

AYRILMA AKSIYOMLARI

Mehmet BARAN

Erciyes Üniversitesi, Fen-Edebiyat
Fakültesi, Matematik Bölümü, KAYSERİ

AMS Classification ; 54A20, 54B30, 54D10.

Keywords: Temel eksen dönüşümü, Hausdorff uzay, Normal uzay.

ÖZET. [1] de topolojik uzaylar kategorisinde bilinen ayrılma aksiyomları değişik şekillerde topolojik kategoriye genişletildi. Bu çalışmada, bu ayrılma aksiyomlarını değişik şekillerde karakterize eden teoremler topolojik uzaylar kategorisinde ispatlandı.

SEPARATION PROPERTIES

ABSTRACT. In [1], various generalizations of the usual separation properties of the category of topological spaces to an arbitrary topological category are given. In this paper, the theorems that characterize these separation properties in various ways in the category of topological spaces are proved.

1. GİRİŞ.

Topolojik uzay kavramının genişletilmesi olarak Herrlich [6] da topolojik kategori kavramını geliştirdi. Bazı araştırmacılar, örneğin, Brügger [4], Harvey [5], Hoffmann [7] ve Marny [9] T_0 -aksiyonunu değişik yollarla topolojik kategoriye genişletmesini yaptılar. Husek [8] ve Weck-Schwarz [11] de bu genişlemeler arasındaki ilişkileri incelediler. Baran [1] ve [2] de Topoloji'nin önemli kavramlarından biri olan ayrılma aksiyomları ve kapalılık kavramını herhangi bir topolojik kategoriye genişletmesini verdi. Bu genişlemeler bir kaç değişik şekillerde ortaya çıktılar. Bu genişlemeleri yapmanın bir amacı bu kavramların Topoloji'nin önemli teoremlerinden

nişleme teoremin ifadelerinde yer almalarıdır. Diğer bir amaca Δ içinde kapalılık kavramı ile karakterize edilebilen kompaktlik ve bağıntılılık kavramlarını topolojik kategoriye genişletmektedir. Bu çalışmada, ayrılma aksiyomlarını topolojik kategoriye nasıl genişletilebileceğini karakterize eden teorem ispatlandı.

2. TEMEL SONUÇLAR.

X boştan farklı bir cümle ve $X^2 V_{\Delta} X^2, \Delta$ (X 'in diagonalı) da wedge çarpımı [1] (X^2 'nin ayrık iki kopyasının Δ da çakışmasıdır) olsun.

TANIM 2.1. ([1]) Temel Eksen Dönüşümü, $A : X^2 V_{\Delta} X^2 \rightarrow X^3$ eğer (x,y) birinci bileşende ise $A((x,y)_1) = (x,y,x)$ eğer (x,y) ikinci bileşende ise $A((x,y)_2) = (x,x,y)$ ile tanımlanır. Skewed Eksen Dönüşümü, $S : X^2 V_{\Delta} X^2 \rightarrow X^3$, eğer (x,y) birinci bileşende ise $S((x,y)_1) = (x,y,y)$ eğer (x,y) ikinci bileşende ise $S((x,y)_2) = (x,x,y)$ ile tanımlanır. Katlama Dönüşümü (The Fold Map), $\nabla : X^2 V_{\Delta} X^2 \rightarrow X^2$ eğer (x,y) birinci veya ikinci bileşende ise bu taktirde $\nabla((x,y)_i) = (x,y)$ $i = 1,2$ ile tanımlanır. Eğer A, S, ∇ dönüşümleri $X V_p X$ üzerine kısıtlandığında A_p, S_p, ∇_p p de Temel, Skewed ve katlama dönüşümleri elde edilir [3].

$X = (B, \beta)$ bir topolojik uzay olsun.

TEOREM 2.2. (1) X Uzayının T_0 olması için gerek ve yeter koşul $B^2 V_{\Delta} B^2$ üzerinde ($A : B^2 V_{\Delta} B^2 \rightarrow X^3, \nabla : B^2 V_{\Delta} B^2 \rightarrow DX^2 = (B^2, P(B^2))$) fonksiyonları tarafından doğrulan topolojinin diskre olmasıdır.

