Korrekturfaktor von 0,7% gegenüber dem «wahren», korrigierten Wert.

Das Interpretationsergebnis des Punktgitternetzes war im vorliegenden Fall besser als mit einer Radiallienenschablone ermittelte .

LITERATÜR

1. Alemdağ, Şeref : Ormancılıkta Fotogrametri (1953).
2. Arthur M. Mayer : Forestry Handbook (1956).
3. Aytaç, Mustafa : Mühendislikde Fotogrametri. İstanbul Teknik Üniversitesi Yayıni. Yıl 1956, Sayfa 364.
4. Eraslan, İsmail Prof. Dr. : Orman Amenajmanı (1971).
5. Gene, Avery : Forester's Guide to Aerial Photo Interpretation.
6. R. Hugerhoff : Fotogrametrinin Orman Ölçmelerinde ve Orman Taksasyonunda Bugünkü ve Gelecekteki Durumu.
(Çeviren : Prof. Dr. Faik Tavşanoğlu). Orman ve Av Dergisi. Mayıs 1950, Sayı : 5.
7. Kissam, Philip : Surveying for Civil Engineering (1956).
8. H. Oakley Sharp : Practical Photogrammetry.
9. Seely H.E. : The use of Air Photographs for Forestry.
10. Spurr, S. : Forest Inventory.
11. Spurr, S. : Photogrammetry and Photo - Interpretation.
12. Spurr, S. : Photogrammetry and Photo Interpretation. New York. Sahife: 472.
13. Spurr, S. : Aerial Photographs in Forestry (1948).
14. M. Zeller Photogrammetry, Bertil Hallert : Elements of Photogrammetry.
15. War Department U.S.A. : Surveying, Ekim 1940.
16. Wilfred, H. Baker : Elenets of Photogrammetry.