(2) X Uzayının T_1 olması için gerek ve yeter koşul $B^2 V_{\Delta} B^2$ üzerinde ($S : B^2 V_{\Delta} B^2 \rightarrow X^3, \nabla : B^2 V_{\Delta} B^2 \rightarrow DX^2$) fonksiyonları tarafından doğrulan topolojinin diskre olmasıdır.

(3) X Uzayının PreT_2 olması için gerek ve yeter koşul $B^2V_{\Delta}B^2$ üzerinde A ve S nin ürettiği topolojilerin aynı olmasıdır (X 'in PreT_2 olması için gerek ve yeter koşul X 'in her farklı x ve y noktaları için eğer $\{x,y\}$ cümlesi indiskre değilse bu taktirde x ve y nin ayrık komşuluklarının var olmasıdır).

(4) X T_2 uzayıdır $\Leftrightarrow X$ T_0 ve PreT_2 uzayıdır.

(5) X uzayının T_3 olması için gerek ve yeter koşul X 'in boştan farklı her kapalı F alt cümlesi için X/F 'in PreT_2 ve X in T_1 olmasıdır. X/F [1] de tanımlanan bölüm uzayıdır.

(6) X uzayının T_4 olması için gerek ve yeter koşul X in T_1 ve X/F in T_3 olmasıdır.

ISPAT. (1) $B^2V_{\Delta}B^2$ üzerinde A ve τ nin ürettiği topoloji diskre olsun. X 'in T_0 olduğunu gösterelim. Yani, X de her $x \neq y$ için y yi kapsayan x in her N_x komşuluğu için y nin en az bir N_y komşuluğu vardır. Öyleki $x \notin N_y$ olduğunu göstermek yeterlidir. $x \neq y$ ve $X^2V_{\Delta}X^2$ diskre olduğundan $\{(x,y)\}_1 = \tau^{-1}(U) \cap A^{-1}(W)$ olacak şekilde X^3 de W ve DX^2 de $U = \{(x,y)\}$ açık cümleleri vardır. W açık olduğundan X de x in en az bir N_x ve y nin en az bir N_y komşulukları vardır öyleki $A(\{(x,y)\}_1) = \{(x,y,x) \in N_x \times N_y \times N_x \subset W\}$ dir. İddia ediyoruz ki $x \notin N_y$ dir. $x \in N_y$ olsun. x in her komşuluğu y yi içerdiginden $\{(x,y)\}_1, \{(x,y)\}_2 = \tau^{-1}(U) \cap A^{-1}(W)$ olacaktır. $(x,y)_1 \neq (x,y)_2$ olduğundan bu da yukarısı ile çelişir. O halde $x \notin N_y$ dir.

Tersine olarak, X T_0 uzayı olsun. Yani her bir farklı x , y için x in y yi içermeyen bir N_x komşuluğu vardır veya y nin x i içermeyen bir N_y komşuluğu var olsun. Uzayın diskre olduğunu göstermek için uzayda alınan her tek nokta cümlesinin açık olduğunu göstermek yeterlidir. Kabul edelim ki ilk şart sağlanır. Yani, $y \notin N_x$ olsun. Eğer $U = \{(x,y)\}$ ve $W = N_x \times N_y \times X$ alınırsa ki bunlar sırasıyla DX^2 ve X^3 de açık cümlelerdir. Buradan açık olarak $\{(x,y)\}_2 = \tau^{-1}(U) \cap A^{-1}(N_x \times N_y \times X)$ olur. Şimdi kabul edelim ki $x \notin N_y$ olsun. E-

Eğer $U = \{(x,y)\}$ ve $W = X \times N_y \times X$ alınırsa ki bunlar sırasıyla DX^2 ve X^3 de açıklardır. Açık olarak $\{(x,y)_1\} = \sigma^{-1}(U) \cap A^{-1}(W)$ dir. Eğer $x = y$ ise $\{(x,y)_1\} = \{(x,y)_2\} = \sigma^{-1}(\{(x,y)\}) \cap A^{-1}(X^3)$ olduğu kolayca görülür. O halde A ve σ tarafından doğrulan topoloji diskredir.

(2) Kabul edelim ki X T_1 olsun. Bu takdirde her farklı x, y çifti için x in y yi ihtiva etmeyen bir N_x ve y nin x i içermeyen bir N_y komşulukları vardır. $\{(x,y)\} \in X^2 \setminus B^2$ olsun. $W = N_x \times N_y \times N_y$, $U = \{(x,y)\}$, X^3 de σ ve DX^2 de açık olmak üzere $\{(x,y)_1\} = S^{-1}(W) \cap \sigma^{-1}(U)$ dir. Benzer olarak $W = N_x \times N_x \times N_y$, $U = \{(x,y)\}$ sırasıyla X^3 ve DX^2 de açık cümleler olmak üzere $\{(x,y)_2\} = S^{-1}(W) \cap \sigma^{-1}(U)$ dir. Eğer $\{(x,y)_1\} = \{(x,y)_2\}$ ise bu takdirde $W = X^3$ ve $U = \{(x,y)\}$, X^3 de ve DX^2 de açık cümleler olmak üzere $\{(x,y)_1\} = \{(x,y)_2\} = S^{-1}(X^3) \cap \sigma^{-1}(U)$ dir. Böylece doğrulan topoloji diskredir.

Tersine olarak $B^2 \setminus B^2$ üzerinde S ve σ tarafından doğrulan topoloji diskre olsun. $\{(x,y)_1\} = S^{-1}(W) \cap \sigma^{-1}(U)$ olacak şekilde X^3 de W ve DX^2 de U açık cümleleri mevcuttur. Özel olarak $S(\{(x,y)_1\}) = (x,y,y) \in W$ ve W açık olduğundan x in N_x ve y nin N_y komşulukları vardır öyleki $(x,y,y) \in N_x \times N_y \times N_y \subset W$ dir. Açık olarak $x \notin N_y$ dir. Benzer olarak $\{(x,y)_2\} = S^{-1}(W) \cap \sigma^{-1}(U)$ olacak şekilde X^3 de W ve DX^2 de $U = \{(x,y)\}$ açık cümleleri vardır. $S(\{(x,y)_2\}) = (x,x,y) \in W$ ve W açık olduğundan x in bir N_x ve y nin bir N_y komşuluğu vardır ve $(x,x,y) \in N_x \times N_x \times N_y \subset W$ dir. Açık olarak $y \notin N_x$ dir. Aksi halde $\{(x,y)_1, (x,y)_2\} = S^{-1}(W) \cap \sigma^{-1}(U)$ olurdu ki bu da yukarıdaki ile çelişir. O halde $y \notin N_x$ ve X T_1 dir.

(3) Kabul edelim ki X^3 üzerindeki çarpım topolojisi σ ve $A^{-1}(\sigma) = S^{-1}(\sigma)$ olsun. X in $PreT_2$ olduğunu göstermeliyiz. X in farklı her bir x ve y noktası için $\{x,y\}$ cümlesi indiskre olmasın. O halde y nin x i ihtiva etmeyen en az bir N_y veya x in y yi ihtiva etmeyen en az bir N_x komşuluğu var-

dir. Kabul edelim ki ilk koşul sağlanın, yani y nin x i içermeyen en az bir N_y komşuluğu olsun. Dikkat edelim ki kabulden ve [10] s.80 dan $(x,y)_z \in S^{-1}(W_z) \subset A^{-1}(W_1) \subset S^{-1}(W)$ olacak şekilde z nun $W = X^2 \times N_y$, $W_1 = N_x \times N_x \times (N_y \cap N_y^*)$ ve $W_z = (N_x \cap N_x^*) \times (N_x \cap N_x^*) \times (N_y \cap N_y^* \cap N_y^*) = N \times N \times M$ baz elemanları mevcuttur. İddia ediyoruz ki $N \cap M = \emptyset$ dir. Aksini kabul edelim, yani en az bir $r \in N \cap M$ vardır. $(x,r,r) \in W_z$ olduğundan $(x,r)_1 \in S^{-1}(W_z)$ dir. Fakat $(x,r)_1 \notin A^{-1}(W_1)$ dir çünkü $x \notin N_y$. Bu da çelişkidir. O halde $N \cap M = \emptyset$ dir. Diğer durum için ilk kısımda x ve y nin rollerinin değişimi ile elde edilir.

Tersine olarak X PreT₂ olsun. Göstermeliyiz ki $S^{-1}(z) = A^{-1}(z)$ dir. Önce $S^{-1}(z) \subset A^{-1}(z)$ olduğunu gösterelim. Bunun için [10] s.80 deki Lemma kullanılacaktır. U $S^{-1}(z)$ nin bir baz elemanı olsun, yani $U = S^{-1}(W)$ olacak şekilde X^3 üzerinde tanımlı ϵ çarpım topolojisinin en az bir W baz elemanı vardır. $(x,y)_i \in U, i = 1,2$ olsun. Bu taktirde $S(x,y)_i = (x,x,y) \in W$ veya $(x,y,y) \in W$ olacaktır. $(x,y,y) \in W$ olsun. Bu taktirde x in ve y nin en az bir N_x ve N_y komşuluğu var. Böyleki $W = N_x \times N_y \times N_y$ dir. Eğer (x,y) cümlesi indisire ise açık olarak $(x,y)_1 \in A^{-1}(W) \subset S^{-1}(W)$ dir. Eğer (x,y) cümlesi indisire deşirse, X PreT₂ olduğundan x ve y nin sırasıyla ayrık açık komşulukları N_x^* ve N_y^* mevcuttur. Buna göre $W_1 = (N_x \cap N_x^*) \times (N_y \cap N_y^*) \times (N_x \cap N_x^*)$ olsun. Açık olarak $(x,y)_1 \in A^{-1}(W_1)$ dir. $A^{-1}(W_1) \subset S^{-1}(W)$ olduğunu gösterelim. $(c,d) \in A^{-1}(W_1)$ olsun. Bu taktirde $A(c,d) = (c,d,c) \in W_1$ veya $(c,c,d) \in W_1$ dir. $A(c,d)_1 = (c,c,d) \in W_1$ olması halinde $d \in N_x^* \cap N_y^*$ olur. K⁺ bu durumda X PreT₂ olması ile çelişir. O halde $A(c,d) = (c,d,c)$ açık ve c ve d zorundadır. $d \in N_y$ olduğundan $(c,d) \in S^{-1}(W)$ dir. $A^{-1}(W_1) \subset S^{-1}(W)$ dir. $(x,x,y) \in W = N_x \times N_x \times N_y$ olarak şekilde x in N_x ve y nin N_y komşuluğu vardır. Eğer (x,y) cümlesi indisire ise açık olarak $W_1 = N_x \times (N_x \cap N_y) \times N_y \subset W$ dir. $(x,y)_1 \in A^{-1}(W_1) \subset S^{-1}(W)$ dir. Eğer (x,y) cümlesi indisire deşirse bu taktirde hipotezden x ve y nin ayrık N_x^* ve N_y^*

Komşulukları vardır. $W_1 = (N_x \cap N_x^*) \times (N_x \cap N_x^*) \times (N_y \cap N_y^*)$ olsun. Açık olarak $(x,y)_2 \in A^{-1}(W_1) \subset S^{-1}(W)$ dir. O halde $S^{-1}(z) \subset A^{-1}(z)$ dir.

Tersine olarak $A^{-1}(z) \subset S^{-1}(z)$ olduğunu gösterelim. Yine [10] s. 80 deki Lemma kullanılacaktır. U, $A^{-1}(z)$ nun bir baz elemanı, yani $U = A^{-1}(W)$ olacak şekilde z nun en az bir W baz vardır ve $(x,y) \in U$ olsun. Bu takdirde $A((x,y)_2) = (x,x,y) \in W$ veya $(x,y,x) \in W$ dir. Kabul edelim ki $(x,x,y) \in W = N_x \times N_x \times N_y$ olsun. Eğer (x,y) cümlesi indiskre ise $W_1 = (N_x \cap N_y) \times N_x \times N_y \subset W$ alındığında $S^{-1}(W_1) \subset A^{-1}(W)$ dir. Eğer (x,y) indiskre değilse, hipotezden x ve y nin ayrık N_x^* ve N_y^* komşulukları mevcuttur. $W_1 = (N_x \cap N_x^*) \times (N_x \cap N_x^*) \times (N_y \cap N_y^*)$ olsun ve açık olarak $(x,y) \in S^{-1}(W_1) \subset A^{-1}(W)$ dir. Şimdi $(x,y,x) \in W = N_x \times N_y \times N_x$ olsun. Eğer (x,y) indiskre ise açık olarak $S^{-1}(W) \subset A^{-1}(W)$ dir. Eğer (x,y) cümlesi indiskre değilse, kabulden x in N_x^* ve y dan N_y^* ayrık komşulukları vardır. $W_1 = (N_x \cap N_x^*) \times (N_y \cap N_y^*) \times (N_y \cap N_y^*)$ olsun ve açık olarak $S^{-1}(W_1) \subset A^{-1}(W)$. Böylece $A^{-1}(z) \subset S^{-1}(z)$ dir ve sonuç olarak $A^{-1}(z) = S^{-1}(z)$.

(4) un ispatı açıkta.

(5) X uzayı T_3 olsun. X/F in $\text{Pre}T_2$ olduğunu göstereceğiz. X in T_1 olduğu açıkta. X T_1 olduğundan X/F de T_1 dir çünkü $q^{-1}(X/F - \{*\}) = X - F$ açıkta (F kapalı, q sürekli) ve $x \neq *$ için $q^{-1}(\{x\}) = \{x\}$ ve $\{*\}$ kapalıdır. Kabul edelim ki her $x \neq *$ için $\{x,*\}$ cümlesi indiskre olmasın. $x \notin q^{-1}(\{*\}) = F$ kapalı ve X T_3 olduğundan x in N_x ve F nin N_F ayrık komşulukları vardır. $q(N_F)$ ve $q(N_x)$ açıktaçlar çünkü $q^{-1}(q(N_F)) = N_F \cup F^C \subset N_F$ ve $q^{-1}(q(N_x)) = N_x \cup F^C \subset N_x$ açıktaçlar. (q bölüm fonksiyonudur ve $F^C = X - F$) ve $q(N_x) \cap q(N_F) = \emptyset$ olduğu kolayca görülebilir. $x \neq * \neq y$ için $\{x,y\}$ cümlesi indiskre olmasın. $x, y \in X - F$, $X - F$ T_3 ve q $X - F$ ye kısıtladığından bire-bir olduğundan $q(N_x \cap N_y) = N_x \cap N_y = \emptyset$ olur. Dolayısıyla X/F $\text{Pre}T_2$ dir.

Tersine olarak X T_1 ve X/F $\text{Pre}T_2$ olsun. $F \subset X$ de keyfi, kapalı ve herhangi bir x için $x \notin F$ olsun. X/F T_1 (yukarıda

gösterildi) ve PreT_2 olduğundan $q(F) = \emptyset$ i içtiva eden en az bir $N_{\#}$ ve $q(x) = x$ i içtiva eden en az bir N_x vardır öyleki $N_{\#} \cap N_x = \emptyset$ olacaktır. q sürekli olduğundan $F \subset q^{-1}(N_{\#})$ ve $x \in q^{-1}(N_x)$, X de açıktır ve $q^{-1}(N_{\#}) \cap q^{-1}(N_x) = q^{-1}(N_{\#} \cap N_x) = q^{-1}(\emptyset) = \emptyset$ dir. Dolayısıyla $X T_3$ dir.

(6).nin ispatı kolayca (5) teki gibi yapılır.

UYARI 2.3 (1). $X = (B, \rho)$ bir topolojik uzay ve $i_1, i_2: X^2 \rightarrow B^2$ $V_{\Delta} B^2$ kanonik gömme olasun. ζ'' topolojisi $B^2 V_{\Delta} B^2$ üzerinde i_1, i_2 tarafından üretilen topoloji ve ζ da X^3 üzerinde tanımlı çarpım topolojisi olsun. [3] deki Teorem 2.3 ve uyarı 2.5 den $A^{-1}(\zeta) = \zeta''$ dir.

(2). X uzayının T_0 olması için gerek ve yeter koşul $\text{id}: B^2 V_{\Delta} B^2 \rightarrow (B^2 V_{\Delta} B^2, \zeta'')$ ve $\nabla: B^2 V_{\Delta} B^2 \rightarrow DX^2 = (B^2, P(B^2))$ tarafından üretilen topolojinin diskre olmasıdır (Teorem 2.2 ve (1)).

(3). Teorem 2.2 ve (1) den $S^{-1}(\zeta) = \zeta''$ elde edilir ki bu da PreT_2 olmanın başka bir karakterizasyonudur.

(4). (2) ile ve Teorem 2.2 den T_3 ve T_4 uzaylarını iki değişik yolla, T_2 uzayında dört değişik yolla karakterize etmek mümkündür. Ayrıca, kapalılık kavramı ρ de T_0 ve ρ de T_1 kavramları ile tanımlanmıştır [2]. Kapalılık kavramını kullanarak yukarıdaki T_2, T_3 ve T_4 aksiyomlarının çeşitli karakterizasyonlarına ilaveten bunların her birisinin iki değişik şekilde karakterizesi verildi [1].

(5). Genel olarak, herhangi bir topolojik kategori için bize yukarıda tanımladığımız T_0 'lar ile [4], [5], [8] ve [11] de verilen T_0 'ların birbirinden bağımsız oldukları [2] de gösterildi.

(6). İlerideki çalışmalarımızda, herhangi bir topolojik kategori için [1] de tanımlanan ayrılma aksiyomları arasındaki ilişkiler ile kapalılık kavramını kulanarak kompaktlık kavramının nasıl genişletilebileceği gösterilecek.

KAYNAKLAR

- [1]. M. Baran, Separation Properties, Indian J.Pure and Appl. Math., 23(5) (1992), 333-341.
- [2]. M. Baran, The Notion of Closedness in Topological Categories, Comment.Math.Univ.Carolinae, 34,2(1993),383-395.
- [3]. M. Baran ve H. Şimşek, p de Ayrılma Aksiyomları, Erc. Ünv. Fen Bil. Derg., (basılacak).
- [4]. G.C.L. Brümmer, A Categorical Study of Initiality in Uniform Topology, Thesis (1971), Univ. of Cape Town.
- [5]. J.M. Harvey, T_0 -Separation in Topological Categories, Quaestiones Math., 2 (1977), 177-190.
- [6]. H. Herrlich, Topological Functors, Gen. Top. Appl., 4 (1974), 125-142.
- [7]. R-E. Hoffmann, (E,M)-Universal Topological Functors, Habilitationsschrift, (1974), Universitat Dusseldorf.
- [8]. M. Husek, Disconnectedness, Quaestiones Math.,13(1990) 449-459.
- [9]. TH. Marny, Rechts-Bikategoriestrukturen in Topologischen Kategorien, Dissertation (1973), Freie Univ. Berlin.
- [10]. J.M. Munkres, Topology : A First Course, Prentice Hall. Inc., (1975).
- [11].S. Weck-Schwarz, T_0 -Objects and Separated Objects in Topological Categories, Quaestiones Math, 14(1991),315-325.